

Kinetix-servosturingen

Roterende servomotoren Servosturingen
Lineaire servomotoren Logix Motion-modules
Servosaccessoires Lineaire actuatoren



Product-
specificaties

[Kinetix rotatieve servosystemen](#)
[Kinetix lineaire servosystemen](#)
[Kinetix-servosturingen](#)
[Kinetix-saccessoires](#)

Ontwerpgidsen

[Kinetix 6000- en Kinetix 6200/6500-servosturingen](#)
[Kinetix 300/350-servosturingen](#)
[Kinetix 3 servosturingen](#)

LISTEN.
THINK.
SOLVE.®

Wat vindt u in deze brochure

| Onderwerp | Inhoudsopgave | Pagina |
|---|---|--------|
| Kinetix-servosturingen | Een inleiding in Kinetix® Integrated Motion, een werkplan voor het gebruik van deze selectiegids en informatie over aanvullende bronnen voor productselectie en specificaties. | 3 |
| Vergelijking productkenmerken | Productvergelijkingstabellen voor roterende servomotoren, lineaire servomotoren, lineaire actuatoren en servosturingen. | 15 |
| Kinetix 6200 modulaire servosturingen | Modulair, met meerdere assen, Integrated Motion via SERCOS-interface. Servosysteem omvat serie 2094-voedingsmodules en servo-asmodules voorzien van de Safe-Speed en Safe-Off functionaliteit. | 23 |
| Kinetix 6500 modulaire servosturingen | Modulair, met meerdere assen, Integrated Motion via serie EtherNet/IP-netwerk. Servosysteem omvat serie 2094-voedingsmodules en servo-asmodules voorzien van de Safe-Speed en Safe-Off functionaliteit. | |
| Kinetix 6000-servosturingen met meerdere assen | Met meerdere assen, Integrated Motion via serie SERCOS-interface omvat IAM- (converter)- modules en AM- (inverter)-modules en bezit een safe-off-regeling. | 43 |
| Kinetix 300-EtherNet/IP-indexeringsservoaandrijving | Met één as, EtherNet/IP-netwerk, indexeringsservosysteem en serie 2097-servo-accessoires. | 71 |
| Kinetix 350 éénassige EtherNet/IP-servosturingen | Met één as, Integrated Motion via EtherNet/IP-netwerk en serie 2097-servo-accessoires. | |
| Kinetix 3-componentservosturingen | Met één as, component indexeringsservosturing en serie 2071-servo-accessoires. | 87 |

De bedoeling van deze selectiegids is om u te helpen bij uw beslissing welke servoconfiguratie het beste aan uw systeemvereisten voldoet. Bovendien worden de technische gegevens vermeld met productspecificaties, en ontwerpgidspublicaties met selectie-informatie die specifiek van toepassing is op een bepaald servosysteem. Hiermee kunt u de accessoires bepalen die u nodig hebt voor uw toepassing. De ontwerpgidsen bevatten ook de aanbevolen motorkabels, technische specificaties en koppel/snelheids-diagrammen (roterend) en kracht/snelheids-diagrammen (lineair) voor elke servosturing- en motor/actuatorcombinatie.

Rockwell Automation biedt aanvullende producten en mogelijkheden die niet zijn opgenomen in deze selectiegids. Zie voor aanvullende productinformatie de documentatielinks die op het voorblad staan in [Aanvullende bronnen](#) op [pagina 14](#) en die ook verder in deze selectiegids staan vermeld.

Voor hulp en beoordeling ten behoeve van uw uiteindelijke productselectie kunt u gebruikmaken van de Integrated Architecture™ Builder tool, die beschikbaar is op <http://www.rockwellautomation.com/en/e-tools/configuration.html>

Aanvullende productmogelijkheden zijn beschikbaar via Encompass™, ons externe productprogramma. Voor meer informatie over het Encompass-programma, zie <http://www.rockwellautomation.com/encompass>.

Kinetix Integrated Motion

De Kinetix Integrated Motion-servosturingen maken deel uit van het Rockwell Automation® Integrated Architecture-systeem. Het Integrated Architecture-systeem levert een breed assortiment aan hoogwaardige producten die zijn geïntegreerd in RSLogix™ 5000-software voor eenvoudig en geavanceerd machineontwerp, bediening en onderhoud.

Integrated Motion via het EtherNet/IP maakt gebruik van de CIP Motion- en CIP Sync-technologie van ODVA, die beide op het Common Industrial Protocol (CIP) zijn gebaseerd. Het gebruik van wereldwijde standaarden staat garant voor consistentie en interoperabiliteit. Het standaard, ongewijzigde Ethernet-netwerk stelt u in staat om de real-time besturing en informatiestroom op effectieve wijze te beheren voor een "plant-wide" optimalisatie, een beter gefundeerd besluitvormingsproces en een verbeterde bedrijfsprestatie. Met tijdsynchronisatie voor aandrijvingen, I/O en andere apparaten met ondersteuning voor EtherNet/IP bent u in staat om de meest uitdagende toepassingen het hoofd te bieden.

Integrated Motion op SERCOS (Serial Real-time Communications System) is een controller/servosturing die gebruikmaakt van ruisongevoelige glasvezelkabels. Een enkele glasvezelring dient als enige interface tussen controller en de servosturing. Het vervangt dure commando- en feedbackbedrading en bespaart zo installatietijd en bedradingskosten. De SERCOS-interface levert geavanceerde diagnosemogelijkheden en procesrapportage.

Met Kinetix Integrated Motion profiteert u van de naadloze integratie van Allen-Bradley® Logix-controllers (ControlLogix® en CompactLogix™), hoogwaardige netwerken (EtherNet/IP en SERCOS), een breed scala aan Allen-Bradley AC- en servosturingen, lineaire en roterende servomotoren en lineaire actuatoropties. RSLogix 5000-software biedt een uitgebreide set aan geavanceerde bewegingstools voor programmering, configuratie, inbedrijfstelling, diagnostiek en onderhoudssupport. Een configuratie gebaseerd op bestelnummers zorgt ervoor dat de inbedrijfstelling van een bewegingssysteem snel en eenvoudig is. Een uitgebreid overzicht aan motion-instructies voorziet in de juiste functionaliteit voor elke toepassing.

Kinetix Integrated Motion biedt een assortiment aan series servosturingen motoren en actuatoren voor toepassingen met één of meerdere assen. Deze systemen bieden:

- een vermogensbereik voor servoaandrijving van 50 W...149 kW.
- een keuze aan SERCOS-interface- of EtherNet/IP-netwerken.
- een groot aanbod van roterende motoren, direct aangedreven motoren, lineaire motoren en lineaire actuatoren/positioneertafels.
 - Motoren leveren een continu koppel van minimaal 0,10 N•m (0,85 lb•in) tot maximaal 955 N•m (8452 lb•in).
 - Lineaire actuatoren leveren piekkrachten van maximaal 14.679 N (3300 lb).
- Smart Motor-technologie zorgt voor automatische motoridentificatie voor snelle, gemakkelijke configuratie en inbedrijfstelling.
- Via één softwarepakket, RSLogix 5000, wordt volledige systeemondersteuning geboden, met inbegrip van servoconfiguratie, programmeren, inbedrijfstelling, diagnostiek en het onderhoud van aandrijvingen.
- Krachtige online motiontools inclusief real-time gegevenstrendberekening, grafische PCAM- en TCAM-profielredactor, automatische en handmatige servofregeling en geavanceerde diagnostiek.
- Automatic Device Replacement (ADR) plug-and-run aandrijving/motor/actuator-ondersteuning.
- Motion Analyzer-software voor complete bewegingstoepassingspecificatie en analyse, optimalisatie, selectie en validatie van uw Kinetix-servosysteem.



Connected Components -platform

Een onderdeel van het aanbod voor machineoplossingen van Rockwell Automation is Connected Components. Dit is de aanbevolen oplossing voor machinebouwers die stand-alone machines tegen lage kosten leveren. Connected Components biedt precies het servosysteem dat u nodig hebt om te voldoen aan de specifieke machine-eisen en wensen van eindgebruikers en verbetert de operationele efficiëntie van de machines. Engineering- en toepassingstoolsets zorgen voor een eenvoudig ontwerp en gemakkelijke installatie met geprefereerde interoperabiliteit van het brede scala aan componentklasseproducten.

De Kinetix 3-componentservo-aandrijving biedt een servosysteem voor machinebouwers die goedkope apparatuur in grote volumes produceren. De componentservo-aandrijving kan het passende besturingsniveau toepassen voor de applicatie zonder extra complexiteit. Met de TL-Series™-motoren met lage massa-traagheid kunnen de systemen seriële commando's bevatten van MicroLogix™- of Micro800™-controllers, of discrete bedrading die rechtstreeks naar de sensor of controller leidt.

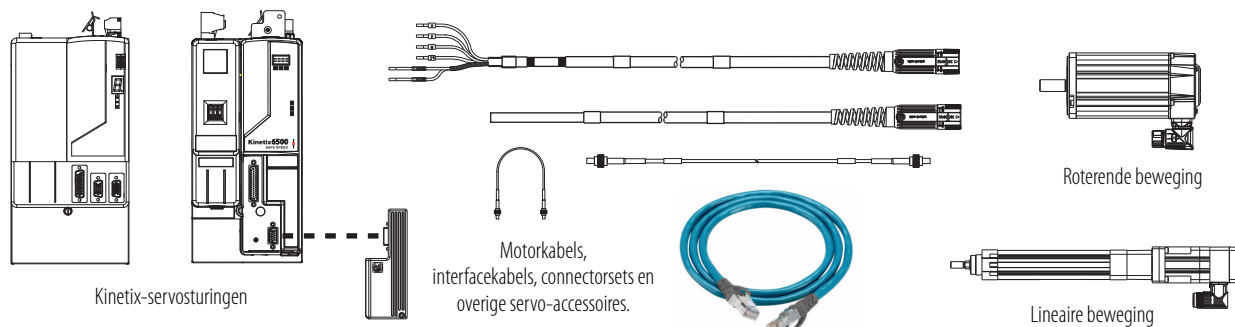
Wat is er nieuw in het aanbod?

Het nieuwe Kinetix Motion Control-gamma bevat het volgende:

| Bewegingsbesturingsproducten | Beschrijving | Zie |
|---|---|--|
|  <p>MP-Series (food-grade) heavy duty elektrische cilinders</p> | <p>Met een roestvrijstalen actuatorstang en glad behuizingsontwerp, duurzame tweecomponenten (witte) voedselveilige epoxycoating en roestbestendige roestvrijstalen sluitingen, zijn de MP-Series™ (serie MPAl) food grade heavy duty elektrische cilinders ontworpen om te voldoen aan de vele eisen ten aanzien van levensmiddelen, dranken en medicijnen. Er zijn twee bevestigingsopties mogelijk:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Frontmontage: Alle oppervlakken hebben een epoxycoating, behalve bij machines met een aluminium frontaal bevestigd oppervlak voor directe montage of met een optionele roestvrijstalen frontflens. Frontaal bevestigd oppervlak met roestvrijstalen stofringen, type 316, waarmee wordt voorkomen dat zich op bepaalde plaatsen resten ophopen. • Achterste gaffelbevestiging: Alle oppervlakken met epoxycoating inclusief gaffelbevestiging die roestvrijstalen inlegstukken heeft voor draaipunten en slijtageoppervlakken. <p>De frame van 83 mm heeft nu een kortere 76,2 mm (3,0 in.) slaglengte.</p> <p>Nieuw in deze herziene uitgave zijn de elektrische cilinders uit de serie MPAl (frame 144). Deze nieuwe actuatoren die verkrijgbaar zijn in standaard- en in voedselveilige spindelconfiguraties vergroten de maximale krachten tot 14.679 N (3300 lb) en continue blokkeringskrachten tot 13.122 N (2950 lb).</p> | <p>Pagina 9 in deze publicatie en Kinetix Linear Motion Specifications Technical Data, publicatie GMC-TD002.</p> |
|  <p>Kinetix 350-servosturingen</p> | <p>Gebaseerd op het Kinetix 300-vermogensontwerp is de Kinetix 350-EtherNet/IP-servo-aandrijving met één as ontwikkeld een schaalbaar servosysteem te leveren doordat deze geïntegreerd kan worden in een totaaloplossing met slechts 1 netwerk. De Kinetix 350-servo-aandrijving is ontworpen om te worden aangesloten en te werken met de CompactLogix-controllers die Integrated Motion in het EtherNet/IP-netwerk ondersteunen.</p> <p>In een systeem gecombineerd, krijgt u hiermee een kostenbesparende bewegingsoplossing met grote prestaties en schaalbaarheid. Dit is immers vandaag de dag onmisbaar om nog concurrerend te kunnen zijn in uw branche. Door zijn compacte ontwerp neemt de Kinetix 350 minder ruimte in beslag en kan hij gemakkelijk worden aangesloten. Bovendien bespaart u tijd bij de installatie en de inbedrijfstelling door code te hergebruiken via de geïntegreerde producten voor uw totale machinepark.</p> | <p>Pagina 10 en pagina 71 in deze publicatie en in Kinetix Servo Drives Specifications Technical Data, publicatie GMC-TD003.</p> |

Selecteer een Kinetix-servosysteem

Gebruikelijke servosystemen vereisen selecties uit de diverse categorieën servoproducten van Allen-Bradley.



Gebruik Motion Analyzer-software

Motion Analyzer-software is een complete designtool die wordt gebruikt voor analyse, optimalisatie, selectie en validatie van uw Kinetix-servosturingssysteem. Voor elke aandrijving en compatibele motor/actuator levert de Motion Analyzer-software u gegevens die u nodig hebt om de optimale combinatie van aandrijving en motor/actuator voor uw toepassing te bepalen.

U kunt de Motion Analyzer-software ook gebruiken om een stuklijst op te stellen en om een itemlijst van het servosysteem met bestelnummers en productomschrijvingen te ontvangen.

Motor en aandrijving Specificaties

Geselecteerde motor

Geselecteerde aandrijving

koppel/snelheidsdiagram

Gegeneerde stuklijst (BOM)

Component Details

Motor: **MPL-B310P**

Drive: **2094-BMP5-S-250**

Axis System Performance

Torque-Speed | Power-Speed | Load | Thermal | RBM

Torque (Peak) vs Speed (rpm) graph showing a constant torque region up to approximately 2500 rpm, followed by a linear decrease in torque as speed increases to 5000 rpm.

BOM Summary

| Item | Part No | Quantity | Description | Price () | Amount () |
|----------------------|-------------------|----------|---|----------|-----------|
| 1 | MPL-B310P-SJ72AA | 1 | Motor, 1.58N-m(14lb-in), 5000 rpm motor | NA | NA |
| 2 | 2090-XXNPMF-16S01 | 1 | CABLE, NON-FLEX, MOTOR POWER (with bra... | NA | NA |
| 3 | 2090-XXNPMF-S01 | 1 | CABLE, NON-FLEX, MOTOR FEEDBACK, 1m | NA | NA |
| 4 | 2094-BMP5-S | 1 | Axis Module 460V, 5.9A | NA | NA |
| 5 | MPL-SSN-A3B3 | 1 | Shaft Seal Kit | NA | NA |
| Configuration Total: | | | | 00.00 | |

| Item | Part No | Quantity | Description | Price () | Amount () |
|-------------------------------|----------------|----------|--|----------|-----------|
| 1 | 2090-K6CK-D15M | 1 | Low Profile Connector Kit Motor Fdbk 15 pin Male | NA | NA |
| 2 | 1202-C10 | 2 | Drive-to-drive safety cable for connections between... | NA | NA |
| 3 | 1202-C02 | 1 | Drive-to-drive safety cable for connecting single-wid... | NA | NA |
| 4 | 1756-M03SE | 1 | Control System, 1756-M03SE SERCOS Module | NA | NA |
| Software & Accessories Total: | | | | 00.00 | |

Ga naar <http://www.ab.com/motion/software/analyzer.html> om de Motion Analyzer-software te downloaden.

Kenmerken Motion Analyzer-software

Motion Analyzer-software vergemakkelijkt het machineontwerp en onderzoeksproces doordat de software deze snel, eenvoudig en accuraat maakt. Motion Analyzer-software biedt een op feiten gebaseerd resultaat waarmee machinebouwers in staat zijn:

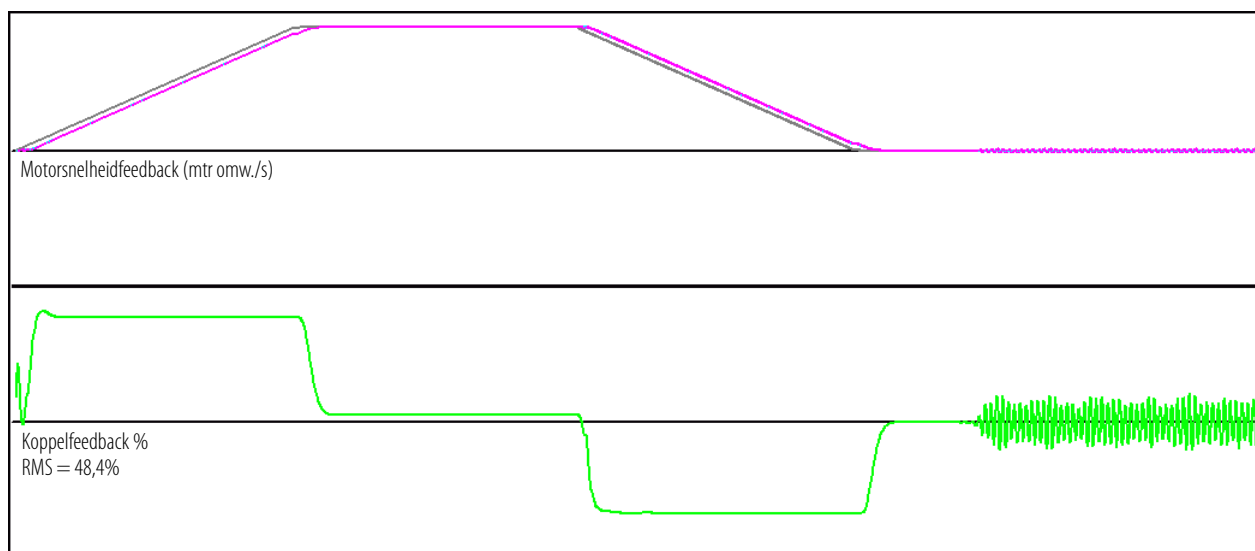
- om risico's bij het ontwerpen van servoapplicaties te reduceren.
- om de tijd tussen machineontwerp en het in productie gaan te reduceren.
- om de kosten en overdimensionering van het servosturingssysteem te optimaliseren.
- om de performantie en betrouwbaarheid te vergroten.
- om een stuklijst aan te maken.

Motion Analyzer-software bevat het volledige scala aan Kinetix-servosystemen en kenmerken.

MP-Series elektrische cilinders – leveren kant-en-klare oplossing voor lineaire applicaties zonder dat het nodig is om in catalogi te zoeken naar geschikte spindels, tandriemen, poelies en lagers. Er hoeven geen mechanische gegevens te worden ingevoerd; alleen de te leveren krachten en het snelheidsprofiel. De uitvoer bevat zelfs een L_{10} levensduurschatting.



Tuningsimulatie – is een tool die u helpt te voorspellen hoe uw machine zal presteren onder reële condities. Emuleert de tuning van een servo-as in RSLogix 5000-software (inclusief auto-tune) en simuleert vervolgens het gedrag van de last, motor en aandrijving. Het neemt hierin de mechanische elasticiteit of speling mee om een realistische simulatie te verwezenlijken.



Analyse van het effect van variaties op de voedingspanning – is met name handig voor machinebouwers die internationaal machines exporteren.

| | | |
|--------------------------|--|-----------|
| Application Requirements | | Reset All |
| Supply Type | <input checked="" type="checkbox"/> AC1ph <input type="checkbox"/> AC3ph <input type="checkbox"/> DC | |
| Voltage Type | <input checked="" type="radio"/> Single <input type="radio"/> Range | |
| Nominal Voltage | 230 | |
| Tolerance (%) | (-) 10 (+) 10 | |

Thermisch model van de motor – houdt rekening met de omgevingstemperatuur van de motor om de prestaties onder extreme hittecondities te controleren.

| | | |
|--------------------------|--------|-----------|
| Application Requirements | | Reset All |
| Maximum Speed (rpm) | 2.8648 | |
| Continuous Torque (N-m) | 0.0001 | |
| Peak Torque (N-m) | 0.0001 | |
| Ambient Temperature | 50 °C | |
| Altitude | 1000 m | |

Efficiëntieanalyse – geeft inzicht waar het koppel wordt opgenomen dat door de motor wordt voortgebracht.



Shows most losses here

| Segment Number | Loss Type | Percentage | Visual |
|----------------|-----------------|------------|----------|
| 1 of 3 | Gear Losses | 40% | Blue bar |
| | Trans_1 Inertia | 9% | Blue bar |
| | Trans_2 Inertia | 7% | Blue bar |
| | Motor Losses | 6% | Blue bar |
| | Motor Inertia | 3% | Blue bar |
| | Gear Inertia | 1% | Blue bar |

Any discrepancy in the sum of percentages is due to rounding off to the absolute value.
Percentages shown are displayed against the Application Peak Torque

Motion Analyzer-software helpt ook bij het genereren van een stuklijst (BOM). je maakt een selectie van de juiste aandrijving, motor, kabels, I/O-connectoren en overige accessoires snel en zonder fouten.

U kan eenvoudig een stuklijst maken of U kan de selectie laten baseren op de resultaten de keuze van motor/ actuator en aandrijving zoals berekend door de Motion Analyzer-software.

Als dit gereed is, kunt u de stuklijst afdrukken of het stuklijstbestand exporteren naar Microsoft Word of Excel.

Ga naar <http://www.ab.com/motion/software/analyzer.html> om de Motion Analyzer-software te downloaden.

Step 4: Axis Module

| Part Number | System Continuous Torque (Nm) | System Peak Torque (Nm) | Rated Speed (mm/sec) |
|---------------|-------------------------------|-------------------------|----------------------|
| 2094-BC01-M01 | 2.1 | 8.2 | 5000 |
| 2094-BC01-MP5 | 2.1 | 4.3 | 5000 |
| 2094-BC02-M02 | -- | -- | -- |
| 2094-BC04-M03 | -- | -- | -- |
| 2094-BC05-M01 | -- | -- | -- |

Note: Preferred amplifiers are in blue colour and show system torque of motor plus drive. Non-Preferred amplifiers are in Red.
Selected Options: Safe-Off (edit)

Step 5: Motor/Actuator Power Cable

Motor Power Cable Cable Length: 9m(30 ft)

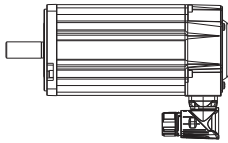
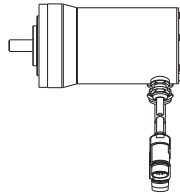
Selected Power Cable: 2090-XXNPMF-16S09

Step 6: Motor/Actuator Feedback Cable

Feedback Cable with molded connectors Cable Length: None

Universal Feedback Cable Without Drive End Connectors (Connectors available in accessories) Cable Length: 9m(30 ft)

Selecteer een rotatieve servomotor

| | |
|--|--|
| <p>MP-Series servomotoren</p> <ul style="list-style-type: none"> • Motoren 200-V- en 400-V • Aseinden met inwendige schroefdraad • Absolute multi-turn en single-turn encoders met hoge resolutie |  <p>MP-Series (bulletin MPF) voedselveilige motoren met verbeterde afdichtingstechnieken voor de levensmiddelenindustrie.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Combineert eigenschappen van motoren met lage massa draagheid uit de MP-serie en functies die speciaal zijn ontworpen voor toepassingen in de levensmiddelen- en drankindustrie • Met poedercoating • IP66/IP67 asafdichting (standaard) en omgevingsveilige afgedichte connectoren • 1,6...19,4 N•m (14...172 lb•in) continu koppel |
| <p>MP-Series (bulletin MPL) motoren met lage massa draagheid bieden een gereduceerde motorafmeting die tegelijkertijd een aanzienlijk hoger koppel leveren om te voldoen aan de hoge eisen die aan een performant servosysteem worden gesteld.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Krachtige zeldzame aardmetalen magneten • IP66 met optionele asafdichting en omgevingsveilige afgedichte connectoren • 0,26...163 N•m (2,3...1440 lb•in) continu koppel | <p>MP-Series (bulletin MPM) motoren met gemiddelde massa draagheid voor toepassingen met hogere massa draagheid.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Meerdere wikkelsnelheidsopties • Krachtige zeldzame aardmetalen magneten • IP67 met optionele asafdichting en omgevingsveilige afgedichte connectoren • 2,18...62,8 N•m (19,3...556 lb•in) continu koppel |
| <p>MP-Series (bulletin MPS) roestvrijstalen motoren voor omgevingen waarin met hoge druk wordt gereinigd.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Speciaal ontworpen voor hygiënische omgevingen waarin met hoge druk en bijtende schoonmaakmiddelen wordt gewerkt • Gladde en cilindervormige roestvrijstalen behuizing uit de gepassiveerde 300-serie • Gecertificeerd en voldoet aan de NSF/ANSI-norm 169 • Kabelverlenging, 3 m (9,8 ft) • IP66/IP67 asafdichting (standaard) en omgevingsveilige afgedichte connectoren • 3,6...21,5 N•m (32...190 lb•in) continu koppel |  |
| <p>RDD-Series™-servomotoren met directe aandrijving</p> <p>Bulletin RDB direct aangedreven motoren leveren directe koppeling aan de last, waardoor mechanische transmissieapparaten overbodig zijn, en verbeteren de systeemprestaties en efficiëntie.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Rechtstreekse koppeling aan de belasting • Configuratie met lagerloze behuizing • 460-V-wikkelingen, meerdere wikkelsnelheidsopties • IP65 met gebruik van omgevingsveilige afgedichte connectoren • 32,7...426 N•m (289...3770 lb•in) continu koppel • Absolute multi-turn en single-turn Heidenhain EnDat 2.2-encoders met hoge resolutie | |
| <p>TL-Series servomotoren</p> <p>Bulletin TL en TLY hoogwaardige servomotoren combineren een compacte afmeting met een hoge koppeldichtheid om een aanzienlijk vermogen op een kleine oppervlakte te leveren.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Compacte afmeting, hoge koppeldichtheid, krachtige (zeldzame aardmetalen) magneten • 230-V-wikkelingen in metrische en NEMA-frameafmetingen • IP65 met optionele asafdichting • 0,086...5,42 N•m (0,76...48 lb•in) continu koppel • Multi-turn, (met back-up-accu) hoge resolutie absolute of incrementele encoderopties | |

Ga naar Roterende servomotoren op [pagina 15](#) om kenmerken in de motorseries te vergelijken. Zie de Kinetix Rotary Motion Technical Data, publicatie [GMC-TD001](#) voor productspecificaties.

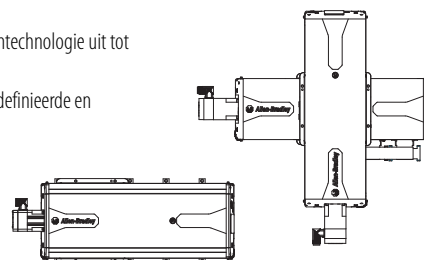
Selecteer een lineaire servomotor

Geïntegreerde lineaire positioneertafels uit de MP-serie

Serie MPAS geïntegreerde lineaire positioneertafels breiden de prestaties en betrouwbaarheid van MP-Series servomotortecnologie uit tot lineaire actuatoren met spindel of directe aandrijving.

Serie MPMA geïntegreerde meerassige lineaire positioneertafels breiden de Allen-Bradley-actuatorportfolio uit tot voorgedefinieerde en geprefabriceerde meerassige configuraties om te voldoen aan een reeks productiebehoeften.

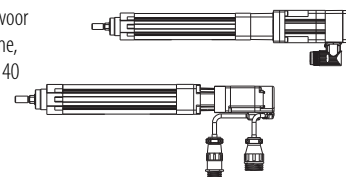
- Werking 200/230 V en 400/460 V (200/230 V alleen voor frameafmeting 150 mm met directe aandrijving)
- Krachtige (zeldzame aardmetalen) magneten
- Door het ontwerp van het onderstel en de bodemmontage kunnen frames met afmetingen van 200 mm en 250 mm worden opgestapeld
- IP30 met uniek, duurzaam stripafdichtingssysteem
- 83...521 N (19...117 lb) continuïkkracht



Elektrische cilinders uit de MP-Series en TL-Series

Met elektrische cilinders uit de serie MPAR en TLAR beschikken uw toepassingen over een flexibele servomotorbesturing die ideaal is voor oplossingen waarvoor snel opbouwende kracht benodigd is en voor posities die zeer precies moeten worden benaderd. Deze duurzame, stille en energiezuinige niet-roterende roestvrijstalen elektrische cilinders die verkrijgbaar zijn in drie ISO 15552-framesmaten van 32, 40 en 63 mm (pneumatische klasse) zijn een uitstekende upgrade voor pneumatische systemen.

- Werking 200/230 V (serie TLAR)
- Werking 200/230 V en 400/460 V (serie MPAR)
- Geavanceerd ontwerp met spindelconstructie die wordt aangedreven door motoren uit de TL-Series (bulletin TLY) en MP-Series (bulletin MPL)
- Volledig geassembleerde en montageklare cilinders zorgen ervoor dat er minder tijd benodigd is voor het mechanisch ontwerpen, de bedrading en het in bedrijf stellen
- IP40 (serie MPAR en TLAR) complete unit, IP66 (serie MPAR) voor elektronische componenten met gebruik van omgevingsveilige afgedichte kabelconnectors (serie 2090)
- 240...2000 N (54...450 lb) continuïkkracht



Heavy duty elektrische cilinders uit de MP-Series

Heavy duty elektrische cilinders uit de serie MPAI zijn compacte, lichte, krachtige actuatoren die dienen als kostenbesparend alternatief voor vloeibare vermogensoplossingen.

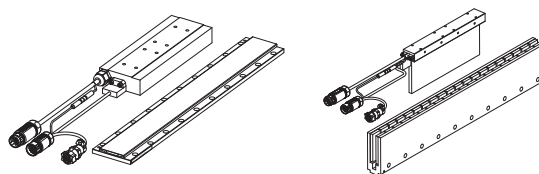
- Werking 200/230 V en 400/460 V
- Geavanceerd ontwerp met kogelschroef- en rollerschroefconstructie die wordt aangedreven door motoren uit de MP-Series (bulletin MPL)
- Volledig geassembleerde en montageklare cilinders zorgen ervoor dat er minder tijd benodigd is voor het mechanisch ontwerpen, de bedrading en het in bedrijf stellen
- Verkrijgbaar in standaardbevestigingsconfiguraties (voorzijde en voorste cardan) en voedselveilige coating (voorzijde en achterste gaffel)
- IP67 met gebruik van omgevingsveilige afgedichte (serie 2090) kabelconnectoren
- Verkrijgbaar in framesmaten 83, 110 en 144 mm met 778...13.122 N (175...2950 lb) continuïkkracht



LDC-Series met ijzeren kern en LDL-Series met lineaire motoren zonder ijzeren kern

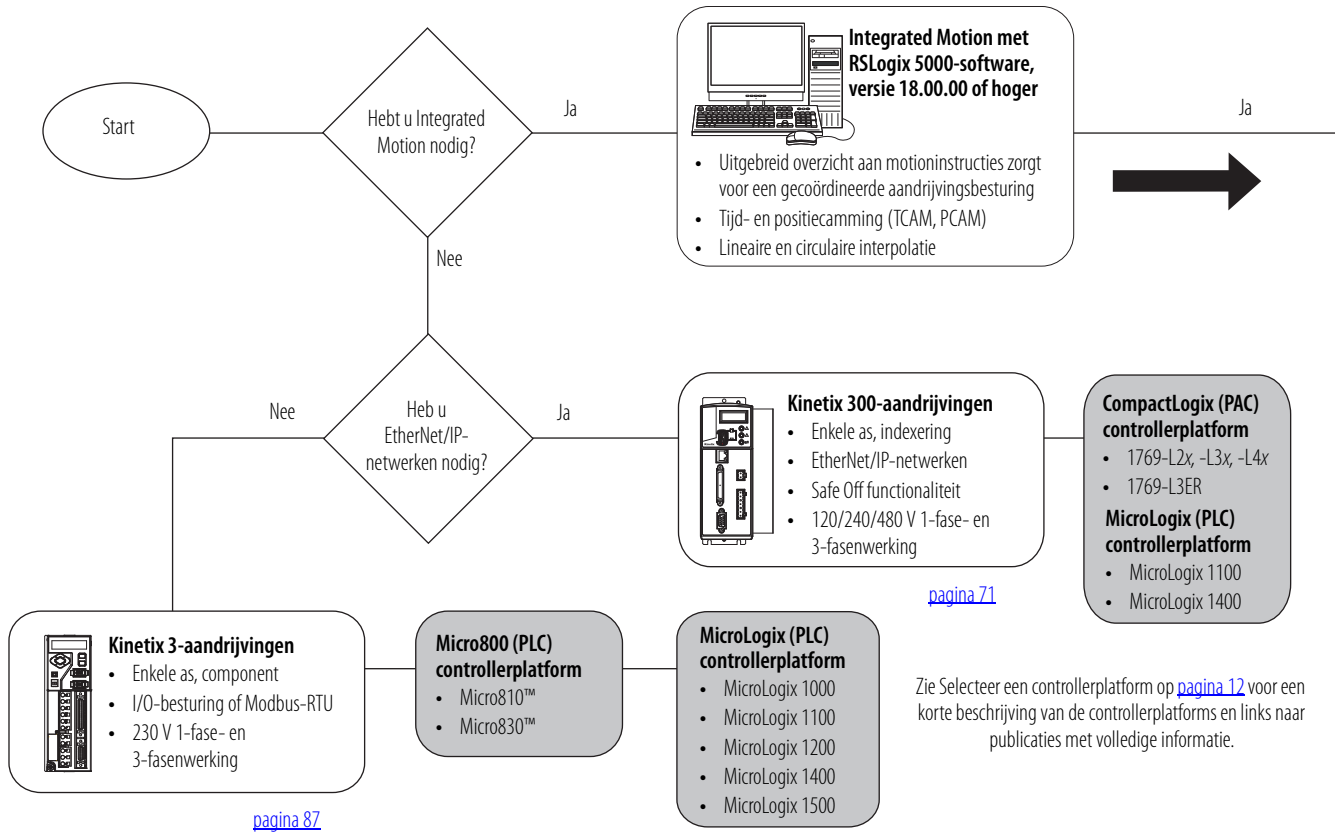
LDC-Series™ en LDL-Series™ met lineaire-motortecnologie bieden kostenbesparende opties die de productiviteit helpen verbeteren waarbij minder onderhoud nodig is en dus sprake is van geringe downtime.

- Werking 200/400 V en 460 V (LDC-Series)
- Werking 230 V AC (LDL-Series)
- Cogging koppel < 5% van de continuïkkracht (LDC-Series)
- Non-cogging technologie voor soepele beweging (LDL-Series)
- Snelheid opvoerbaar tot 10 m/s (32,8 ft/s) om de machineproductiviteit te vergroten
- Voldoet aan IP65 en RoHS
- 74...2882 N (17...648 lb) continuïkkracht (LDC-Series)
- 63...596 N (14...134 lb) continuïkkracht (LDL-Series)



Ga naar Lineaire servomotoren op [pagina 17](#) om kenmerken in de series lineaire motoren te vergelijken. Ga naar Lineaire actuatoren op [pagina 18](#) om kenmerken in de series lineaire actuatoren te vergelijken. Zie de Kinetix Linear Motion Technical Data, publicatie [GMC-TD002](#) voor productspecificaties.

Selecteer een servosturing



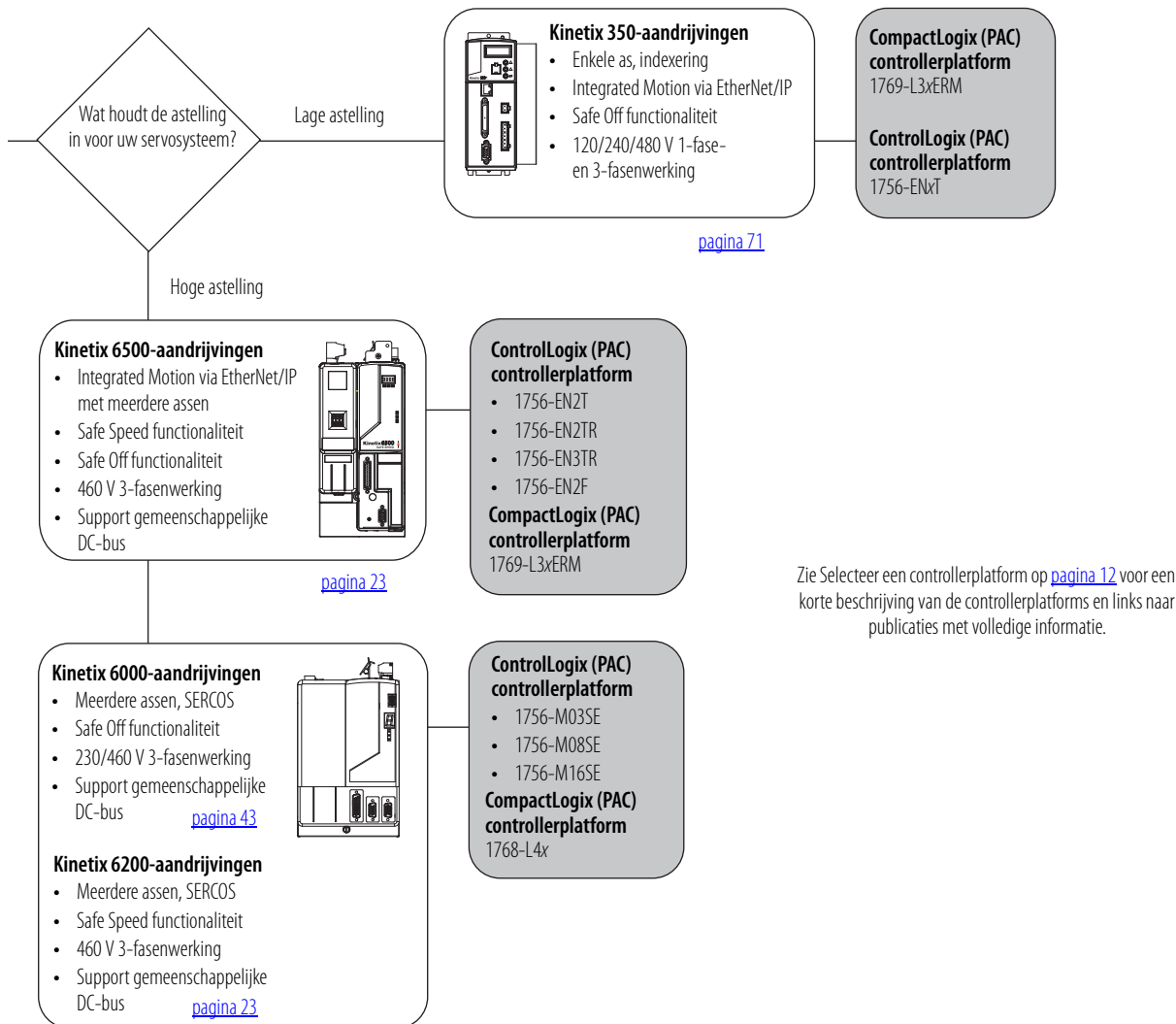
Compatibele motoren en actuatoren

| Roterende beweging | Kinetix 300 | Kinetix 3 |
|-----------------------|-------------|------------------|
| MP-Series (serie MPL) | X | — |
| MP-Series (serie MPM) | X | — |
| MP-Series (serie MPF) | X | — |
| MP-Series (serie MPS) | X | — |
| TL-Series (serie TLY) | X | X |
| TL-Series (serie TL) | — | X ⁽³⁾ |

| Lineaire beweging | Kinetix 300 | Kinetix 3 |
|--------------------------------|------------------|------------------|
| MP-Series (serie MPAS) | X ⁽¹⁾ | X ⁽²⁾ |
| MP-Series (serie MPMA) | X ⁽¹⁾ | — |
| MP-Series (serie MPAR) | X | — |
| MP-Series (serie MPPI) | X | — |
| TL-Series (serie TLAR) | X | X |
| LDC-Series met ijzeren kern | — | X |
| LDL-Series zonder ijzeren kern | — | X |

- (1) MP-Series (kogelschroef) alleen lineaire positioneer tafels.
 (2) MP-Series (direct aangedreven) alleen lineaire positioneer tafels.
 (3) Serie TL-Axxxx-B hoge resolutie encoders.

Zie Servosturingen om de aandrijvingskenmerken uit de servoaandrijvingsseries op [pagina 20](#) te vergelijken. Zie de Kinetix Servo Drives Technical Data, publicatie [GMC-TD003](#) voor productspecificaties.



Compatibele motoren en actuatoren

| Roterende beweging | Kinetix 6500 | Kinetix 6200 | Kinetix 6000 | Kinetix 350 |
|------------------------|--------------|--------------|------------------|-------------|
| MP-Series (serie MPL) | X | X | X | X |
| MP-Series (serie MPM) | X | X | X | X |
| MP-Series (serie MPF) | X | X | X | X |
| MP-Series (serie MPS) | X | X | X | X |
| RDD-Series (serie RDB) | X | X | X | – |
| TL-Series (serie TLY) | – | – | X ⁽²⁾ | X |

| Lineaire beweging | Kinetix 6500 | Kinetix 6200 | Kinetix 6000 | Kinetix 350 |
|--------------------------------|--------------|--------------|--------------|------------------|
| MP-Series (serie MPAS) | X | X | X | X ⁽¹⁾ |
| MP-Series (serie MPMA) | X | X | X | X ⁽¹⁾ |
| MP-Series (serie MPAR) | X | X | X | X |
| MP-Series (serie MPAL) | X | X | X | X |
| TL-Series (serie TLAR) | – | – | – | X |
| LDC-Series met ijzeren kern | X | X | X | – |
| LDL-Series zonder ijzeren kern | – | – | X | – |

(1) MP-Series (kogelschroef) alleen lineaire positioneer tafels.

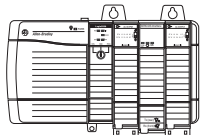
(2) Alleen serie TLY-Axxx-H (incrementele encoders).

Selecteer een controllerplatform

Voor gecoördineerde Motion zijn óf ControlLogix- óf CompactLogix-controllers benodigd.

Programmable Automation Controllers

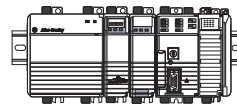
ControlLogix-controllerplatform



De ControlLogix programmable automation controller (PAC) is een modulair systeem dat in staat is om de meest intensieve toepassingen te hanteren. Modules worden in slots op het ControlLogix-chassis gestoken.

- ControlLogix-chassis
- Integrated Motion via het EtherNet/IP-netwerk
- Integrated Motion met SERCOS-interface
- Indexering via het EtherNet/IP-netwerk

CompactLogix-controllerplatform

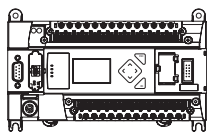


De CompactLogix- programmable automation controller (PAC) is een modulair systeem dat een kostenbesparende besturing biedt voor kleinere toepassingen. Modules kunnen naast elkaar op een DIN-rail worden vastgeklikt.

- CompactLogix-DIN-rail
- Integrated Motion via het EtherNet/IP-netwerk
- Integrated Motion met SERCOS-interface
- Indexering via het EtherNet/IP-netwerk

Programmeerbare logische controllers

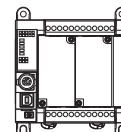
MicroLogix-controllerplatform



De MicroLogix programmeerbare logische controllers (PLC) met Modbus-RTU of PTO-signalen bieden eenvoudige PLC-gebaseerde bewegingsoplossingen.

- Indexering via het EtherNet/IP-netwerk
- Pulstreinuitgang (PTO)

Micro800-controllerplatform



De Micro800 programmeerbare logische controllers (PLC) met I/O -besturing of Modbus-RTU-signalen bieden eenvoudige PLC-gebaseerde bewegingsoplossingen met de Kinetix 3-componentenservoaandrijving.

- Indexering
- Pulstreinuitgang (PTO)

Zie de publicaties in de tabel hieronder voor meer informatie over controllerplatforms en de interface/netwerkmodules die benodigd zijn voor bewegingscontroletoeepassingen.

| Controllerplatform | Bron |
|---------------------------------|---|
| ControlLogix | ControlLogix Selection Guide, publicatie 1756-SG001 |
| EtherNet/IP-communicatiemodules | 1756 ControlLogix Communication Modules Specifications, publicatie 1756-TD003 |
| SERCOS-interfacemodules | 1756 ControlLogix Integrated Motion Modules Specifications, publicatie 1756-TD004 |
| Analoge servomodules | |
| CompactLogix | CompactLogix Selection Guide, publicatie 1769-SG001 |
| SERCOS-interfacemodules | 1768 CompactLogix Integrated Motion Module Specifications, publicatie 1768-TD001 |
| MicroLogix | MicroLogix Programmable Controllers Selection Guide, publicatie 1761-SG001 |
| Micro800 | Micro800 Programmable Controllers Selection Guide, publicatie 2080-SG001 |

Zie de Integrated Architecture Recommended Literature Reference Manual, publicatie [IASIMP-RM001](#) voor meer informatie over technische publicaties die beschikbaar zijn voor Integrated Architecture-producten.

Selecteer servo-accessoires

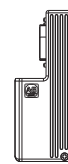
Motor- en interface kabels

- Motorvoedings- en feedbackkabels voor uw motor/actuator
- Interfacekabels voor SERCOS- en Ethernet-communicatiemodules
- Interfacekabels voor I/O-besturing en cascadeschakeling van safe-off-signalen van drive-to-drive



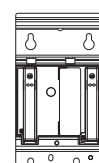
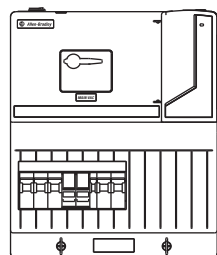
Connectorsets en breakoutcomponenten

- Connectorsets voor motorfeedback, I/O en veiligheidssignalen
- Breakoutcomponenten voor motorfeedback en I/O-signalen
- Safe-off-componenten voor cascadeschakeling van safe-off-signalen van drive-to-drive



Voedingscomponenten

- Serie 2094 voedingsrail, shuntmodule of slotvullermodule voor Kinetix 6000-, Kinetix 6200-, Kinetix 6500-aandrijvingen
- Serie 2094 voedingsinterfacemodules die zijn ontworpen om veel van de gewone ingangsvermogensapparaten te vervangen die benodigd zijn voor uw Servosysteem
- Serie 2090 AC-voedingsfilters
- Serie 2090 en 1394 externe shuntmodules



Zie Motion Control Accessories Technical Data, publicatie [GMC-TD004](#) voor meer informatie over accessoires.

Controleer systeemcombinaties en accessoire-items

Al deze publicaties richten zich op een servosysteem en leveren de bestelnummers voor de servo-accessoires die voor een bepaald systeem benodigd zijn. Hierin opgenomen zijn tabellen en voorbeelden waarin de vereiste motor-/actuatorkabels, interfacekabels en connectorsets staan vermeld die voor een systeem benodigd zijn. Tevens staan hierin technische specificaties en koppel/snelheids-diagrammen (roterende beweging) en kracht/snelheids-diagrammen (lineaire beweging) voor de optimale combinatie aandrijving/motor of aandrijving/actuator. Gebruik de servosturingspublicatie en de accessoirepublicatie om uw stuklijst te completeren.

| Bron | Publicatie |
|---|---------------------------|
| Ontwerpgids voor Kinetix 6000- en Kinetix 6200/6500-servosturingssystemen | GMC-RM003 |
| Ontwerpgids voor Kinetix 300-servosturingssystemen | GMC-RM004 |
| Ontwerpgids voor Kinetix 3-servosturingssystemen | GMC-RM005 |
| Ontwerpgids voor Kinetix 2000-servosturingssystemen | GMC-RM006 |
| Ontwerpgids voor Kinetix 7000-servosturingssystemen | GMC-RM007 |
| Ontwerpgids voor Ultra3000-servosturingssystemen | GMC-RM008 |
| Technische gegevens voor Kinetix-servoaccessoires | GMC-TD004 |

Aanvullende bronnen

Deze documenten bevatten aanvullende informatie over aanverwante producten van Rockwell Automation.

| Bron | Beschrijving | |
|---|--|---|
| Kinetix Rotary Motion Specifications, publicatie GMC-TD001 | Productspecificaties voor roterende motoren MP-Series (serie MPL, MPM, MPF, MPS), TL-Series, RDD-Series en HPK-Series™. | |
| Kinetix Linear Motion Specifications, publicatie GMC-TD002 | Productspecificaties lineaire positioneer tafels uit de series MPAS en MPMA, elektrische cilinders uit de series MPAI en TLAR en lineaire motoren uit de LDC-Series en LDL-Series. | |
| Kinetix Servo Drives Specifications, publicatie GMC-TD003 | Productspecificaties voor Kinetix Integrated Motion via het EtherNet/IP-netwerk, Integrated Motion via SERCOS-interface, EtherNet/IP-netwerken en series componentenservosturingen. | |
| Kinetix Motion Accessories Specifications, publicatie GMC-TD004 | Productspecificaties voor serie 2090-motor en interfacekabels, low-profile connectorset, vermogencomponenten en overige accessoires voor servosturingen. | |
| Kinetix 6000 en Kinetix 6200/6500 Drive Systems Design Guide, publicatie GMC-RM003 | Systeemontwerpgids om de benodigde (aandrijvings specifieke) aandrijvingsmodule, vermogensaccessoires, connectorset, motorkabel en interfacekabelbestelnummers voor uw aandrijvings- en motor/actuator-servosturingssysteem te bepalen en te selecteren. Hierin opgenomen zijn servosysteemspecificaties en koppel/snelheidscurven (roterende beweging) en kracht/snelheidscurven (lineaire beweging) voor uw motortoepassing. | |
| Kinetix 300/350 Drive Systems Design Guide, publicatie GMC-RM004 | | |
| Kinetix 3 Drive Systems Design Guide, publicatie GMC-RM005 | | |
| Kinetix 2000 Drive Systems Design Guide, publicatie GMC-RM006 | | |
| Kinetix 7000 Drive Systems Design Guide, publicatie GMC-RM007 | | |
| Ultra™ 3000 Drive Systems Design Guide, publicatie GMC-RM008 | | |
| Kinetix 6200 en Kinetix 6500 Safe Speed Monitoring Servo Drives Safety Reference Manual, publicatie 2094-RM001 | | Informatie over het bedraden, configureren en storingzoeken van de veilige-snelheidsfuncties van uw Kinetix 6200- en Kinetix 6500-aandrijvingen. |
| Kinetix 6200 en Kinetix 6500 Safe Torque-off Servo Drives Safety Reference Manual, publicatie 2094-RM002 | | Informatie over het bedraden, configureren en storingzoeken van de veilige-koppeluitschakelingsfuncties van uw Kinetix 6200- en Kinetix 6500-aandrijvingen. |
| Kinetix Safe-off Feature Safety Reference Manual, publicatie GMC-RM002 | Informatie over het bedraden en storingzoeken van uw Kinetix 6000- en Kinetix 7000-servosturingen met de safe-off-functie. | |
| Systeemontwerp voor Control of Electrical Noise Reference Manual, publicatie GMC-RM001 | Informatie, voorbeelden en technieken die zijn ontwikkeld om storingen als gevolg van elektrische ruis te minimaliseren. | |
| EMC Noise Management DVD, publicatie GMC-SP004 | | |
| ControlLogix Selection Guide, publicatie 1756-SG001 | Informatie om te bepalen welke ControlLogix-controller bij uw toepassing past en de productspecificaties die hulp bieden bij het ontwerp van een ControlLogix-systeem en de selectie van de juiste componenten. | |
| CompactLogix Selection Guide, publicatie 1769-SG001 | Informatie om te bepalen welke CompactLogix-controller bij uw toepassing past en de productspecificaties die hulp bieden bij het ontwerp van een CompactLogix-systeem en de selectie van de juiste componenten. | |
| MicroLogix Programmable Controllers Selection Guide, publicatie 1761-SG001 | Informatie om te bepalen welke MicroLogix-controller bij uw toepassing past en de productspecificaties die hulp bieden bij het selecteren van de juiste componenten. | |
| Micro800 Programmable Controllers Selection Guide, publicatie 2080-SG001 | Informatie om te bepalen welke Micro800-controller bij uw toepassing past en de productspecificaties die hulp bieden bij het selecteren van de juiste componenten. | |
| Integrated Architecture Recommended Literature Reference Manual, publicatie IASIMP-RM001 | Dit document biedt lijsten met technische publicaties voor Integrated Architecture-producten. Deze lijsten zijn niet volledig, maar ze bevatten de meest gebruikte publicaties voor de verwante producten. | |
| Industrial Ethernet Media Brochure, publicatie 1585-BR001 | Informatie om te bepalen welke serie 1585 Ethernet-kabel bij uw toepassing past en de productspecificaties die hulp bieden bij het selecteren van de juiste componenten. | |
| Download Motion Analyzer-software van http://www.ab.com/motion/software/analyzer.html | Complete specificatietool voor bewegingsspecificatie die wordt gebruikt voor analyse, optimalisatie, selectie en validatie van uw Kinetix-servosturingssysteem. | |
| Rockwell Automation – configuratie- en selectietools, website http://www.ab.com | Online productselectie en systeemconfiguratietools, inclusief AutoCad (DXF)-tekeningen. | |

U kunt publicaties bekijken of downloaden op <http://www.rockwellautomation.com/literature/>. Neem contact op met uw lokale Allen-Bradley-distributeur of Rockwell Automation-vertegenwoordiger om papieren kopieën van technische documentatie te bestellen.

Vergelijking productkenmerken

Roterende servomotoren

Roterende motoren (behalve de TL-serie) zijn UL-erkende componenten die voldoen aan de toepasselijke UL- en CSA-normen. CE-gemarkeerd voor alle relevante richtlijnen. Ga naar <http://www.ab.com> voor meer informatie.

MP-serie servomotoren

| Motoreigenschappen | MP-Series (serie MPL) motoren met lage massa draagheid | MP-Series (serie MPM) motoren met gemiddelde massa draagheid | MP-Series (serie MPF) voedselveilige motoren | MP-Series (serie MPS) roestvrijstalen motoren |
|--|---|--|---|--|
| Belangrijkste kenmerken | <ul style="list-style-type: none"> Hoge verhouding tussen koppel en afmetingen Smart Motor-technologie Lage traagheid van rotor | <ul style="list-style-type: none"> Hoge verhouding tussen koppel en afmetingen Smart Motor-technologie Gemiddelde traagheid van rotor Eenvoudige migratie vanuit 1326AB-motoren | <ul style="list-style-type: none"> Gecombineerde eigenschappen van motoren met lage massa draagheid uit de MP-serie en functies die speciaal zijn ontworpen voor toepassingen in de levensmiddelen- en drankindustrie Lage traagheid van rotor | <ul style="list-style-type: none"> Speciaal ontworpen voor hygiënische omgevingen waarin met hoge druk en bijtende schoonmaakmiddelen wordt gewerkt Lage traagheid van rotor |
| Kenmerken | <ul style="list-style-type: none"> 230-V- en 460-V-wikkelingen Krachtige zeldzame aardmetalen magneten Aseinde met inwendige schroefdraad DIN-connectoren, rotatie 180° Standaard IEC 72-1 montageafmetingen | <ul style="list-style-type: none"> 230-V- en 460-V-wikkelingen Meerdere wikkelsnelheidsopties Krachtige zeldzame aardmetalen magneten Aseinde met inwendige schroefdraad SpeedTec-ready DIN-connectoren, rotatie 180° Standaard IEC 72-1 montageafmetingen | <ul style="list-style-type: none"> Met poedercoating 230-V- en 460-V-wikkelingen Aseinde met inwendige schroefdraad SpeedTec-ready DIN-connectoren, rotatie 180° Standaard IEC 72-1 montageafmetingen | <ul style="list-style-type: none"> Gladde en cilindervormige roestvrijstalen behuizing uit de gepassiveerde 300-serie Gecertificeerd en voldoet aan de NSF/ANSI-norm 169 230-V- en 460-V-wikkelingen Aseinde met inwendige schroefdraad Kabelverlenging, 3 m (9,8 ft) Standaard IEC 72-1 montageafmetingen |
| Motortype | Borstellose synchrone AC-servomotoren | | | |
| Omgevingspecificaties | <ul style="list-style-type: none"> IP50 minimum, zonder asafdichting (standaard) IP66 met optionele asafdichting en gebruik van omgevingsveilige afgedichte kabelconnectoren. | <ul style="list-style-type: none"> IP50 minimum, zonder asafdichting (standaard) IP67 met optionele asafdichting en gebruik van omgevingsveilige afgedichte kabelconnectoren. | <ul style="list-style-type: none"> IP66/IP67 met optionele asafdichting (standaard) en gebruik van omgevingsveilige afgedichte kabelconnectoren. Voor de voedingsmiddelenindustrie toegelaten smeermiddelen op de asafdichting | <ul style="list-style-type: none"> IP66/IP67 met optionele asafdichting (standaard) en gebruik van omgevingsveilige afgedichte kabelconnectoren. IP69K voor reiniging bij 1200 psi |
| Continu koppel | 0,26 ... 163 N•m (2,3 ... 1440 lb•in) | 2,18 ... 62,8 N•m (19,3 ... 556 lb•in) | 1,6 ... 19,4 N•m (14 ... 172 lb•in) | 3,6 ... 21,5 N•m (32 ... 190 lb•in) |
| Piekkoppel | 0,74 ... 278 N•m (6,6 ... 2460 lb•in) | 6,6 ... 154,2 N•m (58 ... 1365 lb•in) | 3,61 ... 48,6 N•m (32 ... 430 lb•in) | 11,1 ... 98 N•m (67,8 ... 600 lb•in) |
| Snelheid | Maximaal 8000 omw./min | Maximaal 7000 omw./min | Maximaal 5000 omw./min | 3000 en 5000 omw./min |
| Nominaal vermogen motor | 0,16 ... 18,6 kW | 0,75 ... 7,50 kW | 0,73 ... 4,1 kW | 1,3 ... 3,5 kW |
| Feedback-opties | <ul style="list-style-type: none"> Multi-turn, hoge resolutie absolute positie Single-turn, hoge resolutie absolute positie | <ul style="list-style-type: none"> Multi-turn, hoge resolutie absolute positie Single-turn, hoge resolutie absolute positie Resolver | <ul style="list-style-type: none"> Multi-turn, hoge resolutie absolute positie Single-turn, hoge resolutie absolute positie | |
| Motoropties | <ul style="list-style-type: none"> Rem, 24 V DC Asafdichtingsset Spieloze as (beperkte frameafmetingen) | <ul style="list-style-type: none"> Rem, 24 V DC Asafdichtingsset Set voor positieve luchtdruk | <ul style="list-style-type: none"> Rem, 24 V DC Asafdichtingsset Set voor positieve luchtdruk | <ul style="list-style-type: none"> Rem, 24 V DC Asafdichtingsset met ring Set voor positieve luchtdruk |
| Compatibele aandrijvingen ^{(1) (2)} | <ul style="list-style-type: none"> Kinetix 6200/Kinetix 6500 Kinetix 6000 Kinetix 7000 Kinetix 300/350 PowerFlex™ 755 | | <ul style="list-style-type: none"> Kinetix 6200/Kinetix 6500 Kinetix 6000 Kinetix 300/350 | |
| Gebruikelijke toepassingen | <ul style="list-style-type: none"> Verpakking Converteren Materiaalverwerking Elektronische assemblage Automobiellandbouw Metaalbewerking | <ul style="list-style-type: none"> Drukken Webhandeling Converteren Automobiellandbouw Metaalbewerking | <ul style="list-style-type: none"> Verpakking van voedingsmiddelen Volumetrische vulling Vormen, vullen, sealen Verwerking van voedingsmiddelen Voor vlees- en gevogelteverwerkende applicaties worden de roestvrijstalen motoren uit de MP-serie aanbevolen | <ul style="list-style-type: none"> Vlees en gevogelte Snijden en vullen van voedingsmiddelen Verwerking van rauwe voedingsmiddelen Verwerken Biowetenschappen Consumentenproducten |

(1) Zie Aanvullende bronnen voor Kinetix 7000-aandrijvingsspecificaties op [pagina 14](#) voor links naar relevante technische gegevens en ontwerpgegevenspublicaties.

(2) Zie de PowerFlex Low Voltage Drives Selection Guide, publicatie [PFLX-SG002](#) voor PowerFlex 755-aandrijvingsspecificaties.

RDD-serie servomotoren met directe aandrijving

| Motoreigenschappen | RDD-serie motoren |
|--|---|
| Belangrijkste kenmerken | <ul style="list-style-type: none"> • Smart Motor-technologie • Rechtstreekse koppeling aan de belasting • Configuratie met lagerloze behuizing |
| Kenmerken | <ul style="list-style-type: none"> • 460-V-wikkelingen • Meerdere wikkelingsopties • SpeedTec-ready DIN-connectoren, rotatie 180° • Standaard IEC 72-1 montageafmetingen |
| Motortype | Roterende servomotor met directe aandrijving |
| Omgevingsspecificaties | IP65 met gebruik van omgevingsveilige afgedichte kabelconnectors |
| Continuïkoppel | 32,7 ... 426 N•m (289 ... 3770 lb•in) |
| Piekkoppel | 86,5 ... 1050 N•m (766 ... 9293 lb•in) |
| Snelheid | Basissnelheden tussen 177 ... 1836 omw./min |
| Nominaal vermogen motor | 1,97 ... 8,69 kW |
| Feedback-opties | <ul style="list-style-type: none"> • Multi-turn, hoge resolutie Heidenhain EnDat 2.2 • Multi-turn, hoge resolutie Heidenhain EnDat 2.2 |
| Motoropties | N.v.t. |
| Compatibele aandrijvingen ⁽¹⁾ | <ul style="list-style-type: none"> • Kinetix 6200/6500 • Kinetix 6000 • Kinetix 7000 • PowerFlex 755 |
| Gebruikelijke toepassingen | <ul style="list-style-type: none"> • Wordt gebruikt om mechanische transmissiereductie te vervangen (transmissiekasten, riemen, poelies) • In beperkte ruimtes • Voor assen die aan krachtige eisen moeten voldoen |

(1) Zie Aanvullende bronnen voor Kinetix 7000-aandrijvingspecificaties op [pagina 14](#) voor links naar relevante technische gegevens en ontwerpgegevenspublicaties.

TL-serie servomotoren met lage massa draagbaarheid

| Motoreigenschappen | TL-Series-motoren (serie TL en TLY) |
|--|--|
| Belangrijkste kenmerken | <ul style="list-style-type: none"> • Compacte afmeting, hoge koppeldichtheid • Metrische en NEMA-frameafmetingen • Smart Motor-technologie • Lage traagheid van rotor |
| Kenmerken | <ul style="list-style-type: none"> • 230-V-wikkelingen • Krachtige zeldzame aardmetalen magneten • Kabelverlenging, 1 m (3,2 ft) • 17-bits seriële communicatie |
| Motortype | Borstelloze synchrone AC-servomotoren |
| Omgevingsspecificaties | IP65 met optionele asafdichting |
| Continuïkoppel | 0,086 ... 5,42 N•m (0,76 ... 48 lb•in) |
| Piekkoppel | 0,22 ... 13 N•m (1,94 ... 115 lb•in) |
| Snelheid | 4500, 5000 en 6000 omw./min |
| Nominaal vermogen motor | 0,037 ... 2,0 kW |
| Feedback-opties | <ul style="list-style-type: none"> • Multi-turn, (met back-up-accu) hoge resolutie absolute positie • Incrementeel (2000 tellingen) |
| Motoropties | <ul style="list-style-type: none"> • Rem, 24 V DC • Asafdichtingsset |
| Compatibele aandrijvingen ⁽¹⁾ | <ul style="list-style-type: none"> • Kinetix 6000 (serie TLY) • Kinetix 300/350 (serie TLY) • Kinetix 3 (serie TL en TLY) |
| Gebruikelijke toepassingen | <ul style="list-style-type: none"> • Robottechniek • Materiaalverwerking • X-Y-tabellen • Gespecialiseerde apparatuur • Productie van halfgeleiders • Medische/laboratoriumapparatuur • Lichte verpakkingsmachines • Kantoorapparatuur |

(1) Zie Aanvullende bronnen voor Kinetix 7000-aandrijvingspecificaties op [pagina 14](#) voor links naar relevante technische gegevens en ontwerpgegevenspublicaties.

Lineaire servomotoren

Lineaire motoren zijn UL-erkende componenten die voldoen aan de toepasselijke UL- en CSA-normen. CE-gemarkeerd voor alle relevante richtlijnen. Ga naar <http://www.ab.com> voor meer informatie.

LDC-serie en LDL-serie lineaire servomotoren

| Lineaire-motoreigenschappen | LDC-serie lineaire servomotoren | LDL-serie lineaire servomotoren |
|--|--|---|
| Belangrijkste kenmerken | <ul style="list-style-type: none"> Hoge verhouding tussen piekkracht en kosten voor minder dure oplossingen Cogging koppel < 5% van de continuïkracht Werking 230/400 en 460 V AC | <ul style="list-style-type: none"> Non-cogging technologie voor super soepele beweging Doordat er geen magnetische aantrekking tussen de spoel en het magneetkanaal bestaat, kunnen er kleinere, goedkopere lineaire lagers worden gebruikt Geen extern magnetisch veld dat moet worden afgeschermd in magnetisch gevoelige toepassingen Werking 230 V AC |
| Kenmerken | <ul style="list-style-type: none"> Snelheid opvoerbaar tot 10 m/s (32,8 ft/s) om de machineproductiviteit te vergroten Directe-aandrijvingstechnologie voor extreme servoreactiviteit Geen slijtageonderdelen waardoor de machineproductiviteit toeneemt, omdat er minder onderhoud en vervanging nodig is Standaard MP-seriemotorvoedings- en feedbackconnectoren die eenvoudig te combineren zijn met verlengings- en flexibele kabels van Allen-Bradley | |
| Motortype | Spoel met ijzeren kern en magneetspoor | Niet-magnetische spoel en magneetkanaal |
| Omgevingspecificaties | Voldoet aan IP65 en RoHS | |
| Continuïkrachten | 74...2882 N (17...648 lb) | 63...596 N (14...134 lb) |
| Piekkrachten | 188...5246 N (42...1179 lb) | 209...1977 N (47...444 lb) |
| Pieksnelheid | 10 m/s (32,8 ft/s) | 10 m/s (32,8 ft/s) |
| Cogging koppel | < 5% van de continuïkracht | Nul |
| Accessoires voor veldinstallatie | <ul style="list-style-type: none"> Koelingplaten Bulkheadconnectorset Encoderconnectorset Hall-sensor voor aangesloten spoel Hall-sensor voor spoel met losse kabel | <ul style="list-style-type: none"> Bulkheadconnectorset Encoderconnectorset Hall-sensor voor aangesloten spoel Hall-sensor voor spoel met losse kabel |
| Compatibele aandrijvingen ⁽¹⁾ | <ul style="list-style-type: none"> Kinetix 6200/6500 Kinetix 6000 Kinetix 3 | <ul style="list-style-type: none"> Kinetix 6000 Kinetix 3 |
| Gebruikelijke toepassingen | <ul style="list-style-type: none"> Verpakkingsmachines voor vormen, vullen en afdichten Grote stellingen (pick and place, schrijven en op pallets stapelen) Materiaalverwerking (palletverplaatsers en vensterglas) Machines voor plasma-, laser- of waterstraalsnijden Gereedschapswerktuig Losse snijmachines Coördinatenmeetmachines Grote routers Grote printers (stapas) | <ul style="list-style-type: none"> Wafersnijden, behandeling en markering Computer-to-plate-drukmachines Drukken in groot formaat (printkopas) Zonne- en flatpanelschrijven (schrijfkopas) Assen die een extreem soepele/constante snelheid vereisen |

(1) Zie Aanvullende bronnen voor Kinetix 7000-aandrijvingsspecificaties op [pagina 14](#) voor links naar relevante technische gegevens en ontwerpgegevenspublicaties.

Lineaire actuatoren

Actuatoren zijn UL-erkende componenten die voldoen aan de toepasselijke UL- en CSA-normen. CE-gemarkeerd voor alle relevante richtlijnen. Ga naar <http://www.ab.com> voor meer informatie.

Geïntegreerde lineaire positioneer tafels uit de MP-serie

| Actuorkenmerken | MP-Series (serie MPAS) Geïntegreerde lineaire positioneer tafels | MP-Series (serie MPMA) Geïntegreerde lineaire positioneer tafels met meerdere assen |
|--|---|---|
| Belangrijkste kenmerken | <ul style="list-style-type: none"> Robuuste lineaire positioneer tafels met geïntegreerde lineaire motor met directe aandrijving of kogelschroef met MP-serie-servomotor Verkrijgbaar in drie frameafmetingen (basisbreedtes) om te voorzien in een reeks belastingvereisten ten behoeve van algemene automatisering Smart Motor-technologie (kogelschroef) Zeer hoge lineaire snelheden (directe aandrijving) | <ul style="list-style-type: none"> Out-of-box-uitlijning met 30 arc seconden Op locatie vervangbaar kabelbeheer voor snelle vervanging voor eenvoudig onderhoud Afgedichte secties met IP30-specificaties voor omgevingsbescherming Lineaire geleidingen met balkool die smering vasthouden ten behoeve van een langere levensduur van de lagers en die voor lagere geluidsniveaus zorgen Absolute encoders op kogelschroefas en incrementele encoders op lineaire-motoras met directe aandrijving Standaard MP-seriemotorstroom- en feedbackconnectoren voor aansluiting op verlengingskabels en aandrijvingen van Allen-Bradley Toegangsoeningen voor gemakkelijke smering |
| Kenmerken | <ul style="list-style-type: none"> Werking 200/230 V en 400/460 V (230 V alleen voor frameafmeting 150 mm met directe aandrijving) Krachtige zeldzame aardmetalen magneten Connectoren voor heavy duty toepassingen Werking zonder limiet- en homeschakelaars Door het ontwerp van het onderstel en de bodemmontage kunnen frames met afmetingen van 200 mm en 250 mm worden opgestapeld Standaard MP-seriemotorstroom- en feedbackconnectoren Optionele luchtspoelingsset voor aanvullende bescherming tegen binnendringing van vreemde stoffen | |
| Actuator type | <ul style="list-style-type: none"> Lineaire stage met directe aandrijving Lineaire stage met kogelschroefaandrijving | |
| Omgevingspecificaties | Uniek stripafdichtingssysteem met lange levensduur levert een IP30-omgevingspecificatie zorgt ervoor dat vuil met een diameter groter dan 2,5 mm (0,1 in.) de lineaire stage niet kan binnendringen | |
| Continu krachten | 83 ... 521 N (19 ... 117 lb) | |
| Piekkrachten | 312 ... 1212 N (70 ... 273 lb) | |
| Pieksnelheden | 200 ... 5000 mm/s (7,9 ... 196,9 in/s) | |
| Slaglengtes ⁽¹⁾ | 120 ... 1940 mm (4,7 ... 76,4 in.) | |
| Feedback-opties | <ul style="list-style-type: none"> Multi-turn, hoge resolutie absolute positie (kogelschroef) Incrementele magnetische lineaire encoder (directe aandrijving) met een resolutie van 5 micron | |
| Accessoires voor veldinstallatie | <ul style="list-style-type: none"> Vervangingsset voor cable-trackmodule Vervangingsset voor stripafdichting Bovenste afdekking Zijafdekking Koppeling T-moerset (verpakking met 10 stuks) Voethaakset (verpakking met 10 stuks) Vetspuitset Vetvervangingspatroon | <ul style="list-style-type: none"> Vervangingsset voor cable-trackmodule Vervangingssets voor stripafdichting Kits voor bovenste afdekking (alleen voor Y- of Z-as) Sets voor zijafdekking Koppelingssets (alleen voor Y- of Z-as) T-moerset (verpakking met 10 stuks) T-moerbalkset Vetspuitset Vetvervangingspatroon Roterende servomotor (alleen voor Y- of Z-as) |
| Compatibele aandrijvingen ⁽²⁾ | <ul style="list-style-type: none"> Kinetix 6200/6500 Kinetix 6000 Kinetix 300/350 Kinetix 3 | <ul style="list-style-type: none"> Kinetix 6200/6500 Kinetix 6000 Kinetix 300/350 |
| Gebruikelijke toepassingen | <ul style="list-style-type: none"> Elektronische assemblage Pick-and-place Robots Inspectie Labels maken Doseren Microarrays | <ul style="list-style-type: none"> Materiaalverwerking Pick-and-place Doseren Scannen Contouurfrezes Contoring Losse vorm snijden |

(1) Is van toepassing op serie MPAS lineaire positioneer tafels. Niet alle serie MPAS-slaglengtes (slagen) zijn beschikbaar in lineaire positioneer tafels met multi-as in serie MPMA.

(2) Zie Aanvullende bronnen voor Kinetix 7000-aandrijvingspecificaties op [pagina 14](#) voor links naar relevante technische gegevens en ontwerpgegevenspublicaties.

Elektrische cilinders uit de MP-serie en TL-serie

| Actuorkenmerken | TL-Series (serie TLAR) elektrische cilinders | MP-Series (serie MPAR) elektrische cilinder | MP-Series (serie MPAI) heavy duty elektrische cilinders |
|--|--|---|--|
| Belangrijkste kenmerken | Geavanceerd ontwerp met kogelschroefconstructie die wordt aangedreven door servomotoren uit de TL-Series (serie TLY) | Geavanceerd ontwerp met kogelschroefconstructie die wordt aangedreven door servomotoren uit de MP-Series (serie MPL) | <ul style="list-style-type: none"> Geavanceerd ontwerp met kogelschroef- en rollerschroefconstructie die wordt aangedreven door servomotoren uit de MP-Series (serie MPL) Cilinderbevestiging op voorste flens, voorste cardan en achterste gaffel Met optie (verf) voor voedingsmiddelen geschikte poedercoating en roestvrijstalen bevestigingselementen en accessoires |
| | <ul style="list-style-type: none"> Volledig geassembleerde en montageklare cilinders zorgen ervoor dat er minder tijd benodigd is voor het mechanisch ontwerpen, de bedrading en het in bedrijf stellen Smart Motor-technologie Zeer hoge lineaire snelheden | | |
| Kenmerken | <ul style="list-style-type: none"> Werking 200/230 V Absolute, hoge resolutie feedback-opties die voldoen aan de servomotoren uit de TL-Series (serie TLY) Standaard TL-seriemotorstroom- en feedbackconnectoren | <ul style="list-style-type: none"> Werking 200/230 V en 400/460 V Absolute, hoge resolutie feedback-opties die voldoen aan de servomotoren uit de MP-Series Standaard MP-seriemotorstroom- en feedbackconnectoren | |
| | <ul style="list-style-type: none"> Gespecificeerd voor een 100% belastingduur en ontworpen voor herhaalbare, reproduceerbare prestaties tijdens de levensduur van de actuator Absolute feedback maakt een werking zonder limiet- en homeschakelaars mogelijk Er zijn geen leidingen, kleppen, lucht- of olietoevoer nodig | | |
| | Framematen van 32, 40 en 63 mm waardoor aan pneumatische klasse ISO 15552 wordt voldaan | | Framematen 83, 110 en 144 mm |
| Actuator type | Kogelschroefaangedreven elektrische cilinders | | Elektrische kogelschroef- en rollerschroefcilinders |
| Omgevingsspecificaties | IP40 (complete eenheid) inclusief stangeindafdichting en beluchtingsopennig | <ul style="list-style-type: none"> IP40 (complete eenheid) inclusief stangeindafdichting en beluchtingsopennig IP66 voor elektronische componenten met gebruik van omgevingsveilige afgedichte (serie 2090) kabelconnectoren | IP66 en IP67 met gebruik van omgevingsveilige afgedichte (serie 2090) kabelconnectoren |
| Continue blokkeerkracht | 240 ... 2000 N (54 ... 450 lb) | | 778 ... 13.122 N (175 ... 2950 lb) |
| Max. aanzetkracht | 300 ... 2500 N (67 ... 562 lb) | | 1557 ... 14.679 N (350 ... 3300 lb) |
| Pieksnelheden | 0,15 ... 1,0 m/s (5,9 ... 39,4 in/s) | | 176 ... 610 mm/s (6,9 ... 24,0 in/s) |
| Slaglengtes ⁽¹⁾ | 100 ... 800 mm (4,0 ... 32,0 in.) | | 076, 150, 300, 450 mm (3,0, 6,0, 12,0, 18,0 in.) |
| Optionele uitrusting | Remmen 24 V DC | | Remmen 24 V DC |
| Accessoires voor veldinstallatie | <ul style="list-style-type: none"> Voetmontage Flensmontage Cardanmontageset Cardansteun Montagebevestigingen (cardanvoet, haakse cardanvoet) Drijfstaangbevestigingen (stangoog, stangcardan, stangkoppeling, koppelingsstuk) Geleidestang | | <ul style="list-style-type: none"> Montageplaten Voorste flensmontage Achterste cardanmontage Bevestigingen voor stangeinde (stangoog, stangcardan) Antirodatieoptie |
| Compatibele aandrijvingen ⁽²⁾ | <ul style="list-style-type: none"> Kinetix 300/350 Kinetix 3 | <ul style="list-style-type: none"> Kinetix 6200/6500 Kinetix 6000 Kinetix 300/350 | |
| Gebruikelijke toepassingen | <ul style="list-style-type: none"> Materiaalverwerking (beladen, uitladen, liften, pick-and-place, omzetters, transfers, stellingen) Volumetrische vulling en procesbesturing (webgeleiding, klep, aanzetstuk, bus- en poortpositionering) Fabricage (aanpassingen voor machineruiglooppblokkering en snijgereedschappen, werkstukuitlijning) | <ul style="list-style-type: none"> Aandruk-, trek-, uitwerp-, druk- of spanonderdelen Verpakking (consumentenproducten, automobiellindustrie, medisch) Elektronische assemblage Inbrengsystemen Inspectie- en testapparatuur | |

(1) Niet alle slaglengtes (slagen) zijn voor alle frameafmetingen beschikbaar.

(2) Zie Aanvullende bronnen voor Kinetix 2000, Kinetix 7000 en Ultra3000-aandrijvingsspecificaties op [pagina 14](#) voor links naar relevante technische gegevens en ontwerprijdspublicaties.

Servosturingen

Servosturingen voldoen aan CE-norm en zijn UL-gecertificeerd volgens Amerikaanse en Canadese veiligheidsnormen. Ga naar <http://www.ab.com> voor meer informatie.

Servosturingen

| Aandrijvingskenmerken | Kinetix 6500 | Kinetix 6200 | Kinetix 6000 |
|--|---|--|---|
| Belangrijkste kenmerken | <ul style="list-style-type: none"> • Meerdere assen • Gemeenschappelijke bus • Modulair ontwerp | | <ul style="list-style-type: none"> • Meerdere assen • Gemeenschappelijke bus • Verbeterde piekprestaties |
| | Integrated Motion met EtherNet/IP-netwerk | | Integrated Motion met SERCOS-interface |
| | Safe Speed Monitoring- en Safe Torque-off-besturing TÜV-gecertificeerd SIL CL3, PL, categorie 4 | | Safe-off-besturing TÜV-gecertificeerd SIL CL3, PL, categorie 3 |
| Aandrijvingsconfiguratie | 1...8 assen op serie 2094 Power Rail | | |
| Ingangsspanning | 324...528 V AC, 3-fasen (400-V-klasse) | | 195...265 V AC, 3-fasen (200-V-klasse) |
| | | | 324...528 V AC, 3-fasen (400-V-klasse) |
| Gemeenschappelijke-busvolger ingangsspanning | 458...747 V DC (400-V-klasse) | | 275...375 V DC (200-V-klasse) |
| | | | 458...747 V DC (400-V-klasse) |
| Continue vermogensafgifte (inverter) | 1,8...22 kW (400-V-klasse) | | 1,2...11 kW (200-V-klasse) |
| | | | 1,8...22 kW (400-V-klasse) |
| Continue uitgangsstroom (inverter) | 2,8...34,6 A rms (400-V-klasse) | | 3,7...34,6 A rms (200-V-klasse) |
| | | | 2,8...34,6 A rms (400-V-klasse) |
| Digitale ingangen aandrijving | <ul style="list-style-type: none"> • Activeren, home, OverTravel ± • Hogesnelheidsregistratie (2/assen) | | |
| Digitale uitgangen aandrijving | Motorrelaisuitgang (met onderdrukking) | | |
| DPI-connector | N.v.t. | | DriveExplorer-software of DPI HIM-module |
| Programmeren | RSLogix 5000-software (ladderlogica, gestructureerde tekst en sequentiële functiegrafieken) | | |
| | Versie 18.00.00 of hoger | Versie 17.00.00 of hoger | Versie 11.00.00 of hoger |
| Logix-modulecompatibiliteit | <ul style="list-style-type: none"> • 1756-EN2T, 1756-EN2TR, 1756-EN3TR • 1769-L3xERM | 1756-M03SE, 1756-M08SE, 1756-M16SE 1768-M04SE | |
| I/O-besturing | EtherNet/IP | Glasvezelkoppeling SERCOS | |
| Feedback | <ul style="list-style-type: none"> • Hoge resolutie absolute multi-turn- en single-turn-encoder • Incrementele encoder • EnDat 2.1- en 2.2-encoders | | <ul style="list-style-type: none"> • Hoge resolutie absolute multi-turn- en single-turn-encoder • Incrementele encoder • EnDat 2.1- en 2.2-encodersupport met 2090-K6CK-KENDAT-feedbackmodule • Resolver |
| | Feedback-only hulpas | | |
| Compatibiliteit roterende motoren | <ul style="list-style-type: none"> • MP-Series lage massatraagheid (serie MPL) • MP-Series gemiddelde massatraagheid (serie MPM) • MP-Series voedselveilige motoren (serie MPF) • MP-Series roestvrijstalen motoren (serie MPS) • MP-Series RDD-Series directe aandrijving (serie RDB) | | <ul style="list-style-type: none"> • MP-Series (serie MPL/MPM/MPF/MPS) • RDD-Series directe aandrijving (serie RDB) • TL-Series (serie TLY-Axxxx-H) |
| Compatibiliteit lineaire motoren | LDC-Series ijzeren kern | | <ul style="list-style-type: none"> • LDC-Series ijzeren kern • LDL-Series zonder ijzeren kern |
| Compatibiliteit lineaire actuator | <ul style="list-style-type: none"> • MP-Series geïntegreerde lineaire positioneer tafels (serie MPAS) • MP-Series geïntegreerde lineaire positioneer tafels met meerdere assen (serie MPMA) • MP-Series elektrische cilinders (serie MPAR) | | <ul style="list-style-type: none"> • MP-Series geïntegreerde lineaire positioneer tafels (serie MPAS) • MP-Series geïntegreerde lineaire positioneer tafels met meerdere assen (serie MPMA) • MP-Series elektrische cilinders (serie MPAR) |
| Accessoirecompatibiliteit | <ul style="list-style-type: none"> • 2094 voedingsinterfacemodules • 2090 modules resistieve rem • 1394 externe passieve shunt | | <ul style="list-style-type: none"> • 2094 voedingsinterfacemodules • 2090 modules resistieve rem • 1394 externe passieve shunt • 1336 externe actieve shunt |

Servosturingen

| Aandrijvingskenmerken | Kinetix 350 | Kinetix 300 | Kinetix 3 |
|-----------------------------------|--|--|--|
| Belangrijkste kenmerken | <ul style="list-style-type: none"> • Oplossing met één as voor toepassingen met lage complexiteit • Flexibele besturingsarchitectuur voor eenvoudige analoge, PTO of EtherNet/IP-indexeringsbesturing • Aandrijving 120-V-modellen, aandrijving 240 V-motoren op volle snelheid • Geheugenmodule voor Automatic Device Replacement (ADR) | | <ul style="list-style-type: none"> • Oplossing met één as voor toepassingen met lage complexiteit, met of zonder een PLC • Indexering, analoog, voorinstelde snelheid en pulstreincommandomodi • Voert indexering uit op maximaal 64 punten |
| | Integrated Motion met EtherNet/IP-netwerk | EtherNet/IP-netwerkoplossing tegen lage kosten | Modbus-RTU- of I/O-besturing |
| | Safe Torque-off-besturing, ISO-13849-1-gecertificeerd, PLd, categorie 3 | | N.v.t. |
| Aandrijvingsconfiguratie | Enkele as | | |
| Ingangsspanning | <ul style="list-style-type: none"> • 120 V 1-fase • 240 V AC, 1-fase met geïntegreerd AC (EMC)-voedingsfilter • 120 V/240 V AC, 1-fase of 3-fasen • 480 V AC, 3-fasen | | 170...264 V AC, (230 V nom.) 1-fase of 3-fasen |
| Continue uitgangsvermogen | 0,4...1,7 kW (1-fase ingang) | | 50 W...1,50 kW |
| | 0,5...3,0 kW (1-fase of 3-fasen ingang) | | |
| | 1,0...3,0 kW (3-fasen ingang) | | |
| Continue uitgangsstroom | 2,0...12,0 A rms | | 0,61...9,90 A rms |
| Digitale ingangen aandrijving | <ul style="list-style-type: none"> • Activeren, home, OverTravel ± • Hogesnelheidsregistratie (1) | <ul style="list-style-type: none"> • Activeren en OverTravel ± • Hogesnelheidsregistratie (1) • Acht configureerbare ingangen | <ul style="list-style-type: none"> • Pulstrein en analoge ingangen • Specifieke E-stopgang • Tien configureerbare ingangen |
| Digitale uitgangen aandrijving | Motorremrelaisuitgang (met onderdrukking) | <ul style="list-style-type: none"> • Gereed • Vier configureerbare uitgangen | <ul style="list-style-type: none"> • Servoalarm • Zes configureerbare uitgangen |
| DPI-connector | N.v.t. | | |
| Programmeren | RSLogix 5000-software, versie 20.00.00 of hoger (ladderlogica, gestructureerde tekst en sequentiële functiegrafieken) | <ul style="list-style-type: none"> • Ingebouwde webserver voor configuratie en diagnostiek • RSLogix 5000-software, versie 17.00.00 of hoger (ladderlogica, gestructureerde tekst en sequentiële functiegrafieken) | <ul style="list-style-type: none"> • Ultrawaresoftware (versie 1.80 of hoger) voor aandrijvingsconfiguratie • RSLogix 500-software bij gebruik van Modbus-RTU-besturing • Connected Components Workshop-software bij gebruik van Micro800-controllers |
| Logix-modulecompatibiliteit | <ul style="list-style-type: none"> • 1756-EN2T • 1756-EN2TR • 1756-EN3TR • 1769-L3xERM | <ul style="list-style-type: none"> • 1769-L2x, 1769-L3x, 1769-L4x • 1769-L3ER • MicroLogix 1100 • MicroLogix 1400 | <ul style="list-style-type: none"> • MicroLogix 1000, 1100, 1200, 1400, 1500 • Micro810 • Micro830 |
| I/O-besturing | EtherNet/IP | | Digitale ingangen |
| Feedback | <ul style="list-style-type: none"> • Hoge resolutie absolute multi-turn- en single-turn-encoder • Incrementele encoder | | |
| | Hulpas voor hoofdtransmissiemodus | | N.v.t. |
| Compatibiliteit roterende motoren | <ul style="list-style-type: none"> • MP-Series (serie MPL/MPM/MPF/MPS) • TL-Series (serie TLY) | | TL-Series (serie TL en TLY) |
| Compatibiliteit lineaire motoren | N.v.t. | | <ul style="list-style-type: none"> • LDC-Series ijzeren kern • LDL-Series zonder ijzeren kern |
| Compatibiliteit lineaire actuator | <ul style="list-style-type: none"> • MP-Series elektrische cilinders (serie MPAI) • MP-Series heavy duty elektrische cilinders (serie MPAI) • TL-Series elektrische cilinders (serie TLAR) • MP-Series lineaire positioneer tafels (serie MPAS en MPMA kogelschroef) | | <ul style="list-style-type: none"> • TL-Series elektrische cilinders (serie TLAR) • MP-Series lineaire positioneer tafels (serie MPAS directe aandrijving) |
| Accessoirecompatibiliteit | <ul style="list-style-type: none"> • 2097 I/O-aansluitklemuitbreidingsblok • 2097 geheugenmoduleprogrammeerapparaat • 2097 AC (EMC)-voedingsfilters • 2097 shuntweerstand | | <ul style="list-style-type: none"> • 2071 I/O breakoutboard • 2090 I/O breakoutkabel • 2071 motorfeedback breakoutboard • 2090 besturings- en configuratiekabels |

Opmerkingen:

Kinetix 6200 en Kinetix 6500 modulaire servosturingen



Deze met meerdere assen uitgeruste servosturingen met veilige snelheid helpen de productiviteit te vergroten en beschermen het bedienend personeel met ingebouwde veiligheidsfuncties. Het modulaire ontwerp en de besturing bieden een gemakkelijk onderhoud en grotere flexibiliteit, omdat de aandrijving gemakkelijk overschakelt van een veilige koppeluitschakeling naar een veilige snelheid.

De Kinetix 6500-servosturingen bieden de mogelijkheid van Integrated Motion via het EtherNet/IP-netwerk door gebruikmaking van CIP Motion en CIP Sync-technologie van ODVA, die alle in het Common Industrial Protocol (CIP) zijn ingebouwd.

De Kinetix 6200-servosturingen bieden de mogelijkheid van Integrated Motion via een SERCOS-interface en compatibiliteit met Kinetix 6000-aandrijvingen. Hierdoor bent u in staat om naar deze geavanceerde functies te migreren wanneer u dat maar wenst.

Kenmerken Kinetix 6200- en Kinetix 6500-servosturing

- Modulair design met meerdere assen voor communicatie- en veiligheidsopties
 - Integrated Motion in het EtherNet/IP-netwerk (Kinetix 6500-servo-asmodule)
 - Integrated Motion op SERCOS-interface (Kinetix 6200-servo-asmodule)
 - Serie 2094 IAM/AM-voedingsmodules
- TÜV-gecertificeerd, SIL CL3, PLe, categorie 4 veiligheidsnorm
 - Bewakingsbesturing veilige snelheid
 - Besturing veilige koppeluitschakeling
- 324...528 V AC, 3-fasen (ingang 400-V-klasse) naar IAM/AM-voedingsmodules
 - 1,8...22 kW continu uitgangsvermogen (inverter)
 - 2,8...34,6 A rms continue uitgangsstroom (inverter)
- RSLogix 5000-software om te programmeren (ladderlogica, gestructureerde tekst en sequentiële functiegrafieken)
- Kinetix Integrated Motion met ControlLogix- of CompactLogix-controllers
- Absolute, multi-turn en single-turn encoderfeedback met hoge resolutie, hulpas met feedback-only

Zie Servosturingen om de verschillende servosturingen te vergelijken op [pagina 20](#) te vergelijken.

Kinetix 6200 en Kinetix 6500 servosystemen

Kinetix 6200 en Kinetix 6500 Modulaire servoaandrijvingssystemen bestaan uit de volgende benodigde componenten:

- Een geïntegreerde asvoedingsmodule (IAM of hoofd-IAM)
- Maximaal zeven asvoedingsmodules (AM)
- Maximaal acht servo-asmodule, (SERCOS-interface of EtherNet/IP-netwerk)
- Een voedingsrail
- Een tot acht roterende motoren, lineaire motoren of lineaire actuatoren
- Een tot acht motorvoedings- en feedbackkabels
- Low-profile connectorset (benodigd voor losse kabels)
- Twee tot negen SERCOS-glasvezelkabels (alleen Kinetix 6200-servo-asmodule)
- Ethernet-kabels voor Logix-besturing (alleen Kinetix 6500-servo-asmodule)
- Ethernet-kabels voor het programmeren van de veiligheidsconfiguratie (Kinetix 6200- en Kinetix 6500-servo-asmodule)

Kinetix 6200 en Kinetix 6500 Systemen kunnen ook een of meer IAM-voedingsmodules gebruikt als volg-IAM omvatten (en verwante asmodules, voedingsrails, motoren, kabels en connectorsets die voor de toepassing benodigd zijn).

Deze componenten zijn optioneel:

- Een Kinetix 6000-shuntmodule 2094-BSP2 met optionele externe passieve shuntmodule uit de serie 1394
- 2094-PRF-slotvullermodules
- Serie 2094 Line Interface Module (LIM)
- Serie 2090 Resistive Brake Module (RBM)
- 2090-XXLF AC-voedingsfilters (vereist voor CE)

Zie de Kinetix 6000- en de Kinetix 6200/6500 Drive Systems Design Guide, publicatie [GMC-RM003](#) voor gedetailleerde servosysteemvereisten van de Kinetix 6200 en Kinetix 6500.

Selectie Kinetix 6200- en Kinetix 6500-servosturingen

| Aandrijvingsmodule | Bestelnr. aandrijving | Converter | Inverter |
|--|--|---|----------------|
| Geïntegreerde asmodule (IAM) voedingsmodule, 400-V-klasse | 2094-BC01-MP5-M | 6 kW, 9 A | 1,8 kW, 4,0 A |
| | 2094-BC01-M01-M | 6 kW, 9 A | 3,9 kW, 8,6 A |
| | 2094-BC02-M02-M | 15 kW, 23 A | 6,6 kW, 14,6 A |
| | 2094-BC04-M03-M | 28 kW, 42 A | 13,5 kW, 30 A |
| | 2094-BC07-M05-M | 45 kW, 68 A | 22,0 kW, 49 A |
| Asmodule (IAM) voedingsmodule, 400-V-klasse | 2094-BMP5-M | N.v.t. | 1,8 kW, 4,0 A |
| | 2094-BM01-M | | 3,9 kW, 8,6 A |
| | 2094-BM02-M | | 6,6 kW, 14,6 A |
| | 2094-BM03-M | | 13,5 kW, 30 A |
| | 2094-BM05-M | | 22,0 kW, 49 A |
| Kinetix 6200-besturingsmodule (SERCOS) | 2094-SE02F-M00-S0, veilige koppeluitschakeling | | |
| | 2094-SE02F-M00-S1, bewaking veilige snelheid | | |
| Kinetix 6500-besturingsmodule (EtherNet/IP) | 2094-EN02D-M01-S0, veilige koppeluitschakeling | | |
| | 2094-EN02D-M01-S1, bewaking veilige snelheid | | |
| 2094 voedingsrail | 2094-PRSx | Verkrijgbaar voor systemen met 1, 2, 3, 4, 5, 7 en 8 assen | |
| 2094 shuntmodule | 2094-BSP2 | 200/400-V-klasse, 200-W-shuntmodule (bevestiging op voedingsrail) | |
| 2094 slotvullermodule | 2094-PRF | 200/400-V-klasse, dekt niet-gebruikte slots op voedingsrail af | |

Zie de Kinetix Servo Drives Technical Data, publicatie [GMC-TD003](#) voor specificaties van de Kinetix 6200- en Kinetix 6500-aandrijvingsmodule die niet in deze publicatie zijn opgenomen.

Componentcompatibiliteit Kinetix 6000-aandrijving

De 2094-BCxx-Mxx-M- en 2094-BMxx-M- voedingsmodules bevatten dezelfde vermogensstructuur als de 2094-BCxx-Mxx-S- en 2094-BMxx-S-aandrijvingen. Hierdoor worden de 2094-BSP2-shuntmodule, 2094-PRF slotvullermodule en 2094-PRsx-voedingsrails alle door beide aandrijvingsseries ondersteund.

Bovendien worden 2094-BMxx-M AM-voedingsmodules met SERCOS-interface ondersteund op voedingsrails met een 2094-BCxx-Mxx-S IA-module. Omgekeerd worden 2094-BMxx-S AM-aandrijvingen ondersteund op voedingsrails met een 2094-BCxx-Mxx-M IAM-voedingsmodule met SERCOS-interface.

BELANGRIJK Kinetix 6500 EtherNet/IP-servo-asmodules (bestelnummers 2094-EN02D-M01-Sx) zijn niet compatibel met IAM/AM-modules in dezelfde serie 2094-voedingsrail waar een SERCOS-interface wordt gebruikt.

IAM/AM-modulecompatibiliteit

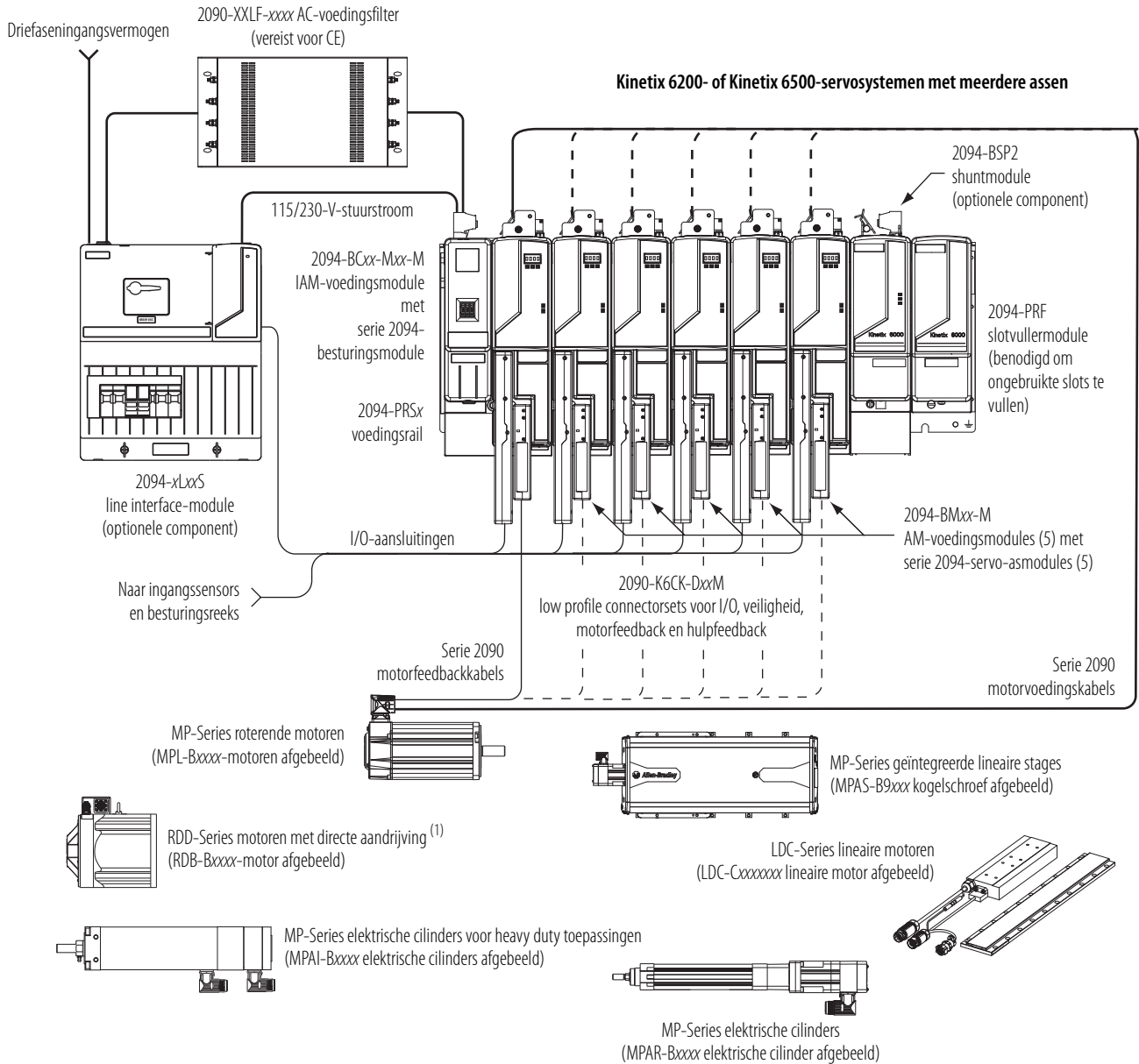
| IAM-module | Besturingsmodule | 2094-xMxx-S Kinetix 6000 AM-module | 2094-BMxx-M AM-voedingsmodules | |
|---|---------------------------------------|--|--|--|
| | | | 2094-SE02F-M00-Sx Kinetix 6200-besturingsmodule | 2094-EN02D-M01-Sx Kinetix 6500-besturingsmodule |
| 2094-xCxx-Mxx-S | N.v.t. | Geheel compatibel | Geheel compatibel | Niet compatibel |
| 2094-BCxx-Mxx-M (IAM-voedingsmodule) | 2094-SE02F-M00-Sx SERCOS-interface | | | |
| | | 2094-EN02D-M01-Sx EtherNet/IP-netwerk | Niet compatibel | Niet compatibel |

Zie voor meer informatie over de Kinetix 6000 IAM- en AM-modules, bestelnummer 2094-xCxx-Mxx-S en 2094-xMxx-S, Kinetix 6000-servosturingen met meerdere assen op [pagina 43](#).

Gebruikelijke hardwareconfiguraties

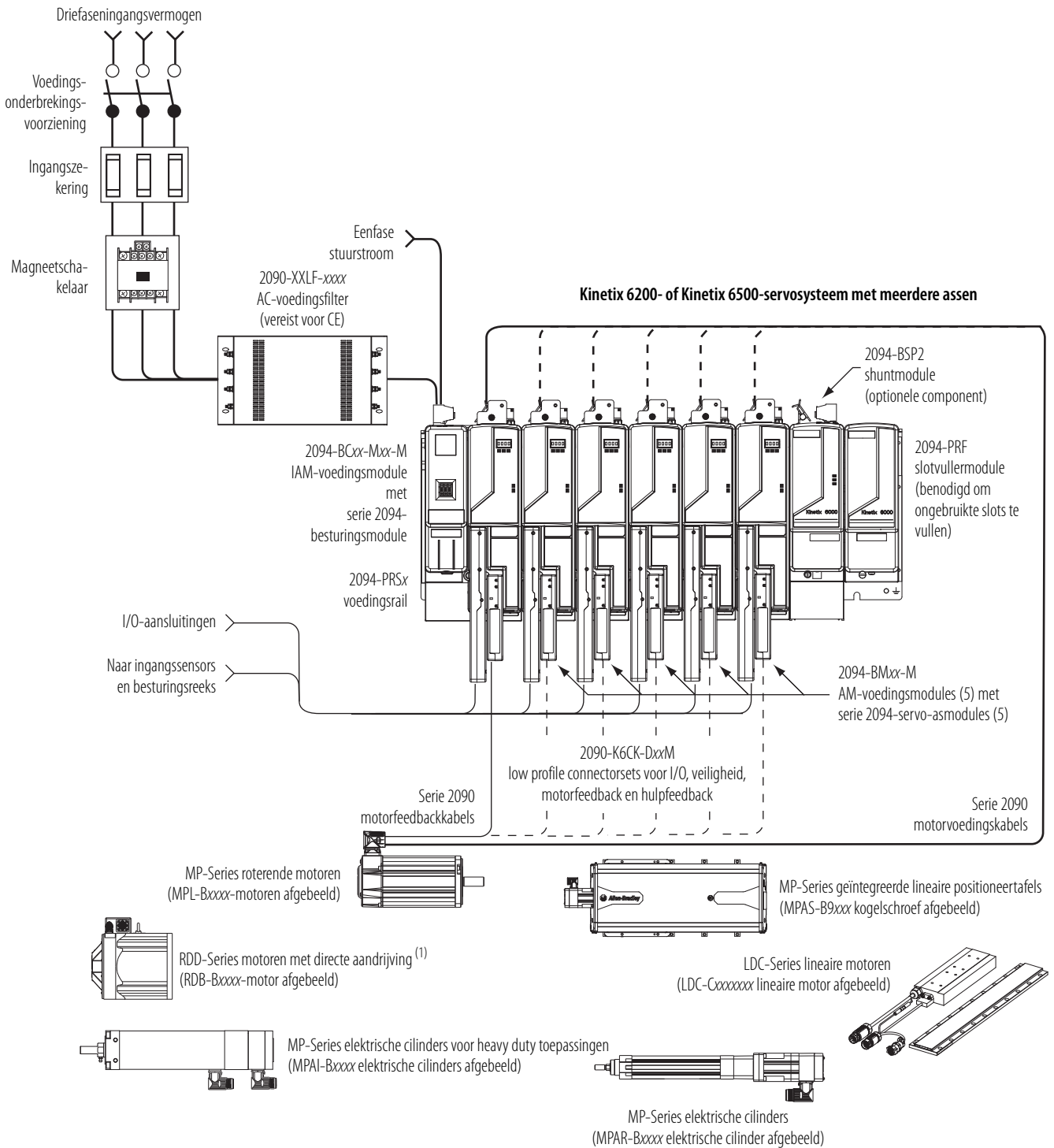
Deze hardwareconfiguraties illustreren het typische gebruik van servosturingen, motoren, lineaire actuatoren en accessoires die voor Kinetix 6200- en Kinetix 6500 -servosturingen beschikbaar zijn.

Modulair servosysteem (met LIM-module)



(1) Vereist 2090-K6CK-KENDAT-connectorset voor motorfeedbackaansluitingen.

Modulair servosysteem (met LIM-module)



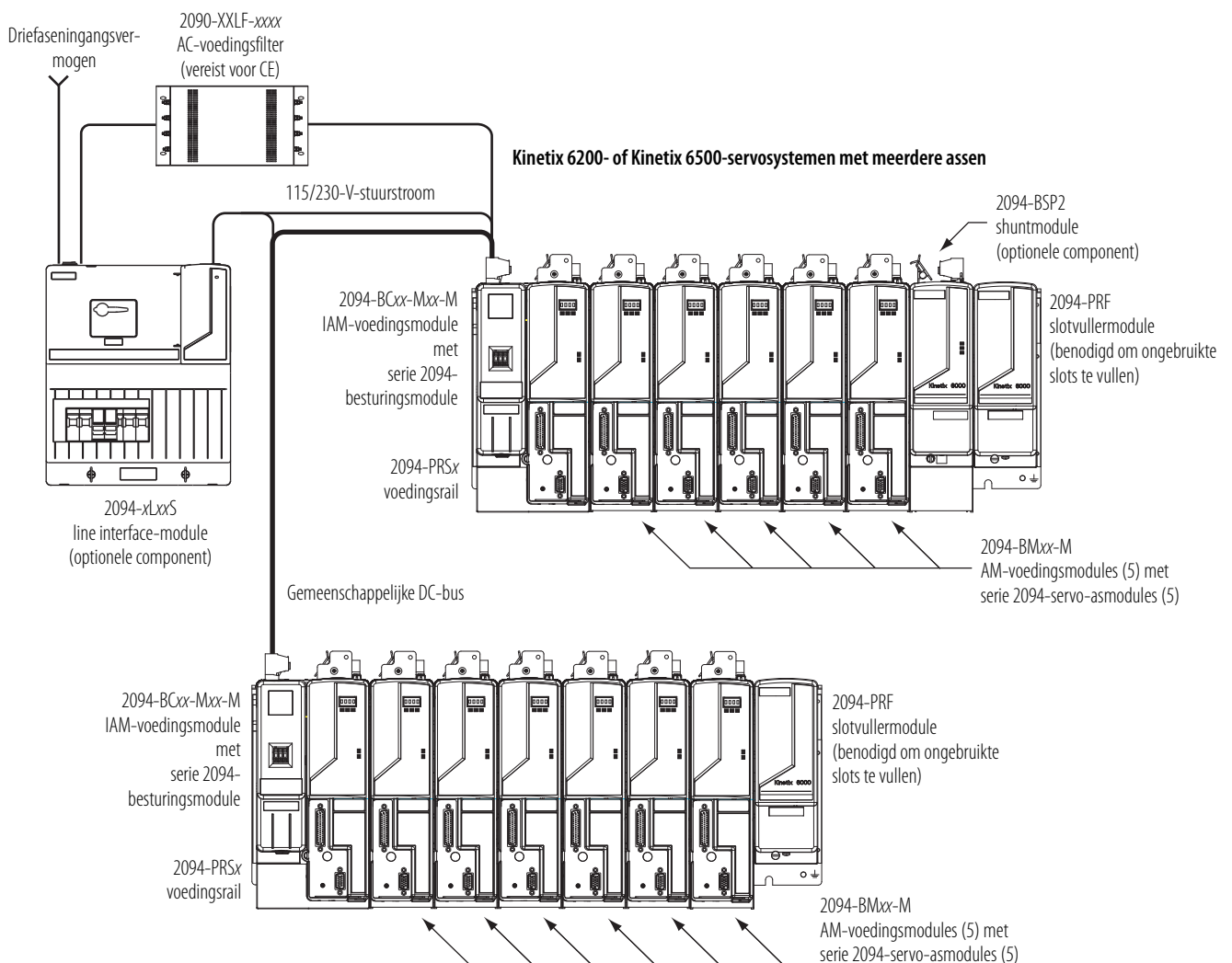
(1) Vereist 2090-K6CK-KENDAT-connectorset voor motorfeedbackaansluitingen.

In deze systeemconfiguratie is de hoofd-IAM-voedingsmodule aangesloten op de volg-IAM-module via de gemeenschappelijke DC-bus. Bij het plannen van uw paneelindeling moet u de totale buscapaciteit van uw gemeenschappelijk DC-bus berekenen om ervoor te zorgen dat de hoofd-IAM-voedingsmodule voldoende gedimensioneerd is om het gehele systeem vooraf op te laden. Zie de Kinetix 6200- en Kinetix 6500-Modular Servo Drive User Manual, publicatie [2094-UM002](#), voor het maken van deze berekening.

BELANGRIJK

Indien de totale buscapaciteit van uw systeem de oplaadnorm van de hoofd-IAM-voedingsmodule overschrijdt, geeft het moduledisplay van vier tekens een vermogenscycluslimietconditie weer. Indien er ingangsvermogen wordt toegevoerd, geeft het display een gebruiklimietconditie voor de vermogenscyclus weer.

Om deze conditie te corrigeren, moet u de hoofd-IAM-voedingsmodule vervangen door een grotere module of moet u de totale buscapaciteit verminderen door AM-voedingsmodules te verwijderen.

Modulair servosysteem (gemeenschappelijke DC-bus)

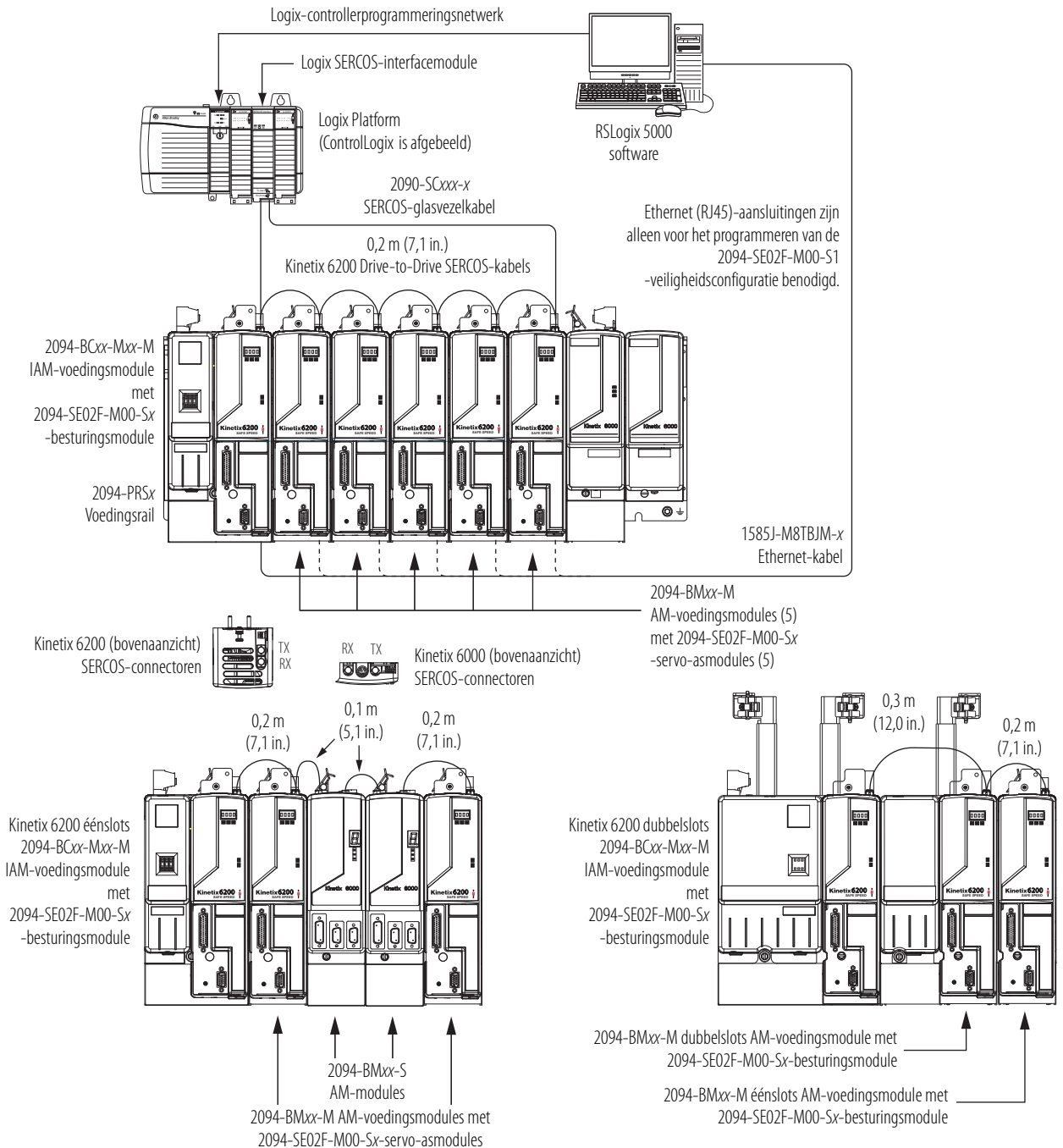
Motoren en overige details die gebruikelijk zijn voor zowel 3-fasen gemeenschappelijke AC- als DC-busconfiguraties worden verwijderd.

Gebruikelijke communicatieconfiguraties

De Kinetix 6200-servo-asmodules passen de SERCOS-interface toe voor het configureren van de Logix-module en het EtherNet/IP-netwerk om toegang te hebben tot de veiligheidsconfiguratie tool.

In dit voorbeeld wordt een Ethernet-kabel aangesloten op elke besturingsmodule als de veiligheidsconfiguratie wordt geprogrammeerd. EtherNet/IP-netwerkconnectiviteit is tijdens de runtime niet benodigd. Tevens worden drive-to-drive SERCOS-kabellengtes met bestelnummers weergegeven als Kinetix 6000- en Kinetix 6200-aandrijvingen op dezelfde voedingsrail voorkomen.

Kinetix 6200-aandrijvingscommunicatie (SERCOS)



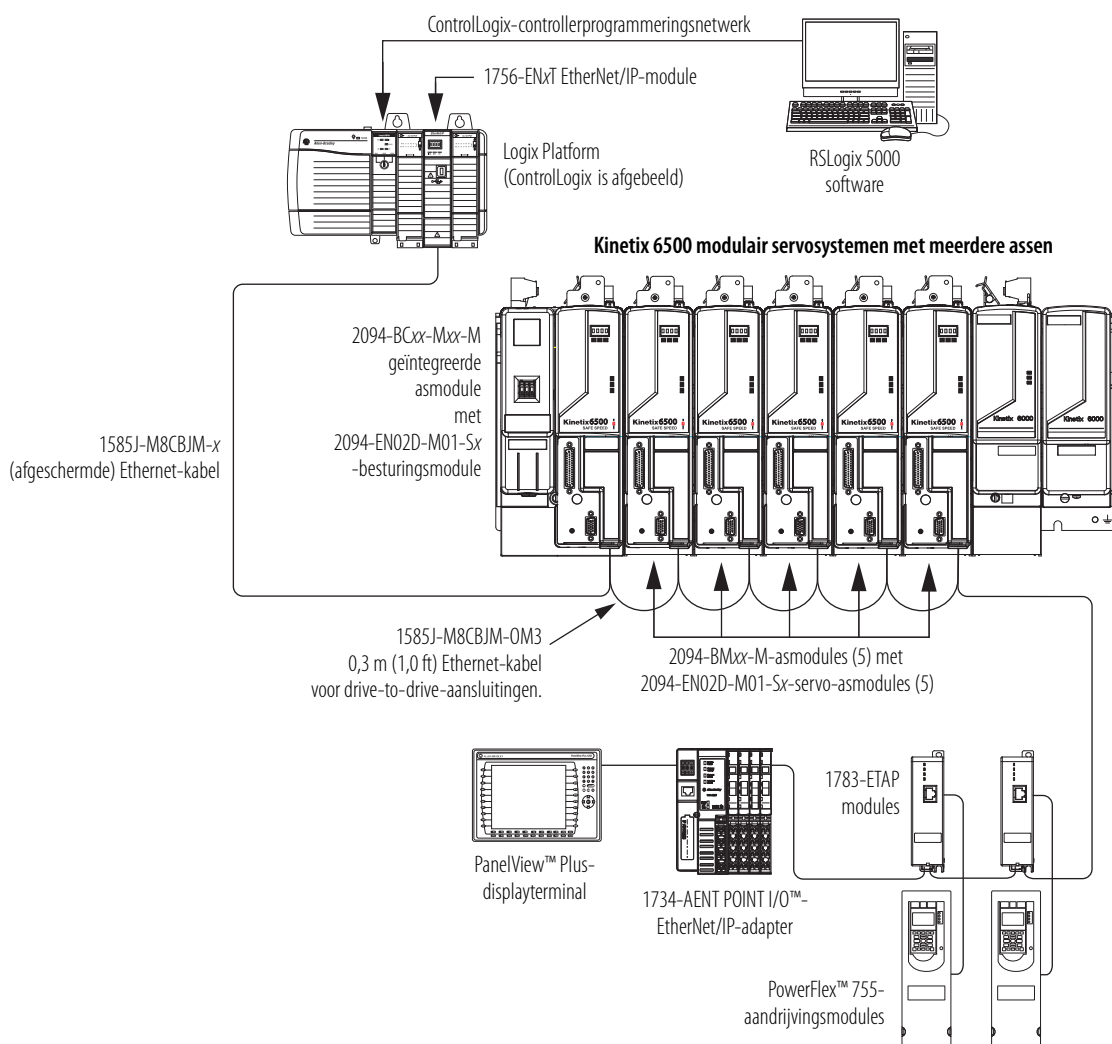
De Kinetix 6500-servo-asmodules kunnen van elke Ethernet-topologie, inclusief ster, lineair en device-level ring (DLR) gebruikmaken. DLR is een ODVA-standaard en voorziet in fouttolerante connectiviteit.

BELANGRIJK Afgeschermde Ethernet-kabel, bestelnummer 1585J-M8CBJM-x, is verkrijgbaar in lengtes tot 78 m (256 ft). De totale lengte van de Ethernet-kabel die drive-to-drive, drive-to-controller of drive-to-schakelaar verbindt, mag niet langer zijn dan 100 m (328 ft).

In dit voorbeeld zijn alle apparaten in lineaire topologie aangesloten. De Kinetix 6500-servosturing omvat dubbele-poortconnectiviteit. Apparaten zonder dubbele poorten moeten de 1783-ETAP-module bezitten of moeten aan het einde van de lijn zijn aangesloten.

- Lineaire configuraties ondersteunen maximaal 64 apparaten.
- Geen redundantie. Indien een van de apparaten niet meer is aangesloten, raken alle apparaten downstream hun communicatie kwijt.

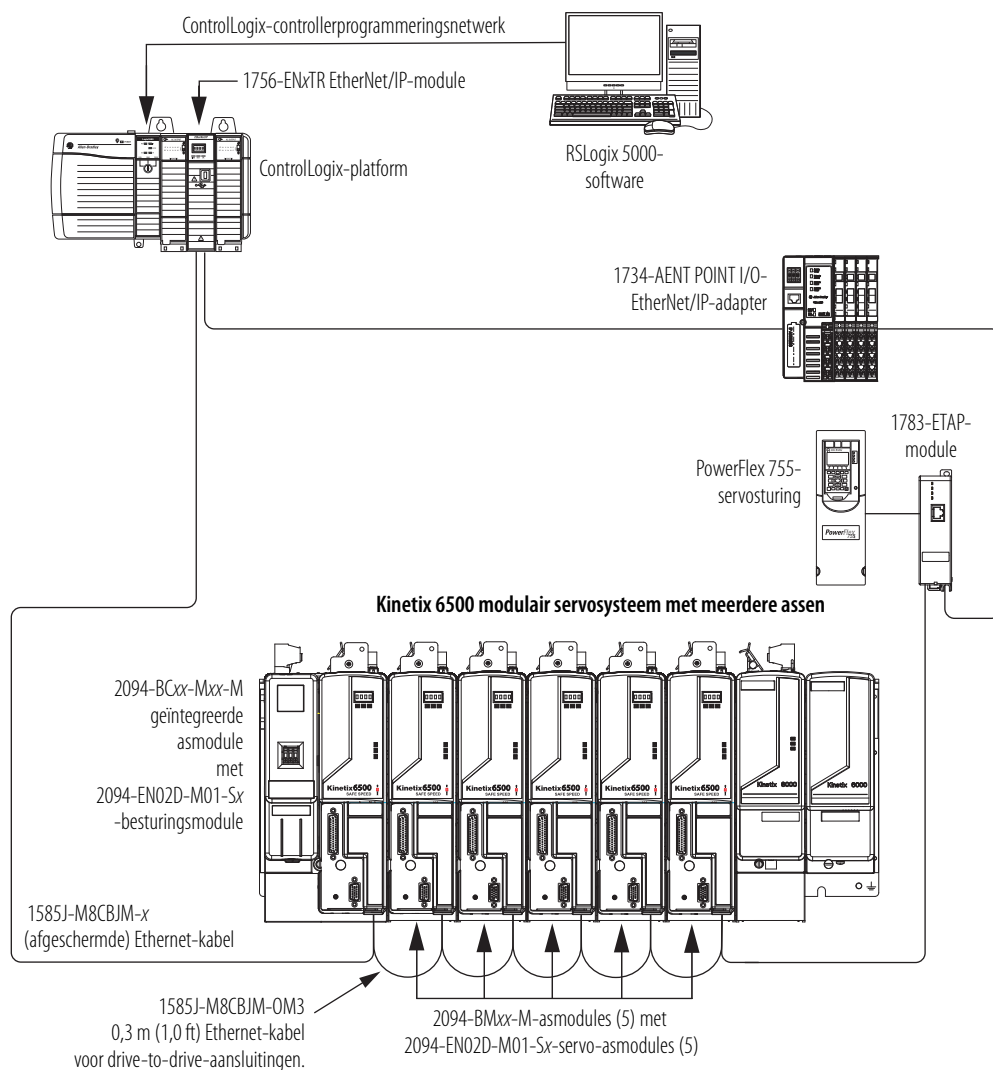
Kinetix 6500 lineaire E-net topologie (EtherNet/IP-netwerk)



In dit voorbeeld worden apparaten aangesloten via device-level ring (DLR)-topologie. DLR-topologie is fouttolerant. Als bijvoorbeeld een apparaat in de ring wordt ontkoppeld, behouden de resterende apparaten in de ring hun communicatie.

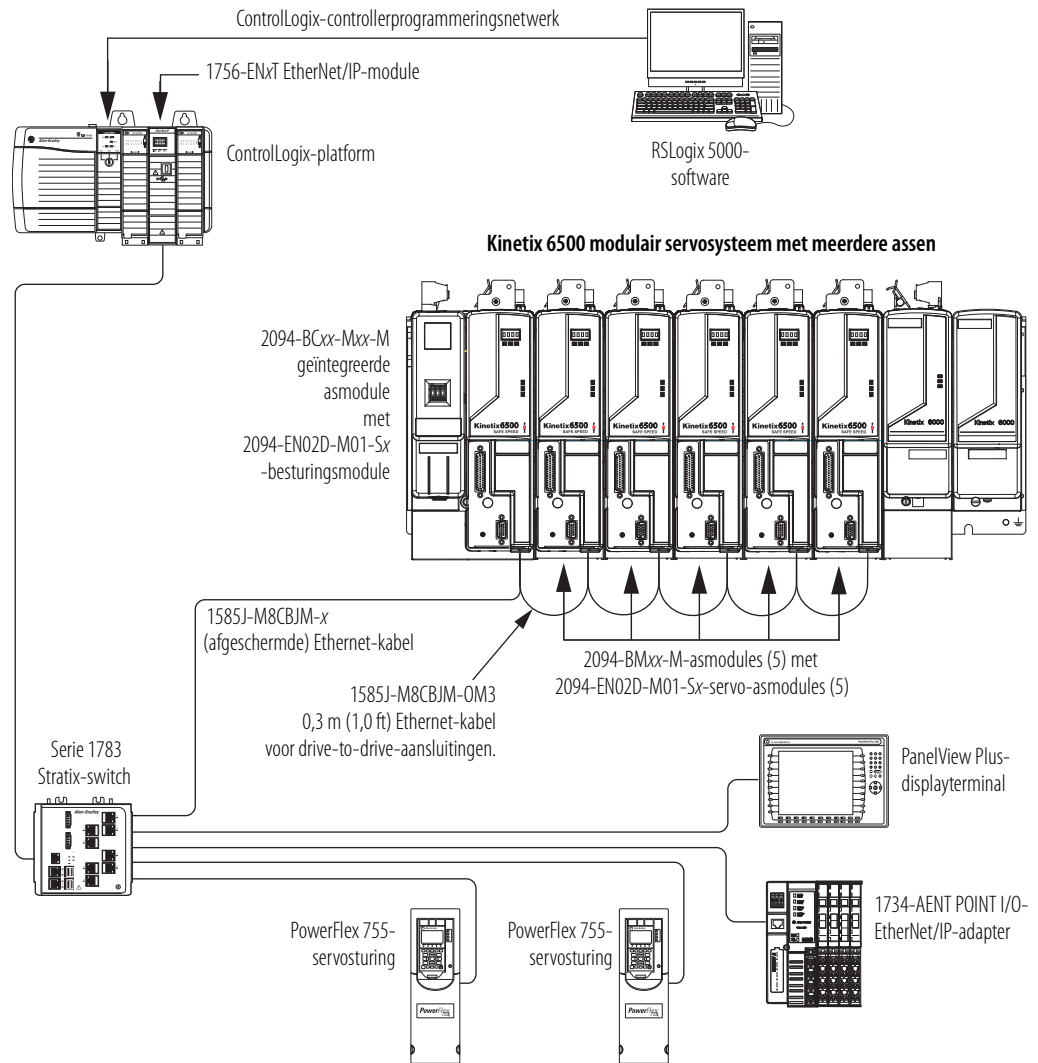
- DLR-configuraties ondersteunen maximaal 64 apparaten.
- Alle apparaten in een DLR-ring moeten dubbele-poortconnectiviteit bezitten of moeten in de ring zijn aangesloten via een 1783-ETAP-module.

Kinetix 6500-ringcommunicatie (EtherNet/IP-netwerk)



In dit voorbeeld zijn alle apparaten via sterconfiguratie aangesloten. Elk apparaat is direct aangesloten op de schakelaar waardoor deze topologie fouttolerant is. De 2094-voedingsrailmodules en overige apparaten werken onafhankelijk van elkaar. Het verlies van een apparaat heeft geen invloed op de werking van de overige apparaten.

Kinetix 6500-stercommunicatie (EtherNet/IP-netwerk)



Specificaties roterende servosystemen

Deze roterende servomotoren zijn compatibel met Kinetix 6200- en Kinetix 6500-servosturingen.

| Roterende motoren | Pagina |
|--|--------|
| MP-Series (serie MPL) motoren met lage massa draagheid | 34 |
| MP-Series (serie MPM) motoren met gemiddelde massa draagheid | 36 |
| MP-Series (serie MPF) voedselveilige motoren | 37 |
| MP-Series (serie MPS) roestvrijstalen motoren | 37 |
| MP-Series (serie RDB) motoren met directe aandrijving | 38 |

Zie de Kinetix 6000 en Kinetix 6200/6500 Drive Systems Design Guide, publicatie [GMC-RM003](#) voor Kinetix 6200 en Kinetix 6500-servosysteemcombinaties die een selectie van kabelbestelnummer en koppel-/snelheidscurven bevatten.

BELANGRIJK Deze systeemcombinaties bevatten niet alle motor-/servosturingscombinaties. Zie Motion Analyzer-software om de compatibiliteit te controleren. Een download is beschikbaar op <http://www.ab.com/motion/software/analyzer.html>.

Specificaties MPL servomotoren met Kinetix 6200/6500-servosturing

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continue blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6200/ Kinetix 6500-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|-----------------------------|--|---|---|--|-------------------------------|---|
| MPL-B1510V | 8000 | 0,95 | 0,26 (2,3) | 3,10 | 0,77 (6,8) | 0,16 | 2094-BMP5-M |
| MPL-B1520U | 7000 | 1,80 | 0,49 (4,3) | 6,10 | 1,58 (13,9) | 0,27 | 2094-BMP5-M |
| MPL-B1530U | 7000 | 2,0 | 0,90 (8,0) | 7,20 | 2,82 (24,9) | 0,39 | 2094-BMP5-M |
| MPL-B210V | 8000 | 1,75 | 0,55 (4,9) | 5,80 | 1,52 (13,4) | 0,37 | 2094-BMP5-M |
| MPL-B220T | 6000 | 3,30 | 1,61 (14,2) | 9,90 | 4,12 (36,4) | 0,62 | 2094-BMP5-M |
| | | | | 11,3 | 4,74 (41,9) | | 2094-BM01-M |
| MPL-B230P | 5000 | 2,60 | 2,10 (18,6) | 9,90 | 7,24 (64,0) | 0,86 | 2094-BMP5-M |
| | | | | 11,3 | 8,20 (73,0) | | 2094-BM01-M |
| MPL-B310P | 5000 | 2,4 | 1,6 (14,1) | 7,10 | 3,6 (32) | 0,77 | 2094-BMP5-M |
| MPL-B320P | 5000 | 4,0 | 2,7 (23,9) | 9,90 | 5,9 (52,2) | 1,5 | 2094-BMP5-M |
| | | 4,5 | 3,10 (27) | 14,0 | 8,2 (72,5) | | 2094-BM01-M |
| MPL-B330P | 5000 | 4,0 | 2,7 (23,9) | 9,90 | 6,8 (60,2) | 1,8 | 2094-BMP5-M |
| | | 6,1 | 4,18 (37) | 19,0 | 11,1 (98) | | 2094-BM01-M |
| MPL-B420P | 5000 | 6,3 | 4,74 (42) | 21,6 | 13,1 (116) | 1,9 | 2094-BM01-M |
| | | | | 22,0 | 13,5 (119) | | 2094-BM02-M |
| MPL-B430P | 5000 | 8,6 | 6,2 (54,9) | 21,6 | 13,9 (123) | 2,2 | 2094-BM01-M |
| | | 9,2 | 6,55 (58) | 32,0 | 19,8 (175) | | 2094-BM02-M |
| MPL-B4530F | 3000 | 4,0 | 4,9 (43,3) | 9,90 | 11,0 (97,3) | 2,1 | 2094-BMP5-M |
| | | 6,7 | 8,36 (74) | 21,0 | 20,3 (180) | | 2094-BM01-M |
| MPL-B4530K | 4000 | 8,6 | 7,1 (62,8) | 21,6 | 15,1 (133) | 2,6 | 2094-BM01-M |
| | | 9,9 | 8,25 (73) | 31,0 | 20,3 (179) | | 2094-BM02-M |
| MPL-B4540F | 3000 | 8,6 | 9,5 (84,1) | 21,6 | 20,9 (185) | 2,6 | 2094-BM01-M |
| | | 9,1 | 10,20 (90) | 29,0 | 27,1 (240) | | 2094-BM02-M |

Specificaties MPL servomotoren met Kinetix 6200/6500-servosturing (vervolg)

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6200/ Kinetix 6500- aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|---|
| MPL-B4560F | 3000 | 8,6 | 10,5 (92,9) | 21,6 | 22,7 (201) | 3,2 | 2094-BM01-M |
| | | 11,8 | 14,0 (124) | 36,0 | 34,4 (304) | | 2094-BM02-M |
| MPL-B520K | 4000 | 8,6 | 7,9 (69,9) | 21,6 | 16,6 (147) | 3,5 | 2094-BM01-M |
| | | 11,5 | 10,7 (95) | 33,0 | 23,2 (205) | | 2094-BM02-M |
| MPL-B540D | 2000 | 8,6 | 15,8 (139) | 21,6 | 37,9 (335) | 3,4 | 2094-BM01-M |
| | | 10,5 | 19,4 (172) | 23,0 | 41,0 (362) | | 2094-BM02-M |
| MPL-B540K | 4000 | 20,4 | 19,4 (171) | 60,0 | 48,6 (430) | 5,4 | 2094-BM03-M |
| MPL-B560F | 3000 | 20,6 | 26,8 (237) | 68,0 | 67,8 (600) | 5,5 | 2094-BM03-M |
| MPL-B580F | 3000 | 26,0 | 34,0 (300) | 75,0 | 74,6 (660) | 7,1 | 2094-BM03-M |
| | | | | 94,0 | 87,0 (770) | | 2094-BM05-M |
| MPL-B580J | 3800 | 30,0 | 31,7 (280) | 75,0 | 67,0 (592) | 7,9 | 2094-BM03-M |
| | | 32,0 | 34,0 (301) | 94,0 | 81,0 (716) | | 2094-BM05-M |
| MPL-B640F | 3000 | 30,0 | 34,4 (304) | 65,0 | 72,3 (640) | 6,1 | 2094-BM03-M |
| | | 32,0 | 36,7 (325) | | | | 2094-BM05-M |
| MPL-B660F | 3000 | 38,5 | 48,0 (425) | 96,0 | 101 (895) | 6,1 | 2094-BM05-M |
| MPL-B680D | 2000 | 30,0 | 55,4 (490) | 75,0 | 125 (1105) | 9,3 | 2094-BM03-M |
| | | 34,0 | 62,8 (556) | 94,0 | 154 (1365) | | 2094-BM05-M |
| MPL-B680F | 3000 | 47,9 | 60,0 (531) | 96,0 | 108 (960) | 7,5 | 2094-BM05-M |
| MPL-B860D | 2000 | 47,3 | 83,0 (735) | 95,5 | 152 (1350) | 12,5 | 2094-BM05-M |
| MPL-B880C | 1500 | 47,5 | 110 (973) | 97,5 | 203 (1800) | 12,6 | 2094-BM05-M |
| MPL-B880D | 2000 | 48,9 | 79,9 (706) | 96,0 | 147 (1300) | 12,6 | 2094-BM05-M |
| MPL-B960B | 1200 | 42,5 | 130 (1150) | 94,0 | 231 (2050) | 12,7 | 2094-BM05-M |
| MPL-B980B | 1000 | 40,0 | 162 (1440) | 94,0 | 278 (2460) | 15,2 | 2094-BM05-M |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties motorprestaties MPM servomotoren met Kinetix 6200/6500-servosturingen

| Roterende motor | Basis-snelheid omw./min | Maxi-mum-snelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokke-ringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokke-ringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6200/ Kinetix 6500-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|----------------------------|-------------------------------|--|--|--|---|-------------------------------|---|
| MPM-B1151F | 3000 | 5000 | 2,71 | 2,3 (20,3) | 9,9 | 6,6 (58,4) | 0,75 | 2094-BMP5-M |
| MPM-B1151T | 6000 | 7000 | 5,62 | 2,3 (20,3) | 20,5 | 5,8 (51,3) | 0,90 | 2094-BM01-M |
| MPM-B1152C | 1500 | 3000 | 3,61 | 5,0 (44,2) | 12,4 | 13,5 (119) | 1,20 | 2094-BM02-M |
| MPM-B1152F | 3000 | 5200 | 6,17 | 5,0 (44,2) | 21,1 | 13,3 (118) | 1,40 | 2094-BM01-M |
| MPM-B1152T | 6000 | 7000 | 11,02 | 5,0 (44,2) | 36,5 | 13,1 (116) | 1,40 | 2094-BM02-M |
| MPM-B1153E | 2250 | 3500 | 6,21 | 6,5 (57,5) | 21,6 | 19,7 (174) | 1,40 | 2094-BM01-M |
| MPM-B1153F | 3000 | 5500 | 9,20 | 6,4 (56,6) | 32,0 | 19,7 (174) | 1,40 | 2094-BM02-M |
| MPM-B1153T | 6000 | 7000 | 15,95 | 6,4 (56,6) | 45,0 | 14,5 (128) | 1,45 | 2094-BM03-M |
| MPM-B1302F | 3000 | 4500 | 8,57 | 6,6 (58,4) | 21,5 | 13,0 (115) | 1,65 | 2094-BM01-M |
| MPM-B1302M | 4500 | 6000 | 12,57 | 6,6 (58,4) | 32,4 | 13,3 (118) | 1,65 | 2094-BM02-M |
| MPM-B1302T | 6000 | 7000 | 16,83 | 6,7 (59,3) | 43,4 | 13,3 (118) | 1,65 | 2094-BM03-M |
| MPM-B1304C | 1500 | 2750 | 7,00 | 10,3 (91,1) | 21,5 | 26,4 (233) | 2,00 | 2094-BM01-M |
| MPM-B1304E | 2250 | 4000 | 10,75 | 10,2 (90,3) | 34,2 | 27,1 (240) | 2,20 | 2094-BM02-M |
| MPM-B1304M | 4500 | 6000 | 19,02 | 10,4 (92,0) | 60,6 | 27,1 (240) | 2,20 | 2094-BM03-M |
| MPM-B1651C | 1500 | 3500 | 10,21 | 11,4 (101) | 29,2 | 23,2 (205) | 2,50 | 2094-BM02-M |
| MPM-B1651F | 3000 | 5000 | 17,75 | 11,4 (101) | 50,9 | 23,2 (205) | 2,50 | 2094-BM03-M |
| MPM-B1651M | 4500 | 5000 | 22,46 | 11,3 (100) | 56,8 | 21,4 (189) | 2,50 | 2094-BM03-M |
| MPM-B1652C | 1500 | 2500 | 11,51 | 16,4 (145) | 33,6 | 40,2 (356) | 3,80 | 2094-BM02-M |
| MPM-B1652E | 2250 | 3500 | 20,94 | 21,1 (187) | 60,5 | 48,0 (425) | 4,30 | 2094-BM03-M |
| MPM-B1652F | 3000 | 4500 | 28,74 | 21,1 (187) | 84,1 | 48,0 (424) | 4,30 | 2094-BM05-M |
| MPM-B1653C | 1500 | 2500 | 20,05 | 26,7 (236) | 59,2 | 67,7 (599) | 4,60 | 2094-BM03-M |
| MPM-B1653E | 2250 | 3500 | 27,00 | 26,8 (237) | 72,9 | 62,0 (549) | 5,10 | 2094-BM03-M |
| MPM-B1653F | 3000 | 4000 | 34,94 | 31,0 (274) | 94,3 | 56,0 (495) | 5,10 | 2094-BM05-M |
| MPM-B2152C | 1500 | 2500 | 27,40 | 36,7 (325) | 55,4 | 72,2 (639) | 5,60 | 2094-BM03-M |
| MPM-B2152F | 3000 | 4500 | 43,54 | 34,1 (302) | 97,8 | 72,3 (495) | 5,90 | 2094-BM05-M |
| MPM-B2152M | 4500 | 5000 | 44,58 | 34,1 (302) | 76,3 | 52,9 (468) | 5,90 | 2094-BM05-M |
| MPM-B2153B | 1250 | 2000 | 24,06 | 48,0 (425) | 60,0 | 101 (894) | 6,80 | 2094-BM03-M |
| MPM-B2153E | 2250 | 3000 | 39,63 | 47,9 (424) | 97,8 | 101 (894) | 7,20 | 2094-BM05-M |
| MPM-B2153F | 3000 | 3800 | 43,86 | 45,6 (403) | 97,8 | 99,0 (875) | 7,20 | 2094-BM05-M |
| MPM-B2154B | 1250 | 2000 | 35,46 | 62,7 (555) | 97,8 | 154 (1362) | 6,90 | 2094-BM05-M |
| MPM-B2154E | 2250 | 3000 | 43,68 | 55,9 (495) | 97,8 | 112 (990) | 7,50 | 2094-BM05-M |
| MPM-B2154F | 3000 | 3300 | 44,40 | 56,2 (497) | 83,6 | 88,0 (778) | 7,50 | 2094-BM05-M |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties motorprestaties MPF servomotoren met Kinetix 6200/6500-servosturingen

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6200/ Kinetix 6500-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|---|
| MPF-B310P | 5000 | 2,30 | 1,60 (14) | 7,10 | 3,6 (32) | 0,77 | 2094-BMP5-M |
| MPF-B320P | 5000 | 4,0 | 2,90 (25,6) | 9,90 | 6,0 (53,1) | 1,5 | 2094-BMP5-M |
| | | 4,24 | 3,10 (27) | 14,0 | 7,8 (69) | | 2094-BM01-M |
| MPF-B330P | 5000 | 4,0 | 2,90 (25,6) | 9,90 | 6,5 (57,5) | 1,6 | 2094-BMP5-M |
| | | 5,70 | 4,18 (37) | 19,0 | 11,1 (98) | | 2094-BM01-M |
| MPF-B430P | 5000 | 8,60 | 6,20 (54,9) | 21,5 | 13,9 (123) | 2,0 | 2094-BM01-M |
| | | 9,20 | 6,55 (58) | 32,0 | 19,8 (175) | | 2094-BM02-M |
| MPF-B4530K | 4000 | 8,60 | 7,10 (62,8) | 21,5 | 15,1 (133) | 2,4 | 2094-BM01-M |
| | | 9,90 | 8,25 (73) | 31,0 | 20,3 (179) | | 2094-BM02-M |
| MPF-B4540F | 3000 | 8,60 | 9,50 (84,1) | 21,5 | 20,9 (185) | 2,5 | 2094-BM01-M |
| | | 9,10 | 10,20 (90) | 29,0 | 27,1 (240) | | 2094-BM02-M |
| MPF-B540K | 4000 | 20,5 | 19,4 (171) | 60,0 | 48,6 (430) | 4,1 | 2094-BM03-M |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties motorprestaties MPS servomotoren met Kinetix 6200/6500-servosturingen

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6200/ Kinetix 6500-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|---|
| MPS-B330P | 5000 | 4,0 | 3,0 (26,5) | 9,90 | 6,6 (58,4) | 1,3 | 2094-BMP5-M |
| | | 4,9 | 3,6 (32) | 19,0 | 11,0 (97,2) | | 2094-BM01-M |
| MPS-B4540F | 3000 | 7,1 | 8,1 (72) | 21,5 | 22,8 (202) | 1,4 | 2094-BM01-M |
| | | | | 26,0 | 27,1 (240) | | 2094-BM02-M |
| MPS-B560F | 3000 | 17,0 | 21,5 (190) | 68,0 | 67,8 (600) | 3,5 | 2094-BM03-M |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties motorprestaties RDB servomotoren met Kinetix 6200/6500-servosturingen

| Roterende motor | Basis-snelheid omw./min | Maxi-mum-snelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6200/ Kinetix 6500-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|----------------------------|-------------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|---|
| RDB-B21519 | 750 | 1235 | 9,9 | 31,2 (276) | 27,3 | 83,1 (735) | 3,64 | 2094-BM02-M |
| RDB-B2151C | 1500 | 2125 | 17,3 | 31,3 (277) | 46,4 | 82,8 (733) | 5,23 | 2094-BM03-M |
| RDB-B21529 | 750 | 1035 | 12,2 | 43,4 (384) | 32,8 | 111 (982) | 4,33 | 2094-BM02-M |
| RDB-B2152C | 1500 | 2125 | 23,5 | 43,4 (384) | 63,2 | 111 (982) | 6,41 | 2094-BM03-M |
| RDB-B21539 | 750 | 1250 | 15,8 | 51,5 (456) | 47,9 | 137 (1212) | 5,34 | 2094-BM03-M |
| RDB-B2153C | 1500 | 2250 | 29,4 | 51,5 (456) | 82,6 | 137 (1212) | 5,87 | 2094-BM03-M |
| RDB-B29014 | 200 | 450 | 5,9 | 48,9 (433) | 17,6 | 110 (973) | 1,97 | 2094-BM01-M |
| RDB-B29016 | 375 | 785 | 10,0 | 48,9 (433) | 31,0 | 110 (973) | 3,18 | 2094-BM02-M |
| RDB-B29019 | 750 | 1500 | 19,1 | 48,9 (167) | 58,7 | 110 (973) | 3,63 | 2094-BM03-M |
| RDB-B29024 | 200 | 435 | 10,7 | 97,8 (865) | 33,0 | 214 (1894) | 3,33 | 2094-BM02-M |
| RDB-B29026 | 375 | 885 | 21,9 | 97,8 (865) | 67,2 | 214 (1894) | 4,05 | 2094-BM03-M |
| RDB-B29029 | 750 | 1200 | 36,2 | 97,5 (863) | 97,8 | 195 (1726) | 4,05 | 2094-BM05-M |
| RDB-B29034 | 200 | 500 | 17,4 | 140 (1239) | 56,6 | 321 (2841) | 5,16 | 2094-BM03-M |
| RDB-B29036 | 375 | 750 | 26,0 | 140 (1239) | 84,9 | 318 (2814) | 5,49 | 2094-BM05-M |
| RDB-B29039 | 750 | 1000 | 48,9 | 113 (1000) | 97,8 | 194 (1717) | 4,41 | 2094-BM05-M |
| RDB-B41014 | 200 | 385 | 17,8 | 183 (1619) | 51,2 | 340 (3009) | 5,20 | 2094-BM03-M |
| RDB-B41016 | 375 | 700 | 33,2 | 183 (1619) | 95,5 | 339 (3000) | 4,83 | 2094-BM05-M |
| RDB-B41018 | 625 | 700 | 48,9 | 175 (1549) | 97,8 | 271 (2398) | 4,83 | 2094-BM05-M |
| RDB-B41024 | 200 | 365 | 31,5 | 330 (2929) | 95,5 | 690 (6107) | 7,29 | 2094-BM05-M |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties lineaire servosystemen

Deze series motoren met lineaire beweging zijn compatibel met Kinetix 6200- en Kinetix 6500-servosturingen.

| Lineaire servomotoren | Pagina |
|--|--------|
| MP-Series (serie MPAS) geïntegreerde lineaire positioneer tafels | 39 |
| MP-Series elektrische cilinders (serie MPAR) | 39 |
| MP-Series heavy duty elektrische cilinders (serie MPAL) | 40 |
| LDC-Series lineaire motoren met ijzeren kern | 41 |

Zie de Kinetix 6000 en Kinetix 6200/6500 Drive Systems Design Guide, publicatie [GMC-RM003](#) voor Kinetix 6200 en Kinetix 6500-servosysteemcombinaties die een selectie van kabelbestelnummer en koppel-/snelheidscurven bevatten.

BELANGRIJK Deze systeemcombinaties bevatten niet alle mogelijke actuator-/servosturingscombinaties. Zie Motion Analyzer-software om de compatibiliteit te controleren. De download is beschikbaar op <http://www.ab.com/motion/software/analyzer.html>.

Specificaties motorprestaties MPAS servomotoren met Kinetix 6200/6500-servosturingen

| Lineaire stage | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen lineaire stage kW | Kinetix 6200/ Kinetix 6500-aandrijvingen 400-V-klasse |
|--------------------|--------------------------------|---|--|--|---|--|---|
| MPAS-Bxxxx1-V05SxA | 200 (7,9) ⁽¹⁾ | 1,75 | 521 (117) | 3,50 | 1212 (272) | 0,138 | 2094-BMP5-M |
| MPAS-Bxxxx2-V20SxA | 1124 (44,3) ⁽²⁾ | 3,30 | 462 (104) | 6,60 | 968 (218) | 0,52 | 2094-BMP5-M |
| MPAS-B8xxxF-ALM02C | 5000 (200) | 3,50 | 189 (42,5) | 9,30 | 456 (103) | 0,527 | 2094-BMP5-M |
| MPAS-B8xxxF-ALMS2C | 5000 (200) | 3,15 | 159 (35,7) | 8,37 | 399 (89,7) | 0,475 | 2094-BMP5-M |
| MPAS-B9xxxL-ALM02C | 5000 (200) | 3,40 | 285 (64,1) | 9,10 | 680 (153) | 0,768 | 2094-BMP5-M |
| MPAS-B9xxxL-ALMS2C | 5000 (200) | 3,03 | 245 (55,1) | 8,19 | 601 (135) | 0,69 | 2094-BMP5-M |

(1) Voor een slaglengte van 900 mm is de maximumsnelheid 176 mm/s (6,9 in/s). Voor een slaglengte van 1020 mm is de maximumsnelheid 143 mm/s (5,6 in/s).

(2) Voor een slaglengte van 780 mm is de maximumsnelheid 889 mm/s (35,0 in/s). Voor een slaglengte van 900 mm is de maximumsnelheid 715 mm/s (28,2 in/s). Voor een slaglengte van 1020 mm is de maximumsnelheid 582 mm/s (22,9 in/s).

Specificaties motorprestaties MPAR servomotoren met Kinetix 6200/6500-servosturingen

| Elektrische cilinder | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen kW | Kinetix 6200/ Kinetix 6500-aandrijvingen 400-V-klasse |
|----------------------|--------------------------------|---|--|--|---|-------------------------|---|
| MPAR-B1xxxB | 150 | 1,15 | 240 (53,9) | 1,35 | 300 (67,4) | 0,036 | 2094-BMP5-M |
| MPAR-B1xxxE | 500 | 1,49 | 280 (62,9) | 1,71 | 350 (78,7) | 0,140 | 2094-BMP5-M |
| MPAR-B2xxxC | 250 | 1,67 | 420 (94,4) | 1,90 | 525 (118) | 0,105 | 2094-BMP5-M |
| MPAR-B2xxxF | 640 | 3,29 | 640 (144) | 3,93 | 800 (180) | 0,410 | 2094-BMP5-M |
| MPAR-B3xxxE | 500 | 5,16 | 2000 (450) | 6,17 | 2500 (562) | 1,00 | 2094-BM01-M |
| MPAR-B3xxxH | 1000 | 6,13 | 1300 (292) | 6,79 | 1625 (365) | 1,30 | 2094-BM01-M |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties motorprestaties MPAI servomotoren met Kinetix 6200/6500-servosturingen

Specificaties met Kinetix 6200/6500-aandrijvingen (kogelschroef)

| Elektrische cilinder | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominiaal vermogen kW | Kinetix 6200/ Kinetix 6500-aandrijvingen 400-V-klasse |
|----------------------|--------------------------------|---|--|----------------|--|---|--------------------------|---|
| | | | 25 °C (77 °F) | 40 °C (104 °F) | | | | |
| MPAI-B3076CM1 | 305 (12) | 1,35 | 1624 (365) | 1290 (290) | 4,57 | 4448 (1000) | 0,27 | 2094-BMP5-M |
| MPAI-B3076EM1 | 610 (24) | | 814 (183) | 645 (145) | | 2570 (578) | | |
| MPAI-B3150CM3 | 279 (11) | 2,81 | 4003 (900) | 3176 (714) | 4,30 | 4448 (1000) | 0,39 | 2094-BMP5-M |
| MPAI-B3300CM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B3450CM3 | 188 (7,3) | | | | | | | |
| MPAI-B3150EM3 | 559 (22) | | 2002 (450) | 1588 (357) | 7,07 | 4003 (900) | | |
| MPAI-B3300EM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B3450EM3 | | | 376 (15) | | | | | |
| MPAI-B4150CM3 | 279 (11) | 5,61 | 7784 (1750) | 6179 (1389) | 8,68 | 8896 (2000) | 0,43 | 2094-BM01-M |
| MPAI-B4300CM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B4450CM3 | 245 (9,5) | | | | | | | |
| MPAI-B4150EM3 | 559 (22) | | 3892 (875) | 3092 (695) | 14,14 | 7784 (1750) | | |
| MPAI-B4300EM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B4450EM3 | | | 491 (19) | | | | | |
| MPAI-B5xxxCM3 | 200 (7,8) | 6,62 | 13.123 (2950) | 10.415 (2341) | 8,48 | 13.345 (3000) | 0,55 | 2094-BM01-M |
| MPAI-B5xxxEM3 | 400 (15,6) | | 6562 (1475) | 5208 (1171) | 16,70 | 13.122 (2950) | | |

Specificaties met Kinetix 6200/6500-aandrijvingen (rollerschroef)

| Elektrische cilinder | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominiaal vermogen kW | Kinetix 6200/ Kinetix 6500-aandrijvingen 400-V-klasse |
|----------------------|--------------------------------|---|--|----------------|--|---|--------------------------|---|
| | | | 25 °C (77 °F) | 40 °C (104 °F) | | | | |
| MPAI-B3076RM1 | 305 (12) | 1,45 | 1557 (350) | 1237 (278) | 4,57 | 4862 (1093) | 0,27 | 2094-BMP5-M |
| MPAI-B3076SM1 | 610 (24) | | 778 (175) | 618 (139) | | 2431 (547) | | |
| MPAI-B3150RM3 | 279 (11) | 2,81 | 3781 (850) | 3003 (675) | 7,07 | 7562 (1700) | 0,39 | 2094-BMP5-M |
| MPAI-B3300RM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B3450RM3 | 176 (6,9) | | | | | | | |
| MPAI-B3150SM3 | 559 (22) | | 1891 (425) | 1499 (337) | 3781 (850) | | | |
| MPAI-B3300SM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B3450SM3 | | | 353 (14) | | | | | |
| MPAI-B4150RM3 | 279 (11) | 5,61 | 7340 (1650) | 5827 (1310) | 14,14 | 14.679 (3300) | 0,43 | 2094-BM01-M |
| MPAI-B4300RM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B4450RM3 | 196 (7,6) | | | | | | | |
| MPAI-B4150SM3 | 559 (22) | | 3670 (825) | 2914 (655) | 7340 (1650) | | | |
| MPAI-B4300SM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B4450SM3 | | | 393 (15) | | | | | |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.800 of hoger.

Specificaties LDC servomotoren met Kinetix 6200/6500-servosturingen

| Lineaire motor | Maximum-snelheid m/s (ft/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem ⁽¹⁾ Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem ⁽¹⁾ N (lb) | Piekblokkerings- stroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkerings- kracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen lineaire motor kW | Kinetix 6200/ Kinetix 6500- aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|--------------------------------|--|---|--|---|--|---|
| LDC-C030100-DHT | 10,0 (32,8) | 4,1...6,1 | 74...111 (17...25) | 12,1 | 188 (42) | 0,37...0,55 | 2094-BM01-M |
| LDC-C030200-DHT | | 8,1...12,2 | 148...222 (33...50) | 24,3 | 375 (84) | 0,74...1,11 | 2094-BM02-M |
| LDC-C030200-EHT | | 4,1...6,1 | | 12,1 | | | 2094-BM01-M |
| LDC-C050100-DHT | 10,0 (32,8) | 3,9...5,9 | 119...179 (27...40) | 11,7 | 302 (68) | 0,59...0,89 | 2094-BM01-M |
| LDC-C050200-DHT | | 7,9...11,8 | 240...359 (54...81) | 23,3 | 600 (135) | 1,20...1,79 | 2094-BM02-M |
| LDC-C050200-EHT | | 3,9...5,9 | | 11,6 | | | 2094-BM01-M |
| LDC-C050300-DHT | | 11,8...17,7 | 363...544 (82...122) | 35,9 | 941 (212) | 1,81...2,72 | 2094-BM02-M |
| LDC-C050300-EHT | | 3,9...5,9 | | 12,0 | | | 2094-BM01-M |
| LDC-C075200-DHT | | 10,0 (32,8) | 7,7...11,5 | 348...523 (78...117) | 22,9 | 882 (198) | 1,74...2,61 |
| LDC-C075200-EHT | 3,8...5,7 | | 11,5 | | 2094-BM01-M | | |
| LDC-C075300-DHT | 11,5...17,2 | | 523...784 (117...176) | 35,6 | 1368 (308) | 2,61...3,92 | 2094-BM02-M |
| LDC-C075300-EHT | 3,8...5,7 | | | 11,9 | | | 2094-BM01-M |
| LDC-C075400-DHT | 15,3...23,0 | | 697...1045 (157...235) | 47,4 | 1824 (410) | 3,48...5,22 | 2094-BM03-M |
| LDC-C075400-EHT | 7,7...11,5 | | | 23,7 | | | 2094-BM02-M |
| LDC-C100300-DHT | 10,0 (32,8) | 11,1...16,7 | 674...1012 (152...227) | 34,3 | 1767 (397) | 3,37...5,06 | 2094-BM02-M |
| LDC-C100300-EHT | | 3,7...5,6 | | 11,4 | | | 2094-BM01-M |
| LDC-C100400-DHT | | 14,8...22,2 | 899...1349 (202...303) | 45,7 | 2356 (530) | 4,49...6,74 | 2094-BM03-M |
| LDC-C100400-EHT | | 7,4...11,1 | | 22,8 | | | 2094-BM02-M |
| LDC-C100600-DHT | | 22,2...33,3 | 1349...2023 (303...455) | 68,5 | 3534 (794) | 6,74...10,11 | 2094-BM03-M |
| LDC-C100600-EHT | | 11,1...16,7 | | 34,3 | | | 2094-BM02-M |
| LDC-C150400-DHT | 10,0 (32,8) | 14,1...21,1 | 1281...1922 (288...432) | 45,2 | 3498 (786) | 6,40...9,61 | 2094-BM03-M |
| LDC-C150400-EHT | | 7,0...10,6 | | 22,6 | | | 2094-BM02-M |
| LDC-C150600-DHT | | 21,1...31,7 | 1922...2882 (432...648) | 67,8 | 5246 (1179) | 9,61...14,41 | 2094-BM03-M |
| LDC-C150600-EHT | | 10,6...15,8 | | 33,9 | | | 2094-BM02-M |

(1) Waarden representeren het bereik tussen geen koeling (lage waarde) en waterkoeling (hoge waarde).

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Opmerkingen:

Kinetix 6000-servosturingen met meerdere assen



De Kinetix 6000-servosturingen met meerdere assen bieden stabiele eenvoud om zelfs de meest gecompliceerde applicaties snel, gemakkelijk en rendabel te bedienen. Door de geavanceerde besturingscapaciteit, tezamen met een innovatief ontwerp en diverse installatiefuncties, zorgen de Kinetix 6000-aandrijvingen voor een aanzienlijk verbeterde systeemprestatie waarbij tevens tijd en geld wordt gespaard. De compacte afmetingen, vereenvoudigde bedrading en gemakkelijk te gebruiken componenten zorgen ervoor dat de Kinetix 6000-aandrijvingen de ideale keuze zijn voor zowel OEM's als eindgebruikers. Doelapplicaties voor de Kinetix 6000-aandrijvingen omvatten verpakking, materiaalbewerking, conversie en assemblage.

De Kinetix 6000-aandrijvingsserie maakt deel uit van de Integrated Motion-oplossing van Kinetix.

Kenmerken Kinetix 6000-servosturing met meerdere assen

- Servo-aandrijvingssystemen met meerdere assen met Integrated Motion op SERCOS-interface
- TÜV-gecertificeerd, SIL CL3, PLe, categorie 3 veiligheidsnorm
 - Safe-off-regeling
- 195...265 V AC, 3-faseningang (200-V-klasse)
- 324...528 V AC, 3-faseningang (400-V-klasse)
 - Uitgebreide piekprestatie tot maximaal 250% van de nominale continustroom
- RSLogix 5000-software om te programmeren (ladderlogica, gestructureerde tekst en sequentiële functiegrafieken)
- Kinetix Integrated Motion met ControlLogix- of CompactLogix-controllers
- Absolute, multi-turn en single-turn encoderfeedback met hoge resolutie, hulpas met feedback-only

Zie Servosturingen om de aandrijvingskenmerken uit de aandrijvingsseries op [pagina 20](#) te vergelijken.

Kinetix 6000-servosystemen

Kinetix 6000-servo aandrijvingsystemen bestaan uit de volgende benodigde componenten:

- Een geïntegreerde asmodule (IAM of hoofd-IAM)
- Maximaal zeven asmodules
- Een voedingsrail
- Een tot acht roterende motoren, lineaire motoren of lineaire actuatoren
- Een tot acht motorvoedings- en feedbackkabels
- Low-profile connectorset (benodigd voor losse feedbackkabels)
- Twee tot negen SERCOS-glasvezelkabels

Kinetix 6000-systemen kunnen ook een of meer geïntegreerde asmodules gebruiken als volg-IAM omvatten (en verwante asmodules, voedingsrails, motoren, kabels en connectoren die voor de toepassing benodigd zijn).

Deze componenten zijn optioneel:

- Een shuntmodule 2094-BSP2 met optionele externe passieve shuntmodule uit de serie 1394
- 2094-PRF, slotvullermodules
- Serie 2094 Line Interface Module (LIM)
- Serie 2090 Resistive Brake Module (RBM)
- Serie 1336 externe actieve shuntmodule (dynamische rem)
- 2090-XXLF AC-voedingsfilters (vereist voor CE)

Zie de Kinetix 6000 en Kinetix 6200/6500 Drive Systems Design Guide, publicatie [GMC-RM003](#) voor gedetailleerde servosysteemvereisten van de Kinetix 6000.

Selectie Kinetix 6000-servosturing

| Aandrijvingsmodule | Bestelnr. aandrijving | Converter | Inverter |
|---|-----------------------|---|----------------|
| Geïntegreerde asmodule (IAM) 200-V-klasse | 2094-AC05-MP5-S | 3 kW, 10 A | 1,2 kW, 5 A |
| | 2094-AC05-M01-S | 3 kW, 10 A | 1,9 kW, 9 A |
| | 2094-AC09-M02-S | 6 kW, 19 A | 3,4 kW, 15 A |
| | 2094-AC16-M03-S | 11,3 kW, 36 A | 5,5 kW, 25 A |
| | 2094-AC32-M05-S | 22,5 kW, 71 A | 11,0 kW, 49 A |
| Geïntegreerde asmodule (IAM) 400-V-klasse | 2094-BC01-MP5-S | 6 kW, 9 A | 1,8 kW, 4,0 A |
| | 2094-BC01-M01-S | 6 kW, 9 A | 3,9 kW, 8,6 A |
| | 2094-BC02-M02-S | 15 kW, 23 A | 6,6 kW, 14,6 A |
| | 2094-BC04-M03-S | 28 kW, 42 A | 13,5 kW, 30 A |
| | 2094-BC07-M05-S | 45 kW, 68 A | 22,0 kW, 49 A |
| Asmodule (AM) 200-V-klasse | 2094-AMP5-S | N.v.t. | 1,2 kW, 5 A |
| | 2094-AM01-S | | 1,9 kW, 9 A |
| | 2094-AM02-S | | 3,4 kW, 15 A |
| | 2094-AM03-S | | 5,5 kW, 25 A |
| | 2094-AM05-S | | 11,0 kW, 49 A |
| Asmodule (AM) 400-V-klasse | 2094-BMP5-S | N.v.t. | 1,8 kW, 4,0 A |
| | 2094-BM01-S | | 3,9 kW, 8,6 A |
| | 2094-BM02-S | | 6,6 kW, 14,6 A |
| | 2094-BM03-S | | 13,5 kW, 30 A |
| | 2094-BM05-S | | 22,0 kW, 49 A |
| 2094 voedingsrail | 2094-PR5x | Verkrijgbaar voor systemen met 1, 2, 3, 4, 5, 7 en 8 assen | |
| 2094 shuntmodule | 2094-BSP2 | 200/400-V-klasse, 200-W-shuntmodule (bevestiging op voedingsrail) | |
| 2094 slotvullermodule | 2094-PRF | 200/400-V-klasse, dekt niet-gebruikte slots op voedingsrail af | |

Zie de Kinetix Servo Drives Technical Data, publicatie [GMC-TD003](#) voor specificaties van de Kinetix 6000-asmodule die niet in deze publicatie zijn opgenomen.

Componentcompatibiliteit Kinetix 6200-servosturing

De 2094-BCxx-Mxx-M- en 2094-BMxx-M- voedingsmodules bevatten dezelfde vermogensstructuur als de 2094-BCxx-Mxx-S- en 2094-BMxx-S-aandrijvingen. Hierdoor worden de 2094-BSP2-shuntmodule, 2094-PRF slotvullermodule en 2094-PRSx-voedingsrails alle door beide aandrijvingsseries ondersteund.

Bovendien worden 2094-BMxx-M AM-voedingsmodules met SERCOS-interface ondersteund op voedingsrails met een 2094-BCxx-Mxx-S IA-module. Omgekeerd worden 2094-BMxx-S AM-aandrijvingen ondersteund op voedingsrails met een 2094-BCxx-Mxx-M IAM-voedingsmodule met SERCOS-interface.

BELANGRIJK Kinetix 6500 EtherNet/IP-servo-asmodule (bestelnummers 2094-EN02D-M01-Sx) zijn niet compatibel met IAM/AM-modules in dezelfde serie 2094-voedingsrail waar een SERCOS-interface wordt gebruikt.

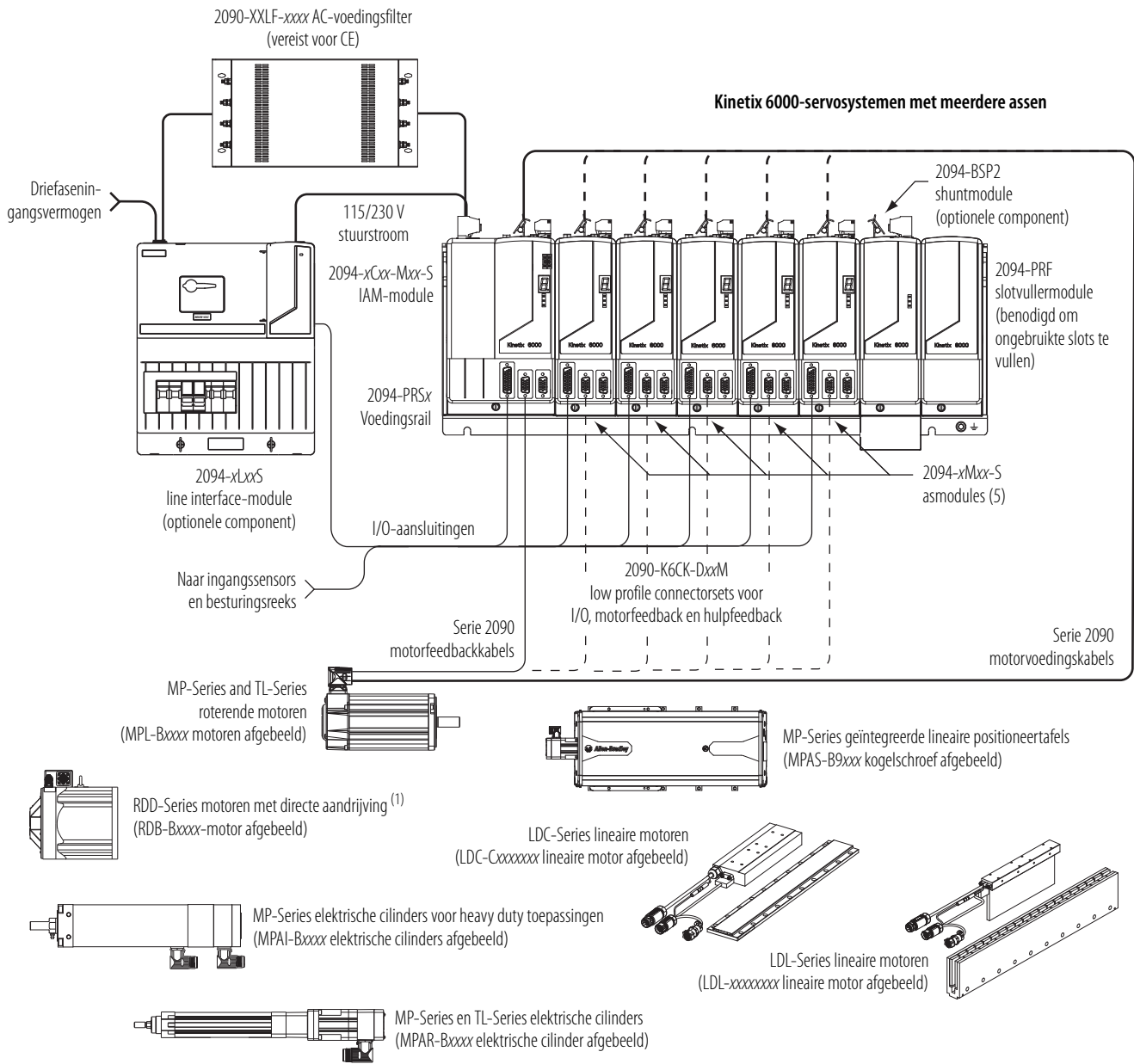
IAM/AM-modulecompatibiliteit

| IAM-module | Besturingsmodule | 2094-xMxx-S Kinetix 6000 AM-module | 2094-BMxx-M AM-voedingsmodules | |
|---|---------------------------------------|--|--|--|
| | | | 2094-SE02F-M00-Sx Kinetix 6200-besturingsmodule | 2094-EN02D-M01-Sx Kinetix 6500-besturingsmodule |
| 2094-xCxx-Mxx-S | N.v.t. | Geheel compatibel | Geheel compatibel | Niet compatibel |
| 2094-BCxx-Mxx-M (IAM-voedingsmodule) | 2094-SE02F-M00-Sx SERCOS-interface | | | |
| | | 2094-EN02D-M01-Sx EtherNet/IP-netwerk | Niet compatibel | Niet compatibel |

Zie voor meer informatie over de Kinetix 6200 modulaire servosturingen, bestelnummers 2094-BCxx-Mxx-M, 2094-BMxx-M en 2094-SE02F-M00-Sx Kinetix 6200 en Kinetix 6500 modulaire servosturingen op [pagina 23](#).

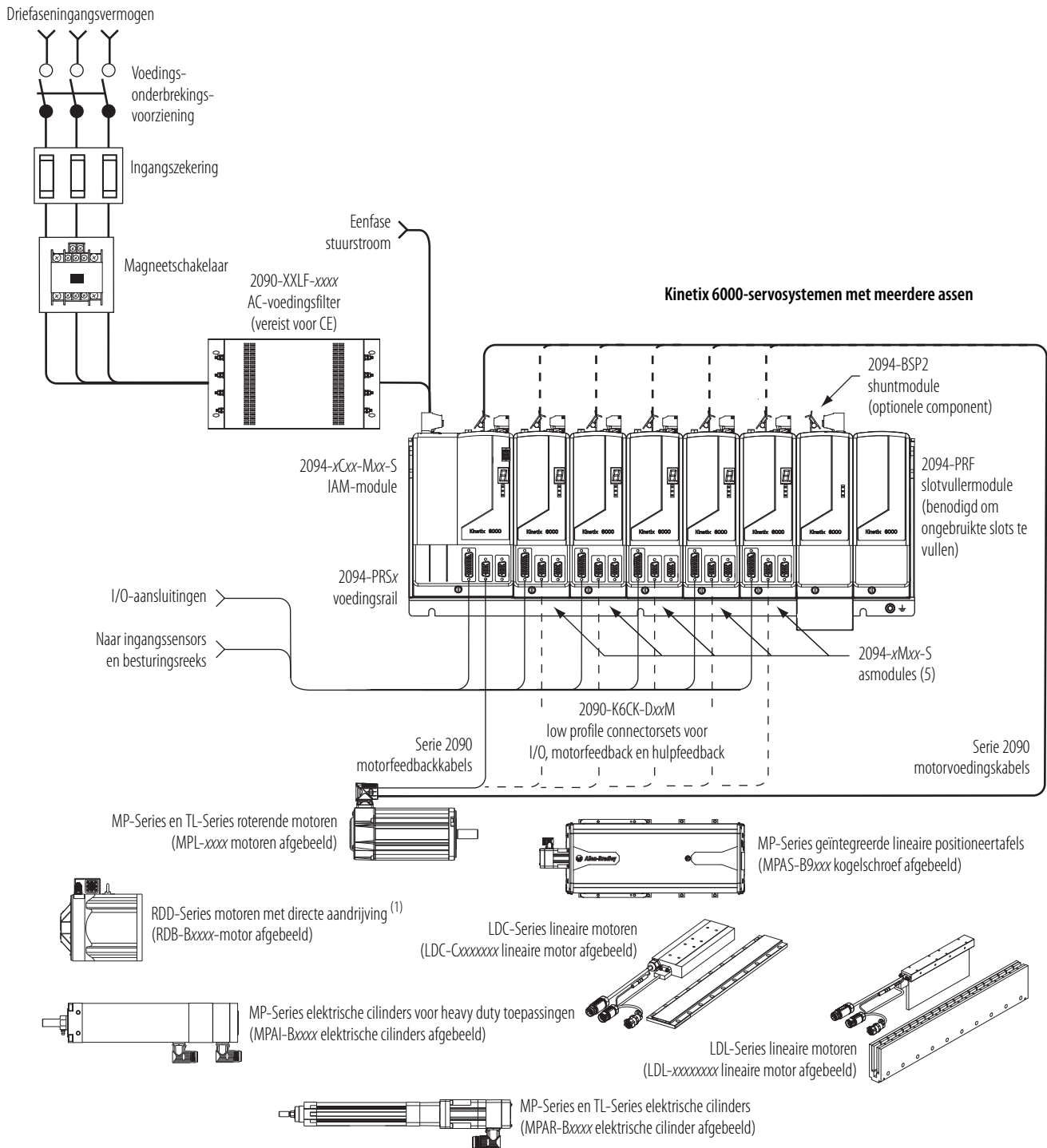
Gebruikelijke hardwareconfiguraties

Kinetix 6000-systeem (met LIM-module)



(1) Vereist 2090-K6CK-KENDAT-connectorset voor motorfeedbackaansluitingen.

Kinetix 6000-systeem (zonder LIM-module)



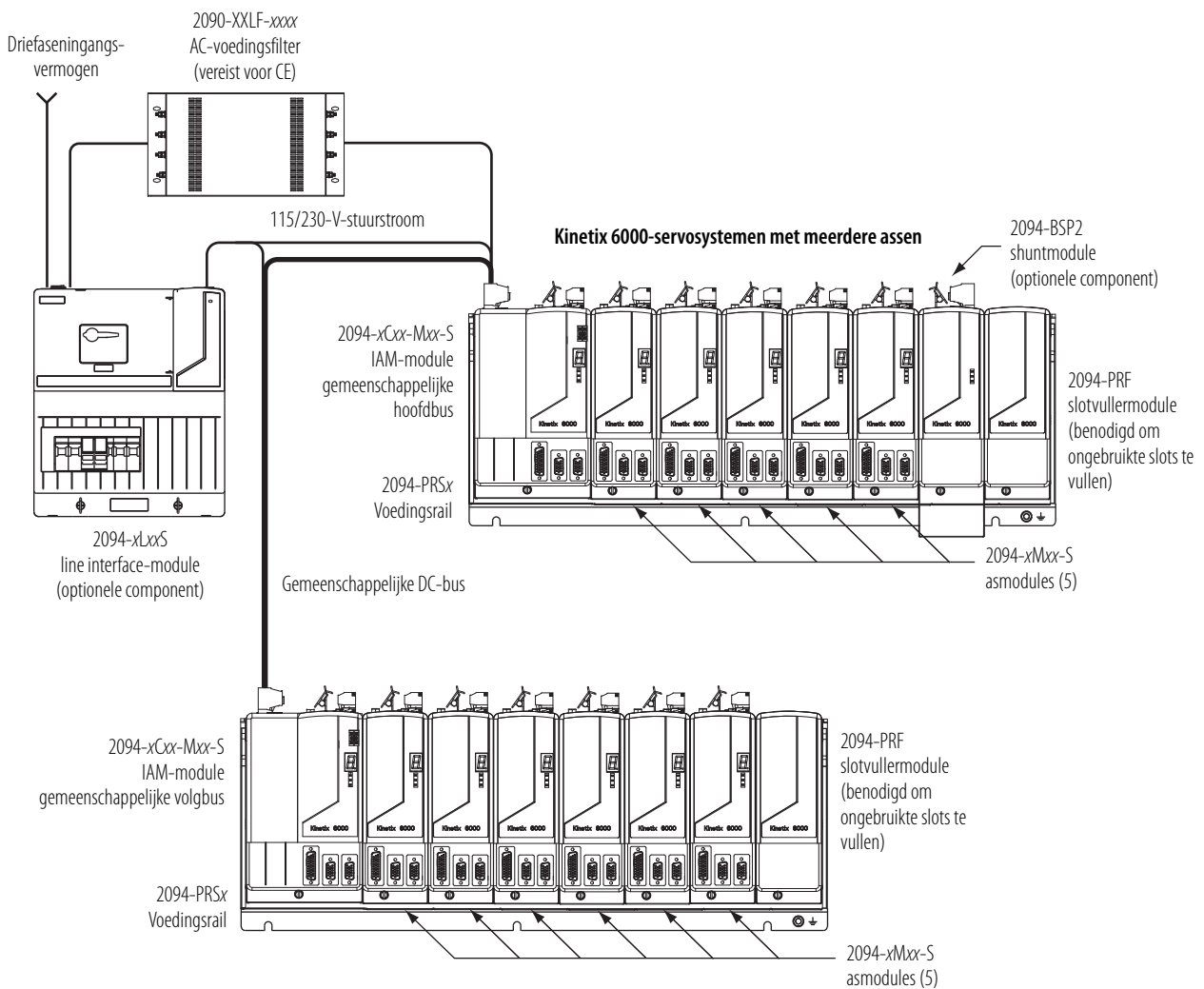
(1) Vereist 2090-K6CK-KENDAT-connectorset voor motorfeedbackaansluitingen.

In deze systeemconfiguratie is de hoofd-IAM-module aangesloten op de volg-IAM-module via de gemeenschappelijke DC-bus. Bij het plannen van uw paneelindeling moet u de totale buscapaciteit van uw gemeenschappelijk DC-bus berekenen om ervoor te zorgen dat de hoofd-IAM-module voldoende gedimensioneerd is om het gehele systeem vooraf op te laden. Zie de Kinetix 6000 Servo Drive User Manual, publicatie [2094-UM001](#) bij het maken van deze berekening.

BELANGRIJK

Indien de totale buscapaciteit van uw systeem de oplaadnorm van de hoofd-IAM-module overschrijdt, geeft het IAM-moduledisplay van zeven tekens foutcode E90 (time-outfout oplading) weer als ingangsvermogen wordt toegevoerd.

Om deze conditie te corrigeren, moet u de hoofd-IAM-module vervangen door een grotere module of moet u de totale buscapaciteit verminderen door asmodules te verwijderen.

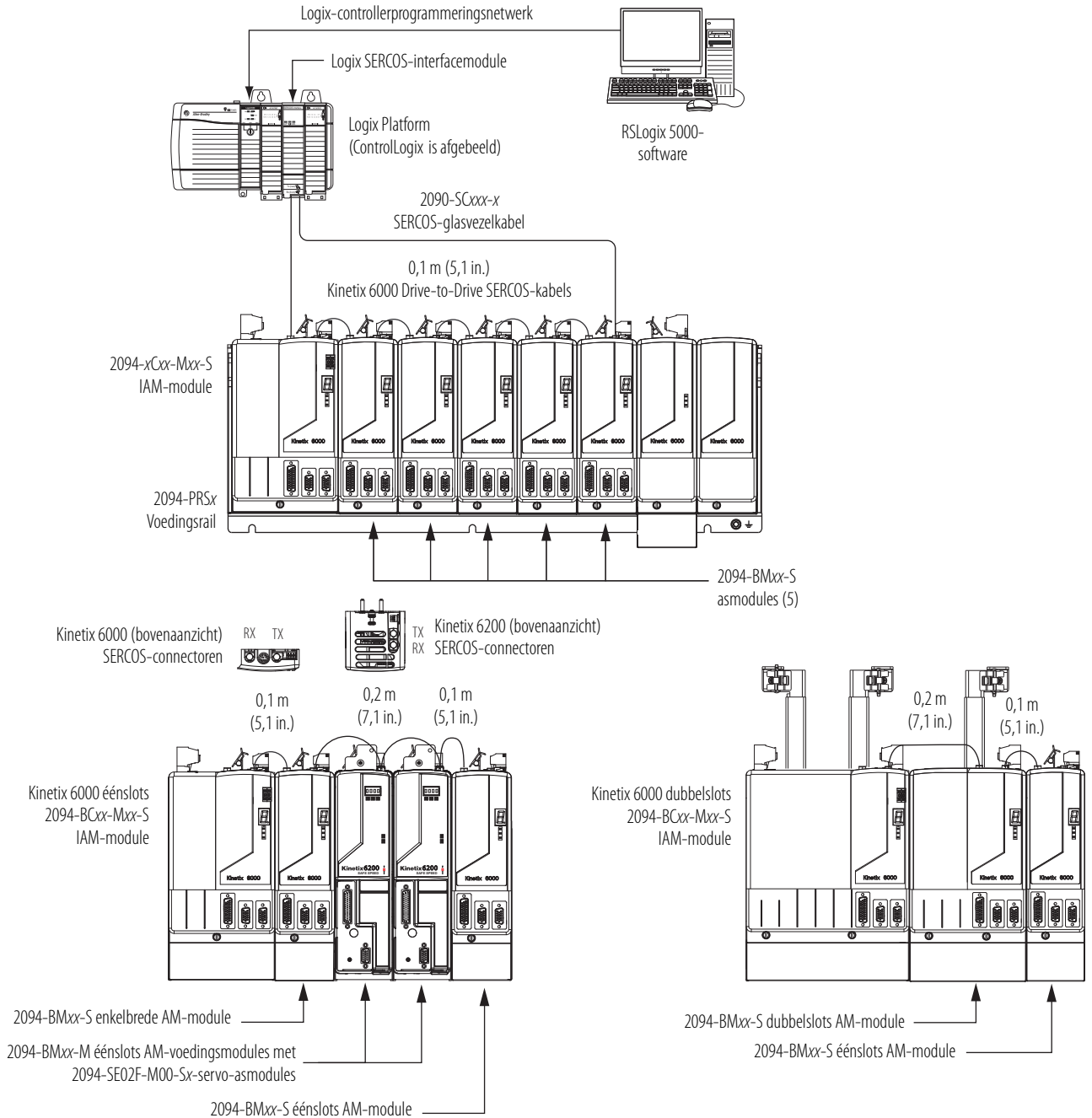
Kinetix 6000-systeem (gemeenschappelijke DC- bus)

Motoren en overige details die gebruikelijk zijn voor zowel 3-fasen gemeenschappelijke AC- als DC-busconfiguraties worden verwijderd.

Gebruikelijke communicatie configuraties

In dit voorbeeld worden drive-to-drive SERCOS-kabellengtes en bestelnummers weergegeven voor de Kinetix 6000-aandrijvingen en indien Kinetix 6000- en Kinetix 6200-aandrijvingsmodules op dezelfde voedingsrail voorkomen.

Kinetix 6000-communicatie (SERCOS)



Specificaties roterende servosystemen

Deze series roterende motoren zijn compatibel met Kinetix 6000-servosturingen.

| Serie roterende motoren | Pagina |
|---|--------|
| MP-Series (serie MPL) motoren met lage massaaraagheid | 51 |
| MP-Series (serie MPM) motoren met gemiddelde massaaraagheid | 55 |
| MP-Series (serie MPF) voedselveilige motoren | 58 |
| MP-Series (serie MPS) roestvrijstalen motoren | 60 |
| MP-Series (serie RDB) motoren met directe aandrijving | 61 |
| TL-Series (serie TLY) motoren met lage massaaraagheid | 62 |

Zie de Kinetix 6000 en Kinetix 6200/6500 Drive Systems Design Guide, publicatie [GMC-RM003](#) voor Kinetix 6000-servosysteemcombinaties die een selectie van kabelbestelnummer en koppel-/snelheidscurven bevatten.

BELANGRIJK Deze systeemcombinaties bevatten niet alle motor-/servosturingscombinaties. Zie Motion Analyzer-software om de compatibiliteit te controleren. Een download is beschikbaar op <http://www.ab.com/motion/software/analyzer.html>.

Specificaties motorprestaties MPL servomotoren met Kinetix 6000-servosturingen

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (200 V-klasse)

| Roterende motor | Maximalsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkerings- stroom van systeem A 0-pk | Piekblokkerings- koppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6000- aandrijvingen 200-V-klasse |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|----------------------------------|--|
| MPL-A1510V | 8000 | 1,05 | 0,26 (2,3) | 3,40 | 0,77 (6,8) | 0,16 | 2094-AMP5-S |
| MPL-A1520U | 7000 | 1,80 | 0,49 (4,3) | 6,10 | 1,58 (13,9) | 0,27 | 2094-AMP5-S |
| MPL-A1530U | 7000 | 2,82 | 0,90 (8,0) | 10,1 | 2,82 (24,9) | 0,39 | 2094-AMP5-S |
| MPL-A210V | 8000 | 3,09 | 0,55 (4,8) | 10,2 | 1,52 (13,4) | 0,37 | 2094-AMP5-S |
| MPL-A220T | 6000 | 4,54 | 1,61 (14,2) | 10,5 | 3,45 (30,0) | 0,62 | 2094-AMP5-S |
| | | | | 15,5 | 4,74 (41,9) | | 2094-AM01-S |
| MPL-A230P | 5000 | 5,40 | 2,10 (18,6) | 17,0 | 8,0 (70,8) | 0,86 | 2094-AM01-S |
| | | | | 23,0 | 8,2 (73,0) | | 2094-AM02-S |
| MPL-A310F | 3000 | 3,24 | 1,58 (14,0) | 9,30 | 3,61 (31,9) | 0,46 | 2094-AMP5-S |
| MPL-A310P | 5000 | 4,91 | 1,58 (14,0) | 10,5 | 2,90 (25,6) | 0,73 | 2094-AMP5-S |
| | | | | 14,0 | 3,61 (31,9) | | 2094-AM01-S |
| MPL-A320H | 3500 | 6,10 | 3,05 (27,0) | 17,0 | 7,13 (63,0) | 1,0 | 2094-AM01-S |
| | | | | 19,3 | 7,91 (70,0) | | 2094-AM02-S |
| MPL-A320P | 5000 | 8,50 | 2,88 (25,5) | 17,0 | 5,07 (44,8) | 1,3 | 2094-AM01-S |
| | | 9,00 | 3,05 (27,0) | 29,5 | 7,91 (70,0) | | 2094-AM02-S |
| MPL-A330P | 5000 | 12,0 | 4,18 (37,0) | 30,0 | 9,10 (80,5) | 1,8 | 2094-AM02-S |
| | | | | 38,0 | 11,1 (98,2) | | 2094-AM03-S |
| MPL-A420P | 5000 | 12,9 | 4,79 (42,3) | 30,0 | 9,67 (85,5) | 2,0 | 2094-AM02-S |
| | | | | 46,0 | 13,6 (119) | | 2094-AM03-S |
| MPL-A430H | 3500 | 12,2 | 6,21 (55,0) | 30,0 | 13,9 (123) | 1,8 | 2094-AM02-S |
| | | | | 45,0 | 19,8 (175) | | 2094-AM03-S |

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (200 V-klasse) (vervolg)

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N•m (lb•in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N•m (lb•in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 200-V-klasse |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|--|
| MPL-A430P | 5000 | 15,0 | 5,35 (47,3) | 30,0 | 9,99 (88,3) | 2,2 | 2094-AM02-S |
| | | 16,80 | 5,99 (52,9) | 49,0 | 15,4 (136) | | 2094-AM03-S |
| | | | | 67,0 | 19,8 (175) | | 2094-AM05-S |
| MPL-A4530F | 2800 | 13,40 | 8,36 (74,0) | 30,0 | 15,8 (139) | 1,9 | 2094-AM02-S |
| | | | | 42,0 | 20,3 (179) | | 2094-AM03-S |
| MPL-A4530K | 4000 | 19,50 | 8,13 (71,9) | 49,0 | 17,0 (150) | 2,5 | 2094-AM03-S |
| | | | | 62,0 | 20,3 (179) | | 2094-AM05-S |
| MPL-A4540C | 1500 | 8,50 | 9,15 (80,9) | 17,0 | 16,9 (150) | 1,5 | 2094-AM01-S |
| | | 9,55 | 10,30 (91,1) | 29,0 | 27,1 (239) | | 2094-AM02-S |
| MPL-A4540F | 3000 | 18,40 | 10,19 (90,1) | 49,0 | 23,6 (208) | 2,6 | 2094-AM03-S |
| | | | | 58,0 | 27,1 (239) | | 2094-AM05-S |
| MPL-A4560F | 3000 | 22,0 | 14,1 (125) | 49,0 | 27,0 (239) | 3,0 | 2094-AM03-S |
| | | | | 66,0 | 34,4 (305) | | 2094-AM05-S |
| MPL-A520K | 4000 | 15,0 | 10,77 (95,2) | 49,0 | 19,3 (171) | 3,5 | 2094-AM03-S |
| | | | | 65,0 | 24,2 (214) | | 2094-AM05-S |
| MPL-A540K | 4000 | 41,5 | 19,42 (171) | 73,4 | 31,3 (277) | 5,5 | 2094-AM05-S |
| MPL-A560F | 3000 | 42,0 | 27,39 (242) | 73,4 | 39,6 (350) | 5,3 | 2094-AM05-S |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (400-V-klasse)

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|--|
| MPL-B1510V | 8000 | 0,95 | 0,26 (2,3) | 3,10 | 0,77 (6,8) | 0,16 | BMP5-S @ 150% |
| MPL-B1520U | 7000 | 1,80 | 0,49 (4,3) | 5,90 | 1,53 (13,3) | 0,27 | BMP5-S @ 150% |
| | | | | 6,10 | 1,58 (13,9) | | BMP5-S @ 250% |
| MPL-B1530U | 7000 | 2,0 | 0,90 (8,0) | 5,90 | 2,34 (20,7) | 0,39 | BMP5-S @ 150% |
| | | | | 7,20 | 2,82 (24,9) | | BMP5-S @ 250% |
| MPL-B210V | 8000 | 1,75 | 0,55 (4,9) | 5,80 | 1,52 (13,4) | 0,37 | BMP5-S @ 150% |
| MPL-B220T | 6000 | 3,30 | 1,61 (14,2) | 9,90 | 4,12 (36,4) | 0,62 | BMP5-S @ 250% |
| | | | | 11,3 | 4,74 (41,9) | | BM01-S @ 150% |
| MPL-B230P | 5000 | 2,60 | 2,10 (18,6) | 9,90 | 7,24 (64,0) | 0,86 | BMP5-S @ 250% |
| | | | | 11,3 | 8,20 (73,0) | | BM01-S @ 150% |
| MPL-B310P | 5000 | 2,4 | 1,6 (14) | 5,90 | 3,2 (28) | 0,77 | BMP5-S @ 150% |
| | | | | 7,10 | 3,6 (32) | | BMP5-S @ 250% |
| MPL-B320P | 5000 | 4,5 | 3,10 (27) | 13,0 | 7,5 (66) | 1,5 | BM01-S @ 150% |
| | | | | 14,0 | 8,2 (72,5) | | BM01-S @ 250% |
| MPL-B330P | 5000 | 6,1 | 4,18 (37) | 13,0 | 8,0 (71) | 1,8 | BM01-S @ 150% |
| | | | | 19,0 | 11,1 (98) | | BM01-S @ 250% |
| MPL-B420P | 5000 | 6,3 | 4,74 (42) | 13,0 | 13,1 (116) | 1,9 | BM01-S @ 250% |
| | | | | 21,8 | 13,4 (118) | | BM02-S @ 150% |
| | | | | 22,0 | 13,5 (119) | | BM02-S @ 250% |
| MPL-B430P | 5000 | 9,2 | 6,55 (58) | 21,8 | 14,4 (127) | 2,2 | BM02-S @ 150% |
| | | | | 32,0 | 19,8 (175) | | BM02-S @ 250% |
| MPL-B4530F | 3000 | 6,7 | 8,36 (74) | 13,0 | 13,9 (123) | 2,1 | BM01-S @ 150% |
| | | | | 21,0 | 20,3 (180) | | BM01-S @ 250% |
| MPL-B4530K | 4000 | 9,9 | 8,25 (73) | 21,8 | 15,5 (137) | 2,6 | BM02-S @ 150% |
| | | | | 31,0 | 20,3 (179) | | BM02-S @ 250% |
| MPL-B4540F | 3000 | 9,1 | 10,20 (90) | 21,8 | 21,4 (189) | 2,6 | BM02-S @ 150% |
| | | | | 29,0 | 27,1 (240) | | BM02-S @ 250% |
| MPL-B4560F | 3000 | 11,8 | 14,0 (124) | 21,8 | 23,3 (206) | 3,2 | BM02-S @ 150% |
| | | | | 36,0 | 34,4 (304) | | BM02-S @ 250% |
| MPL-B520K | 4000 | 11,5 | 10,7 (95) | 21,8 | 17,0 (150) | 3,5 | BM02-S @ 150% |
| | | | | 33,0 | 23,2 (205) | | BM02-S @ 250% |
| MPL-B540D | 2000 | 10,5 | 19,4 (172) | 21,8 | 38,8 (343) | 3,4 | BM02-S @ 150% |
| | | | | 23,0 | 41,0 (362) | | BM02-S @ 250% |
| MPL-B540K | 4000 | 20,4 | 19,4 (171) | 45,0 | 38,1 (337) | 5,4 | BM03-S @ 150% |
| | | | | 60,0 | 48,6 (430) | | BM03-S @ 250% |
| MPL-B560F | 3000 | 20,6 | 26,8 (237) | 45,0 | 49,3 (436) | 5,5 | BM03-S @ 150% |
| | | | | 68,0 | 67,8 (600) | | BM03-S @ 250% |
| MPL-B580F | 3000 | 26,0 | 34,0 (300) | 75,0 | 74,6 (660) | 7,1 | BM03-S @ 250% |
| | | | | 73,4 | 73,5 (650) | | BM05-S @ 150% |
| | | | | 94,0 | 87,0 (770) | | BM05-S @ 200% |

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (400-V-klasse) (vervolg)

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 400-V-klasse | |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|--|------------|
| MPL-B580J | 3800 | 32,0 | 34,0 (301) | 73,4 | 66,6 (589) | 7,9 | BM05-S @ 150% | |
| | | | | 94,0 | 81,0 (716) | | BM05-S @ 200% | |
| MPL-B640F | 3000 | 30,0 | 34,4 (304) | 45,0 | 50,4 (446) | 6,1 | BM03-S @ 150% | |
| | | | 34,4 (304) | | | | 65,0 | 72,3 (640) |
| | | | 32,0 | 36,7 (325) | BM05-S @ 150% | | | |
| MPL-B660F | 3000 | 38,5 | 48,0 (425) | 73,4 | 81,0 (716) | 6,1 | BM05-S @ 150% | |
| | | | | 96,0 | 101 (895) | | BM05-S @ 200% | |
| MPL-B680D | 2000 | 30,0 | 55,4 (490) | 75,0 | 125 (1105) | 9,3 | BM03-S @ 250% | |
| | | | 34,0 | | | | 62,8 (556) | 73,4 |
| | | | 94,0 | 152 (1350) | BM05-S @ 200% | | | |
| MPL-B680F | 3000 | 47,9 | 60,0 (531) | 73,4 | 85,4 (755) | 7,5 | BM05-S @ 150% | |
| | | | | 96,0 | 108 (960) | | BM05-S @ 200% | |
| MPL-B860D | 2000 | 47,3 | 83,0 (735) | 73,4 | 120 (1065) | 12,5 | BM05-S @ 150% | |
| | | | | 95,5 | 152 (1350) | | BM05-S @ 200% | |
| MPL-B880C | 1500 | 47,5 | 110 (973) | 73,4 | 157 (1387) | 12,6 | BM05-S @ 150% | |
| | | | | 97,5 | 203 (1800) | | BM05-S @ 200% | |
| MPL-B880D | 2000 | 48,9 | 79,9 (706) | 96,0 | 147 (1300) | 12,6 | BM05-S @ 200% | |
| MPL-B960B | 1200 | 42,5 | 130 (1150) | 73,4 | 190 (1684) | 12,7 | BM05-S @ 150% | |
| | | | | 94,0 | 231 (2050) | | BM05-S @ 200% | |
| MPL-B980B | 1000 | 40,0 | 162 (1440) | 73,4 | 235 (2077) | 15,2 | BM05-S @ 150% | |
| | | | | 94,0 | 278 (2460) | | BM05-S @ 200% | |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties motorprestaties MPM servomotoren met Kinetix 6000-servosturingen

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (200 V-klasse)

| Roterende motor | Basis-snelheid omw./min | Maxi-mum-snelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Aandrijvingen Kinetix 6000 200-V-klasse |
|-----------------|----------------------------|-------------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|---|
| MPM-A1151M | 4500 | 6000 | 7,65 | 2,3 (20,3) | 30,0 | 6,5 (57,5) | 0,90 | 2094-AM02-S |
| | | | | | 30,5 | 6,6 (58,4) | | 2094-AM03-S |
| MPM-A1152F | 3000 | 5000 | 11,93 | 4,7 (41,6) | 30,0 | 9,9 (87,6) | 1,40 | 2094-AM02-S |
| | | | | | 44,8 | 13,5 (119) | | 2094-AM03-S |
| MPM-A1153F | 3000 | 5000 | 16,18 | 6,0 (53,1) | 30,0 | 10,7 (94,7) | 1,45 | 2094-AM02-S |
| | | | | 6,5 (57,5) | 49,0 | 16,1 (142) | | 2094-AM03-S |
| MPM-A1302F | 3000 | 4500 | 17,28 | 6,6 (58,4) | 49,0 | 13,2 (117) | 1,65 | 2094-AM03-S |
| | | | | | 50,2 | 13,5 (119) | | 2094-AM05-S |
| MPM-A1304F | 3000 | 4000 | 19,65 | 7,6 (67,2) | 30,0 | 13,2 (117) | 2,20 | 2094-AM02-S |
| | | | | 9,2 (81,4) | 48,3 | 19,3 (171) | | 2094-AM03-S |
| MPM-A1651F | 3000 | 5000 | 30,96 | 9,3 (82,3) | 49,0 | 15,2 (134) | 2,50 | 2094-AM03-S |
| | | | | 10,7 (94,7) | 73,4 | 20,3 (179) | | 2094-AM05-S |
| MPM-A1652F | 3000 | 4000 | 33,54 | 11,0 (97,3) | 49,0 | 19,7 (174) | 4,03 | 2094-AM03-S |
| | | | | 13,4 (119) | 73,4 | 27,7 (245) | | 2094-AM05-S |
| MPM-A1653F | 3000 | 4000 | 42,4 | 11,7 (103) | 49,0 | 21,1 (187) | 5,10 | 2094-AM03-S |
| | | | | 18,6 (165) | 73,4 | 29,6 (262) | | 2094-AM05-S |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (400-V-klasse)

| Roterende motor | Basis-snelheid omw./min | Maxi-mum-snelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|----------------------------|-------------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|--|
| MPM-B1151F | 3000 | 5000 | 2,71 | 2,3 (20,3) | 5,9 | 4,3 (38,0) | 0,75 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| | | | | | 9,9 | 6,6 (58,4) | | 2094-BMP5-S @ 250% |
| MPM-B1151T | 6000 | 7000 | 5,62 | 2,3 (20,3) | 13,0 | 4,1 (36,3) | 0,90 | 2094-BM01-S @ 150% |
| | | | | | 20,5 | 5,8 (51,3) | | 2094-BM01-S @ 250% |
| MPM-B1152C | 1500 | 3000 | 3,61 | 5,0 (44,2) | 5,9 | 7,2 (63,7) | 1,20 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| | | | | | 10,0 | 11,3 (100) | | 2094-BMP5-S @ 250% |
| | | | | | 12,4 | 13,5 (119) | | 2094-BM01-S @ 150% |
| MPM-B1152F | 3000 | 5200 | 6,17 | 5,0 (44,2) | 13,0 | 9,0 (79,6) | 1,40 | 2094-BM01-S @ 150% |
| | | | | | 21,1 | 13,3 (118) | | 2094-BM01-S @ 250% |
| MPM-B1152T | 6000 | 7000 | 11,02 | 5,0 (44,2) | 21,8 | 8,5 (75,2) | 1,40 | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | | 36,5 | 13,1 (116) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| MPM-B1153E | 2250 | 3500 | 6,21 | 6,5 (57,5) | 21,5 | 13,0 (115) | 1,40 | 2094-BM01-S @ 150% |
| | | | | | 21,6 | 19,7 (174) | | 2094-BM01-S @ 250% |
| MPM-B1153F | 3000 | 5500 | 9,20 | 6,4 (56,6) | 21,8 | 14,4 (127) | 1,40 | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | | 32,0 | 19,7 (174) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| MPM-B1153T | 6000 | 7000 | 15,95 | 6,4 (56,6) | 45,0 | 14,5 (128) | 1,45 | 2094-BM03-S @ 150% |
| MPM-B1302F | 3000 | 4500 | 8,57 | 6,6 (58,4) | 13,0 | 8,9 (78,8) | 1,65 | 2094-BM01-S @ 150% |
| | | | | | 21,5 | 13,0 (115) | | 2094-BM01-S @ 250% |
| MPM-B1302M | 4500 | 6000 | 12,57 | 6,6 (58,4) | 21,8 | 9,9 (87,6) | 1,65 | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | | 32,4 | 13,3 (118) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| MPM-B1302T | 6000 | 7000 | 16,83 | 6,0 (53,1) | 36,5 | 11,8 (104) | 1,65 | 2094-BM02-S @ 250% |
| | | | | 6,7 (59,3) | 43,4 | 13,3 (118) | | 2094-BM03-S @ 150% |
| MPM-B1304C | 1500 | 2750 | 7,00 | 10,3 (91,1) | 13,0 | 17,6 (156) | 2,00 | 2094-BM01-S @ 150% |
| | | | | | 21,5 | 26,4 (233) | | 2094-BM01-S @ 250% |
| MPM-B1304E | 2250 | 4000 | 10,75 | 10,2 (90,3) | 21,8 | 19,0 (168) | 2,20 | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | | 34,2 | 27,1 (240) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| MPM-B1304M | 4500 | 6000 | 19,02 | 10,4 (92,0) | 45,0 | 21,5 (190) | 2,20 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 60,6 | 27,1 (240) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| MPM-B1651C | 1500 | 3500 | 10,21 | 11,4 (101) | 21,8 | 19,4 (172) | 2,50 | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | | 29,2 | 23,2 (205) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| MPM-B1651F | 3000 | 5000 | 17,75 | 11,4 (101) | 45,0 | 21,6 (191) | 2,50 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 50,9 | 23,2 (205) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| MPM-B1651M | 4500 | 5000 | 22,46 | 11,3 (100) | 45,0 | 18,8 (166) | 2,50 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 56,8 | 21,4 (189) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| MPM-B1652C | 1500 | 2500 | 11,51 | 16,4 (145) | 21,8 | 28,7 (254) | 3,80 | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | | 33,6 | 40,2 (356) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| MPM-B1652E | 2250 | 3500 | 20,94 | 21,1 (187) | 45,0 | 38,4 (340) | 4,30 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 60,5 | 48,0 (425) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| MPM-B1652F | 3000 | 4500 | 28,74 | 21,1 (187) | 73,4 | 41,1 (364) | 4,30 | 2094-BM05-S @ 150% |
| | | | | | 84,1 | 48,0 (424) | | 2094-BM05-S @ 200% |

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (400-V-klasse) (vervolg)

| Roterende motor | Basis-snelheid omw./min | Maximum-snelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|----------------------------|------------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|--|
| MPM-B1653C | 1500 | 2500 | 20,05 | 26,7 (236) | 45,0 | 55,0 (487) | 4,60 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 59,2 | 67,7 (599) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| MPM-B1653E | 2250 | 3500 | 27,00 | 26,8 (237) | 45,0 | 42,5 (376) | 5,10 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 72,9 | 62,0 (549) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| MPM-B1653F | 3000 | 4000 | 34,94 | 31,0 (274) | 73,4 | 47,8 (423) | 5,10 | 2094-BM05-S @ 150% |
| | | | | | 94,3 | 56,0 (495) | | 2094-BM05-S @ 200% |
| MPM-B2152C | 1500 | 2500 | 27,4 | 36,7 (325) | 45,0 | 60,3 (534) | 5,60 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 55,4 | 72,2 (639) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| MPM-B2152F | 3000 | 4500 | 43,54 | 34,1 (302) | 73,4 | 56,2 (497) | 5,90 | 2094-BM05-S @ 150% |
| | | | | | 97,8 | 72,3 (495) | | 2094-BM05-S @ 200% |
| MPM-B2152M | 4500 | 5000 | 44,58 | 34,1 (302) | 73,4 | 51,0 (451) | 5,90 | 2094-BM05-S @ 150% |
| | | | | | 76,3 | 52,9 (468) | | 2094-BM05-S @ 200% |
| MPM-B2153B | 1250 | 2000 | 24,06 | 48,0 (425) | 45,0 | 80,0 (708) | 6,80 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 60,0 | 101 (894) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| MPM-B2153E | 2250 | 3000 | 39,63 | 47,9 (424) | 73,4 | 79,4 (703) | 7,20 | 2094-BM05-S @ 150% |
| | | | | | 97,8 | 101 (894) | | 2094-BM05-S @ 200% |
| MPM-B2153F | 3000 | 3800 | 43,86 | 45,6 (403) | 73,4 | 75,0 (664) | 7,20 | 2094-BM05-S @ 150% |
| | | | | | 97,8 | 99,0 (875) | | 2094-BM05-S @ 200% |
| MPM-B2154B | 1250 | 2000 | 35,46 | 62,7 (555) | 73,4 | 121 (1071) | 6,90 | 2094-BM05-S @ 150% |
| | | | | | 97,8 | 154 (1362) | | 2094-BM05-S @ 200% |
| MPM-B2154E | 2250 | 3000 | 43,68 | 55,9 (495) | 73,4 | 87,7 (776) | 7,50 | 2094-BM05-S @ 150% |
| | | | | | 97,8 | 112 (990) | | 2094-BM05-S @ 200% |
| MPM-B2154F | 3000 | 3300 | 44,40 | 56,2 (497) | 73,4 | 78,8 (697) | 7,50 | 2094-BM05-S @ 150% |
| | | | | | 83,6 | 88,0 (778) | | 2094-BM05-S @ 200% |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties motorprestaties MPF servomotoren met Kinetix 6000-servosturingen

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (200 V-klasse)

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 200-V-klasse |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|--|
| MPF-A310P | 5000 | 4,50 | 1,58 (14,0) | 10,5 | 2,91 (25,7) | 0,73 | 2094-AMP5-S |
| | | | | 14,0 | 3,61 (31,9) | | 2094-AM01-S |
| MPF-A320H | 3500 | 6,10 | 3,05 (27,0) | 17,0 | 6,97 (61,6) | 1,0 | 2094-AM01-S |
| | | | | 19,3 | 7,91 (70,0) | | 2094-AM02-S |
| MPF-A320P | 5000 | 8,50 | 2,88 (25,5) | 17,0 | 5,07 (44,8) | 1,3 | 2094-AM01-S |
| | | 9,00 | 3,05 (27,0) | 29,5 | 7,91 (70,0) | | 2094-AM02-S |
| MPF-A330P | 5000 | 12,0 | 3,85 (34,0) | 30,0 | 8,47 (74,9) | 1,6 | 2094-AM02-S |
| | | | | 38,0 | 10,32 (91,2) | | 2094-AM03-S |
| MPF-A430H | 3500 | 12,2 | 6,21 (55,0) | 30,0 | 13,20 (117) | 1,8 | 2094-AM02-S |
| | | | | 45,0 | 19,82 (175) | | 2094-AM03-S |
| MPF-A430P | 5000 | 16,80 | 5,94 (52,5) | 49,0 | 15,36 (136) | 1,9 | 2094-AM03-S |
| | | | | 67,0 | 19,80 (175) | | 2094-AM05-S |
| MPF-A4530K | 4000 | 19,50 | 8,08 (71,4) | 49,0 | 17,01 (150) | 2,3 | 2094-AM03-S |
| | | | | 62,0 | 20,30 (179) | | 2094-AM05-S |
| MPF-A4540F | 3000 | 18,40 | 10,15 (89,7) | 49,0 | 23,56 (208) | 2,5 | 2094-AM03-S |
| | | | | 58,0 | 27,10 (239) | | 2094-AM05-S |
| MPF-A540K | 4000 | 24,5 | 11,40 (100) | 49,0 | 21,68 (192) | 4,1 | 2094-AM03-S |
| | | 41,5 | 19,42 (171) | 73,4 | 31,55 (279) | | 2094-AM05-S |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (400-V-klasse)

| Roterende motor | Maximum-snelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|------------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|--|
| MPF-B310P | 5000 | 2,30 | 1,6 (14) | 5,90 | 3,2 (28) | 0,77 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| | | | | 7,10 | 3,6 (32) | | 2094-BMP5-S @ 250% |
| MPF-B320P | 5000 | 4,00 | 2,90 (26) | 5,90 | 3,9 (34) | 1,5 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| | | | | 13,0 | 7,5 (66) | | 2094-BM01-S @ 150% |
| | | | | 14,0 | 7,8 (69) | | 2094-BM01-S @ 250% |
| MPF-B330P | 5000 | 5,70 | 4,18 (37) | 13,0 | 8,2 (72) | 1,6 | 2094-BM01-S @ 150% |
| | | | | 19,0 | 11,1 (98) | | 2094-BM01-S @ 250% |
| MPF-B430P | 5000 | 9,20 | 6,55 (58) | 21,8 | 14,2 (125) | 2,0 | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | 32,0 | 19,8 (175) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| MPF-B4530K | 4000 | 9,90 | 8,25 (73) | 21,8 | 15,4 (136) | 2,4 | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | 31,0 | 20,3 (179) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| MPF-B4540F | 3000 | 9,10 | 10,20 (90) | 21,8 | 21,4 (189) | 2,5 | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | 29,0 | 27,1 (240) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| MPF-B540K | 4000 | 20,5 | 19,4 (171) | 45,0 | 37,9 (335) | 4,1 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | 60,0 | 48,6 (430) | | 2094-BM03-S @ 250% |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties motorprestaties MPS servomotoren met Kinetix 6000-aandrijvingen

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (200 V-klasse)

| Roterende motor | Maximum-snelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 200-V-klasse |
|-----------------|------------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|--|
| MPS-A330P | 5000 | 8,50 | 3,10 (27) | 17,0 | 5,80 (51) | 1,3 | 2094-AM01-S |
| | | | | 30,0 | 9,30 (82) | | 2094-AM02-S |
| | | | | 38,0 | 11,10 (98) | | 2094-AM03-S |
| MPS-A4540F | 3000 | 14,4 | 8,1 (72) | 30,0 | 15,9 (140) | 1,4 | 2094-AM02-S |
| | | | | 49,0 | 24,2 (214) | | 2094-AM03-S |
| | | | | 56,0 | 27,1 (240) | | 2094-AM05-S |

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (400-V-klasse)

| Roterende motor | Maximum-snelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|------------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|--|
| MPS-B330P | 5000 | 4,9 | 3,60 (32) | 13,0 | 8,2 (72,5) | 1,3 | 2094-BM01-S @ 150% |
| | | | | 19,0 | 11,0 (97,2) | | 2094-BM01-S @ 250% |
| MPS-B4540F | 3000 | 7,1 | 8,1 (72) | 21,5 | 22,8 (202) | 1,4 | 2094-BM01-S @ 250% |
| | | | | 21,8 | 23,2 (205) | | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | 26,0 | 27,1 (240) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| MPS-B560F | 3000 | 17,0 | 21,5 (190) | 45,0 | 49,2 (435) | 3,5 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | 68,0 | 67,8 (600) | | 2094-BM03-S @ 250% |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties RDB servomotoren met Kinetix 6000-servosturingen (400-V-klasse)

| Roterende motor | Basis-snelheid omw./min | Maxi-mum-snelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|----------------------------|-------------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|--|
| RDB-B21519 | 750 | 1235 | 9,90 | 31,2 (276) | 21,8 | 66,8 (591) | 3,64 | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | | 27,3 | 83,1 (735) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| RDB-B2151C | 1500 | 2125 | 17,3 | 31,3 (277) | 45,0 | 80,2 (710) | 5,23 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 46,4 | 82,8 (733) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| RDB-B21529 | 750 | 1035 | 12,2 | 43,4 (384) | 21,8 | 76,8 (680) | 4,33 | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | | 32,8 | 111 (982) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| RDB-B2152C | 1500 | 2125 | 23,5 | 43,4 (384) | 45,0 | 80,4 (711) | 6,41 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 63,2 | 111 (982) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| RDB-B21539 | 750 | 1250 | 15,8 | 51,5 (456) | 45,0 | 130 (1150) | 5,34 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 47,9 | 137 (1212) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| RDB-B2153C | 1500 | 2250 | 29,4 | 51,5 (456) | 75,0 | 125 (1106) | 5,87 | 2094-BM03-S @ 250% |
| | | | | | 73,4 | 122 (1080) | | 2094-BM05-S @ 150% |
| | | | | | 82,6 | 137 (1212) | | 2094-BM05-S @ 200% |
| RDB-B29014 | 200 | 450 | 5,9 | 48,9 (167) | 13,0 | 89,2 (789) | 1,97 | 2094-BM01-S @ 150% |
| | | | | | 17,6 | 110 (973) | | 2094-BM01-S @ 250% |
| RDB-B29016 | 375 | 785 | 10,0 | 48,9 (167) | 21,8 | 86,6 (766) | 3,18 | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | | 31,0 | 110 (973) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| RDB-B29019 | 750 | 1500 | 19,1 | 48,9 (167) | 45,0 | 90,8 (803) | 3,63 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 58,7 | 110 (973) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| RDB-B29024 | 200 | 435 | 10,7 | 97,8 (865) | 21,8 | 159 (1407) | 3,33 | 2094-BM02-S @ 150% |
| | | | | | 33,0 | 214 (1894) | | 2094-BM02-S @ 250% |
| RDB-B29026 | 375 | 885 | 21,9 | 97,8 (865) | 45,0 | 161 (1425) | 4,05 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 67,2 | 214 (1894) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| RDB-B29029 | 750 | 1200 | 36,2 | 97,5 (863) | 97,8 | 195 (1726) | 4,05 | 2094-BM05-S @ 200% |
| RDB-B29034 | 200 | 500 | 17,4 | 140 (1239) | 45,0 | 274 (2425) | 5,16 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 56,6 | 321 (2841) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| RDB-B29036 | 375 | 750 | 26,0 | 140 (1239) | 73,4 | 290 (2566) | 5,49 | 2094-BM05-S @ 150% |
| | | | | | 84,9 | 318 (2814) | | 2094-BM05-S @ 200% |
| RDB-B29039 | 750 | 1000 | 48,9 | 113 (1000) | 97,8 | 194 (1717) | 4,41 | 2094-BM05-S @ 200% |
| RDB-B41014 | 200 | 385 | 17,8 | 183 (1619) | 45,0 | 317 (2805) | 5,20 | 2094-BM03-S @ 150% |
| | | | | | 51,2 | 340 (3009) | | 2094-BM03-S @ 250% |
| RDB-B41016 | 375 | 700 | 33,2 | 183 (1619) | 73,4 | 292 (2584) | 4,83 | 2094-BM05-S @ 150% |
| | | | | | 95,5 | 339 (3000) | | 2094-BM05-S @ 200% |
| RDB-B41018 | 625 | 700 | 48,9 | 175 (1549) | 97,8 | 271 (2398) | 4,83 | 2094-BM05-S @ 200% |
| RDB-B41024 | 200 | 365 | 31,5 | 330 (2929) | 73,4 | 593 (5248) | 7,29 | 2094-BM05-S @ 150% |
| | | | | | 95,5 | 690 (6107) | | 2094-BM05-S @ 200% |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties TLY servomotoren met Kinetix 6000-aandrijvingen (200 V-klasse)

TLY servomotoren (zonder rem) motorprestatiespecificaties

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkerings- stroom van systeem A 0-pk | Piekblokkerings- koppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Aandrijvingen Kinetix 6000 200-V-klasse | |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|----------------------------------|---|-------------|
| TLY-A110T | 6000 | 0,55 | 0,096 (0,85) | 1,50 | 0,20 (1,75) | 0,041 | 2094-AMP5-S | |
| TLY-A120T | | 1,03 | 0,181 (1,60) | 2,50 | 0,36 (3,20) | 0,086 | 2094-AMP5-S | |
| TLY-A130T | | 1,85 | 0,325 (2,88) | 4,90 | 0,76 (6,70) | 0,14 | 2094-AMP5-S | |
| TLY-A220T | | 3,50 | 0,836 (7,40) | 7,90 | 1,48 (13,1) | 0,35 | 2094-AMP5-S | |
| TLY-A230T | | 5,20 | 1,23 (10,9) | 10,5 | 2,07 (18,3) | 0,44 | 2094-AMP5-S | |
| | | 5,50 | 1,30 (11,5) | 15,5 | 3,05 (27,0) | | 2094-AM01-S | |
| TLY-A2530P | 5000 | 8,50 | 2,20 (19,5) | 17,0 | 4,18 (37,0) | 0,69 | 2094-AM01-S | |
| | | 10,0 | 2,60 (23,0) | 21,0 | 5,20 (46,0) | | 2094-AM02-S | |
| TLY-A2540P | | 8,50 | 2,48 (22,0) | 17,0 | 4,97 (44,0) | 0,86 | 2094-AM01-S | |
| | | 10,0 | 2,94 (26,0) | 24,8 | 7,10 (63,0) | | 2094-AM02-S | |
| TLY-A310M | | 4500 | 10,0 | 3,61 (31,9) | 30,0 | 9,0 (79,6) | 0,95 | 2094-AM02-S |

TLY servomotoren (rem) motorprestatiespecificaties

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkerings- stroom van systeem A 0-pk | Piekblokkerings- koppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Aandrijvingen Kinetix 6000 200-V-klasse | |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|----------------------------------|---|-------------|
| TLY-A110T | 6000 | 0,50 | 0,086 (0,76) | 1,50 | 0,20 (1,75) | 0,037 | 2094-AMP5-S | |
| TLY-A120T | | 0,93 | 0,163 (1,44) | 2,50 | 0,36 (3,20) | 0,077 | 2094-AMP5-S | |
| TLY-A130T | | 1,67 | 0,293 (2,59) | 4,90 | 0,76 (6,70) | 0,13 | 2094-AMP5-S | |
| TLY-A220T | | 3,15 | 0,757 (6,70) | 7,90 | 1,48 (13,1) | 0,24 | 2094-AMP5-S | |
| TLY-A230T | | 4,95 | 1,16 (10,3) | 10,5 | 2,07 (18,3) | 0,32 | 2094-AMP5-S | |
| | | 4,95 | 1,16 (10,3) | 15,5 | 3,05 (27,0) | | 2094-AM01-S | |
| TLY-A2530P | 5000 | 8,50 | 2,20 (19,5) | 17,0 | 4,18 (37,0) | 0,55 | 2094-AM01-S | |
| | | 10,0 | 2,60 (23,0) | 21,0 | 5,20 (46,0) | | 2094-AM02-S | |
| TLY-A2540P | | 8,50 | 2,48 (22,0) | 17,0 | 4,97 (44,0) | 0,66 | 2094-AM01-S | |
| | | 10,0 | 2,94 (26,0) | 24,8 | 7,10 (63,0) | | 2094-AM02-S | |
| TLY-A310M | | 4500 | 10,0 | 3,61 (31,9) | 30,0 | 9,0 (79,6) | 0,90 | 2094-AM02-S |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties lineaire servosystemen

Deze lineaire servomotoren zijn compatibel met Kinetix 6000-servosturingen.

| Serie lineaire beweging | Pagina |
|---|--------|
| MP-Series (serie MPAS) geïntegreerde lineaire positioneertafels | 64 |
| MP-Series (serie MPAR) elektrische cilinders | 65 |
| MP-Series (serie MPAL) heavy duty elektrische cilinders | 66 |
| LDC-Series lineaire motoren met ijzeren kern | 68 |
| LDL-serie lineaire motoren zonder ijzeren kern | 70 |

Zie de Kinetix 6000 en Kinetix 6200/6500 Drive Systems Design Guide, publicatie [GMC-RM003](#) voor Kinetix 6000-servosysteemcombinaties die een selectie van kabelbestelnummer en kracht-/snelheidscurven bevatten.

BELANGRIJK Deze systeemcombinaties bevatten niet alle mogelijke actuator-/servosturingscombinaties. Zie Motion Analyzer-software om de compatibiliteit te controleren. Een download is beschikbaar op <http://www.ab.com/motion/software/analyzer.html>.

Specificaties lineaire positioneertafels met Kinetix 6000-sturingen

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (200 V-klasse)

| Lineaire stage | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokke- ringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokke- ringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen lineaire stage kW | Kinetix 6000- aandrijvingen 200-V-klasse |
|--------------------|--------------------------------|---|--|--|---|--|--|
| MPAS-Axxxx1-V05SxA | 200 (7,9) ⁽¹⁾ | 3,09 | 521 (117) | 6,10 | 1212 (272) | 0,37 | 2094-AMP5-S |
| MPAS-Axxxx2-V20SxA | 1124 (44,3) ⁽²⁾ | 4,54 | 462 (104) | 9,10 | 968 (218) | 0,62 | 2094-AMP5-S |
| MPAS-A6xxxB-ALMO2C | 5000 (200) | 5,2 | 103 (23,2) | 10,5 | 231 (51,9) | 0,32 | 2094-AMP5-S |
| | | 5,3 | 105 (23,6) | 15,8 | 359 (80,7) | | 2094-AM01-S |
| MPAS-A6xxxB-ALMS2C | | 4,7 | 83,0 (18,7) | 10,5 | 222 (49,9) | 0,29 | 2094-AMP5-S |
| | | | | 14,2 | 312 (70,1) | | 2094-AM01-S |
| MPAS-A8xxxE-ALMO2C | | 7,0 | 189 (42,5) | 17,0 | 417 (93,7) | 0,53 | 2094-AM01-S |
| | | | | 18,5 | 456 (103) | | 2094-AM02-S |
| MPAS-A8xxxE-ALMS2C | | 5,2 | 127 (28,5) | 10,5 | 240 (53,9) | 0,48 | 2094-AMP5-S |
| | | | | | | | 6,3 |
| MPAS-A9xxxK-ALMO2C | | 6,7 | 285 (64,1) | 17,0 | 630 (142) | 0,77 | 2094-AM01-S |
| | | | | 18,3 | 680 (153) | | 2094-AM02-S |
| MPAS-A9xxxK-ALMS2C | 5,2 | 206 (46,3) | 10,5 | 372 (83,6) | 0,69 | 2094-AMP5-S | |
| | | | | | | 6,1 | 245 (55,1) |

(1) Voor een slaglengte van 900 mm is de maximumsnelheid 176 mm/s (6,9 in/s). Voor een slaglengte van 1020 mm is de maximumsnelheid 143 mm/s (5,6 in/s).

(2) Voor een slaglengte van 780 mm is de maximumsnelheid 889 mm/s (35,0 in/s). Voor een slaglengte van 900 mm is de maximumsnelheid 715 mm/s (28,2 in/s). Voor een slaglengte van 1020 mm is de maximumsnelheid 582 mm/s (22,9 in/s).

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (400-V-klasse)

| Lineaire stage | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokke- ringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokke- ringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen lineaire stage kW | Kinetix 6000- aandrijvingen 400-V-klasse |
|--------------------|--------------------------------|---|--|--|---|--|--|
| MPAS-Bxxxx1-V05SxA | 200 (7,9) ⁽¹⁾ | 1,75 | 521 (117) | 3,50 | 1212 (272) | 0,138 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| MPAS-Bxxxx2-V20SxA | 1124 (44,3) ⁽²⁾ | 3,30 | 462 (104) | 5,90 | 865 (194) | 0,52 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| | | | | 6,60 | 968 (218) | | 2094-BMP5-S @ 250% |
| MPAS-B8xxxF-ALMO2C | 5000 (200) | 3,50 | 189 (42,5) | 5,90 | 281 (63,2) | 0,527 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| | | | | 9,30 | 456 (103) | | 2094-BMP5-S @ 250% |
| MPAS-B8xxxF-ALMS2C | 5000 (200) | 3,15 | 159 (35,7) | 5,90 | 272 (61,1) | 0,475 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| | | | | 8,37 | 399 (89,7) | | 2094-BMP5-S @ 250% |
| MPAS-B9xxxL-ALMO2C | 5000 (200) | 3,40 | 285 (64,1) | 5,90 | 433 (97,3) | 0,768 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| | | | | 9,10 | 680 (153) | | 2094-BMP5-S @ 250% |
| MPAS-B9xxxL-ALMS2C | 5000 (200) | 3,03 | 245 (55,1) | 5,90 | 424 (95,3) | 0,69 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| | | | | 8,19 | 601 (135) | | 2094-BMP5-S @ 250% |

(1) Voor een slaglengte van 900 mm is de maximumsnelheid 176 mm/s (6,9 in/s). Voor een slaglengte van 1020 mm is de maximumsnelheid 143 mm/s (5,6 in/s).

(2) Voor een slaglengte van 780 mm is de maximumsnelheid 889 mm/s (35,0 in/s). Voor een slaglengte van 900 mm is de maximumsnelheid 715 mm/s (28,2 in/s). Voor een slaglengte van 1020 mm is de maximumsnelheid 582 mm/s (22,9 in/s).

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties elektrische cilinders met Kinetix 6000-aandrijvingen

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (200 V-klasse)

| Elektrische cilinder | Maximalsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen kW | Aandrijvingen Kinetix 6000 200-V-klasse |
|----------------------|--------------------------------|---|--|--|---|-------------------------|---|
| MPAR-A1xxxB | 150 | 1,15 | 240 (53,9) | 1,35 | 300 (67,4) | 0,036 | 2094-AMP5-S |
| MPAR-A1xxxE | 500 | 2,16 | 280 (62,9) | 2,48 | 350 (78,7) | 0,140 | 2094-AMP5-S |
| MPAR-A2xxxC | 250 | 2,42 | 420 (94,4) | 2,72 | 525 (118) | 0,105 | 2094-AMP5-S |
| MPAR-A2xxxF | 640 | 4,54 | 640 (144) | 5,41 | 800 (180) | 0,410 | 2094-AM01-S |
| MPAR-A3xxxE | 500 | 10,33 | 2000 (450) | 12,34 | 2500 (562) | 1,00 | 2094-AM02-S |
| MPAR-A3xxxH | 1000 | 12,20 | 1300 (292) | 16,40 | 1625 (365) | 1,30 | 2094-AM02-S |

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (400-V-klasse)

| Elektrische cilinder | Maximalsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 400-V-klasse |
|----------------------|--------------------------------|---|--|--|---|-------------------------|---|
| MPAR-B1xxxB | 150 | 1,15 | 240 (53,9) | 1,35 | 300 (67,4) | 0,036 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| MPAR-B1xxxE | 500 | 1,49 | 280 (62,9) | 1,71 | 350 (78,7) | 0,140 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| MPAR-B2xxxC | 250 | 1,67 | 420 (94,4) | 1,90 | 525 (118) | 0,105 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| MPAR-B2xxxF | 640 | 3,29 | 640 (144) | 3,93 | 800 (180) | 0,410 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| MPAR-B3xxxE | 500 | 4,0 | 1532 (344) | 6,17 | 2500 (562) | 1,00 | 2094-BMP5-S @ 250% |
| | | 5,16 | 2000 (450) | | | | 2094-BM01-S @ 150% |
| MPAR-B3xxxH | 1000 | 4,0 | 841 (189) | 6,79 | 1625 (365) | 1,30 | 2094-BMP5-S @ 250% |
| | | 6,13 | 1300 (292) | | | | 2094-BM01-S @ 150% |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties heavy duty elektrische cilinders met Kinetix 6000-servosturingen

Specificaties elektrische cilinders met kogelschroef (200-V-klasse)

| Elektrische cilinder | Maximum-snelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominiaal vermogen kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 200-V-klasse |
|----------------------|---------------------------------|---|--|----------------|--|---|--------------------------|--|
| | | | 25 °C (77 °F) | 40 °C (104 °F) | | | | |
| MPAI-A3076CM1 | 305 (12) | 2,68 | 1624 (365) | 1290 (290) | 8,90 | 4448 (1000) | 0,27 | 2094-AM01-S |
| MPAI-A3076EM1 | 610 (24) | | 814 (183) | 645 (145) | | 2570 (578) | | |
| MPAI-A3150CM3 | 279 (11) | 5,61 | 4003 (900) | 3176 (714) | 8,40 | 4448 (1000) | 0,39 | 2094-AM01-S |
| MPAI-A3300CM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A3450CM3 | 188 (7,3) | | | | | | | |
| MPAI-A3150EM3 | 559 (22) | | 2002 (450) | 1588 (357) | 14,14 | 4003 (900) | | |
| MPAI-A3300EM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A3450EM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A4150CM3 | 279 (11) | 10,89 | 7784 (1750) | 6179 (1389) | 17,07 | 8896 (2000) | 0,43 | 2094-AM02-S |
| MPAI-A4300CM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A4450CM3 | 245 (9,5) | | | | | | | |
| MPAI-A4150EM3 | 559 (22) | | 3892 (875) | 3092 (695) | 27,44 | 7784 (1750) | | |
| MPAI-A4300EM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A4450EM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A5xxxCM3 | 200 (7,8) | 13,25 | 13.123 (2950) | 10.415 (2341) | 16,70 | 13.345 (3000) | 0,55 | 2094-AM03-S |
| MPAI-A5xxxEM3 | 400 (15,6) | | 6562 (1475) | 5208 (1171) | 33,40 | 13.122 (2950) | | |

Specificaties elektrische cilinders met rollerschroef (200-V-klasse)

| Elektrische cilinder | Maximum-snelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominiaal vermogen kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 200-V-klasse |
|----------------------|---------------------------------|---|--|----------------|--|---|--------------------------|--|
| | | | 25 °C (77 °F) | 40 °C (104 °F) | | | | |
| MPAI-A3076RM1 | 305 (12) | 2,87 | 1557 (350) | 1237 (278) | 8,90 | 4862 (1093) | 0,27 | 2094-AM01-S |
| MPAI-A3076SM1 | 610 (24) | | 778 (175) | 618 (139) | | 2431 (547) | | |
| MPAI-A3150RM3 | 279 (11) | 5,61 | 3781 (850) | 3003 (675) | 14,14 | 7562 (1700) | 0,39 | 2094-AM01-S |
| MPAI-A3300RM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A3450RM3 | 176 (6,9) | | | | | | | |
| MPAI-A3150SM3 | 559 (22) | | 1891 (425) | 1499 (337) | 3781 (850) | | | |
| MPAI-A3300SM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A3450SM3 | | | | | | 353 (14) | | |
| MPAI-A4150RM3 | 279 (11) | 10,89 | 7340 (1650) | 5827 (1310) | 27,44 | 14.679 (3300) | 0,43 | 2094-AM02-S |
| MPAI-A4300RM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A4450RM3 | 196 (7,6) | | | | | | | |
| MPAI-A4150SM3 | 559 (22) | | 3670 (825) | 2914 (655) | 7340 (1650) | | | |
| MPAI-A4300SM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A4450SM3 | | | | | | 393 (15) | | |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.800 of hoger.

Specificaties elektrische cilinders met kogelschroef (400-V-klasse)

| Elektrische cilinder | Maximum-snelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | | Piekblokke-ringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokke-ringskracht van systeem N (lb) | Nominiaal vermogen kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 400-V-klasse |
|----------------------|---------------------------------|---|--|----------------|---|--|--------------------------|---|
| | | | 25 °C (77 °F) | 40 °C (104 °F) | | | | |
| MPAI-B3076CM1 | 305 (12) | 1,35 | 1624 (365) | 1290 (290) | 4,57 | 4448 (1000) | 0,27 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| MPAI-B3076EM1 | 610 (24) | | 814 (183) | 645 (145) | | 2570 (578) | | 2094-BMP5-S @ 250% |
| MPAI-B3150CM3 | 279 (11) | 2,81 | 4003 (900) | 3176 (714) | 4,30 | 4448 (1000) | 0,39 | 2094-BMP5-S @ 150% |
| MPAI-B3300CM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B3450CM3 | 188 (7,3) | | | | | | | |
| MPAI-B3150EM3 | 559 (22) | | 2002 (450) | 1588 (357) | 7,07 | 4003 (900) | | 2094-BMP5-S @ 250% |
| MPAI-B3300EM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B3450EM3 | 376 (15) | | | | | | | |
| MPAI-B4150CM3 | 279 (11) | 5,61 | 7784 (1750) | 6179 (1389) | 8,68 | 8896 (2000) | 0,43 | 2094-BM01-S @ 150% |
| MPAI-B4300CM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B4450CM3 | 245 (9,5) | | | | | | | |
| MPAI-B4150EM3 | 559 (22) | | 3892 (875) | 3092 (695) | 14,14 | 7784 (1750) | | 2094-BM01-S @ 250% |
| MPAI-B4300EM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B4450EM3 | 491 (19) | | | | | | | |
| MPAI-B5xxxCM3 | 200 (7,8) | 6,62 | 13.123 (2950) | 10.415 (2341) | 8,48 | 13.345 (3000) | 0,55 | 2094-BM01-S @ 150% |
| MPAI-B5xxxEM3 | 400 (15,6) | | 6562 (1475) | 5208 (1171) | 16,70 | 13.122 (2950) | | 2094-BM01-S @ 250% |

Specificaties elektrische cilinders met rollerschroef (400-V-klasse)

| Elektrische cilinder | Maximum-snelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | | Piekblokke-ringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokke-ringskracht van systeem N (lb) | Nominiaal vermogen kW | Kinetix 6000-aandrijvingen 400-V-klasse |
|----------------------|---------------------------------|---|--|----------------|---|--|--------------------------|---|
| | | | 25 °C (77 °F) | 40 °C (104 °F) | | | | |
| MPAI-B3076RM1 | 305 (12) | 1,45 | 1557 (350) | 1237 (278) | 4,57 | 4862 (1093) | 0,27 | 2094-BMP5-S @ 250% |
| MPAI-B3076SM1 | 610 (24) | | 778 (175) | 618 (139) | | 2431 (547) | | |
| MPAI-B3150RM3 | 279 (11) | 2,81 | 3781 (850) | 3003 (675) | 7,07 | 7562 (1700) | 0,39 | 2094-BMP5-S @ 250% |
| MPAI-B3300RM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B3450RM3 | 176 (6,9) | | | | | | | |
| MPAI-B3150SM3 | 559 (22) | | 1891 (425) | 1499 (337) | 3781 (850) | | | |
| MPAI-B3300SM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B3450SM3 | 353 (14) | | | | | | | |
| MPAI-B4150RM3 | 279 (11) | 5,61 | 7340 (1650) | 5827 (1310) | 14,14 | 14.679 (3300) | 0,43 | 2094-BM01-S @ 250% |
| MPAI-B4300RM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B4450RM3 | 196 (7,6) | | | | | | | |
| MPAI-B4150SM3 | 559 (22) | | 3670 (825) | 2914 (655) | 7340 (1650) | | | |
| MPAI-B4300SM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B4450SM3 | 393 (15) | | | | | | | |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.800 of hoger.

Specificaties LDC servomotoren met Kinetix 6000-servosturingen

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (200 V-klasse)

| Lineaire motor | Maximum-snelheid m/s (ft/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem ⁽¹⁾ Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem ⁽¹⁾ N (lb) | Piekblokkerings- stroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkerings- kracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen lineaire motor kW | Aandrijvingen Kinetix 6000 200-V-klasse |
|-----------------|--------------------------------|--|---|--|---|--|---|
| LDC-C030100-DHT | 10,0 (32,8) | 4,1...6,1 | 74...111 (17...25) | 12,1 | 188 (42) | 0,37...0,55 | 2094-AM01-S |
| LDC-C030200-DHT | | 8,1...12,2 | 148...222 (33...50) | 24,3 | 375 (84) | 0,74...1,11 | 2094-AM02-S |
| LDC-C030200-EHT | | 4,1...6,1 | | 12,1 | | | 2094-AM01-S |
| LDC-C050100-DHT | 10,0 (32,8) | 3,9...5,9 | 119...179 (27...40) | 11,7 | 302 (68) | 0,59...0,89 | 2094-AM01-S |
| LDC-C050200-DHT | | 7,9...11,8 | 240...359 (54...81) | 23,3 | 600 (135) | 1,20...1,79 | 2094-AM02-S |
| LDC-C050200-EHT | | 3,9...5,9 | | 11,6 | | | 2094-AMP5-S |
| LDC-C050300-DHT | | 11,8...17,7 | 363...544 (82...122) | 35,9 | 941 (212) | 1,81...2,72 | 2094-AM03-S |
| LDC-C050300-EHT | | 3,9...5,9 | | 12,0 | | | 2094-AMP5-S |
| LDC-C075200-DHT | 10,0 (32,8) | 7,7...11,5 | 348...523 (78...117) | 22,9 | 882 (198) | 1,74...2,61 | 2094-AM02-S |
| LDC-C075200-EHT | | 3,8...5,7 | | 11,5 | | | 2094-AMP5-S |
| LDC-C075300-DHT | | 11,5...17,2 | 523...784 (117...176) | 35,6 | 1368 (308) | 2,61...3,92 | 2094-AM03-S |
| LDC-C075300-EHT | | 3,8...5,7 | | 11,9 | | | 2094-AM01-S |
| LDC-C075400-DHT | | 15,3...23,0 | 697...1045 (157...235) | 47,4 | 1824 (410) | 3,48...5,22 | 2094-AM03-S |
| LDC-C075400-EHT | | 7,7...11,5 | | 23,7 | | | 2094-AM02-S |
| LDC-C100300-DHT | 10,0 (32,8) | 11,1...16,7 | 674...1012 (152...227) | 34,3 | 1767 (397) | 3,37...5,06 | 2094-AM03-S |
| LDC-C100300-EHT | | 3,7...5,6 | | 11,4 | | | 2094-AM01-S |
| LDC-C100400-DHT | | 14,8...22,2 | 899...1349 (202...303) | 45,7 | 2356 (530) | 4,49...6,74 | 2094-AM03-S |
| LDC-C100400-EHT | | 7,4...11,1 | | 22,8 | | | 2094-AM02-S |
| LDC-C100600-DHT | | 22,2...33,3 | 1349...2023 (303...455) | 68,5 | 3534 (794) | 6,74...10,11 | 2094-AM05-S |
| LDC-C150400-DHT | 10,0 (32,8) | 14,1...21,1 | 1281...1922 (288...432) | 45,2 | 3498 (786) | 6,40...9,61 | 2094-AM03-S |
| LDC-C150600-DHT | | 21,1...31,7 | 1922...2882 (432...648) | 67,8 | 5246 (1179) | 9,61...14,41 | 2094-AM05-S |

(1) Waarden representeren het bereik tussen geen koeling (lage waarde) en waterkoeling (hoge waarde).

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties met Kinetix 6000-servosturingen (400-V-klasse)

| Lineaire motor | Maximum-snelheid m/s (ft/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem ⁽¹⁾ Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem ⁽¹⁾ N (lb) | Piekblokke- ringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokke- ringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen lineaire motor kW | Kinetix 6000- aandrijvingen 400-V-klasse | |
|-----------------|--------------------------------|--|---|--|---|--|--|--------------------|
| LDC-C030100-DHT | 10,0 (32,8) | 4,1...6,1 | 74...111 (17...25) | 12,1 | 188 (42) | 0,37...0,55 | 2094-BM01-S @ 150% | |
| LDC-C030200-DHT | | 8,1...12,2 | 148...222 (33...50) | 24,3 | 375 (84) | 0,74...1,11 | 2094-BM02-S @ 250% | |
| LDC-C030200-EHT | | 4,1...6,1 | | 12,1 | | | 2094-BM01-S @ 150% | |
| LDC-C050100-DHT | 10,0 (32,8) | 3,9...5,9 | 119...179 (27...40) | 11,7 | 302 (68) | 0,59...0,89 | 2094-BM01-S @ 150% | |
| LDC-C050200-DHT | | 7,9...11,8 | 240...359 (54...81) | 23,3 | 600 (135) | 1,20...1,79 | 2094-BM02-S @ 250% | |
| LDC-C050200-EHT | | 3,9...5,9 | | 11,6 | | | 2094-BM01-S @ 150% | |
| LDC-C050300-DHT | | 11,8...17,7 | 363...544 (82...122) | 35,9 | 941 (212) | 1,81...2,72 | 2094-BM02-S @ 250% | |
| LDC-C050300-EHT | | 3,9...5,9 | | 12,0 | | | 2094-BM01-S @ 150% | |
| LDC-C075200-DHT | 10,0 (32,8) | 7,7...11,5 | 348...523 (78...117) | 22,9 | 882 (198) | 1,74...2,61 | 2094-BM02-S @ 250% | |
| LDC-C075200-EHT | | 3,8...5,7 | | 11,5 | | | 2094-BM01-S @ 150% | |
| LDC-C075300-DHT | | 11,5...17,2 | 523...784 (117...176) | 35,6 | 1368 (308) | 2,61...3,92 | 2094-BM02-S @ 250% | |
| LDC-C075300-EHT | | 3,8...5,7 | | 11,9 | | | 2094-BM01-S @ 150% | |
| LDC-C075400-DHT | | 15,3...23,0 | 697...1045 (157...235) | 47,4 | 1824 (410) | 3,48...5,22 | 2094-BM03-S @ 250% | |
| LDC-C075400-EHT | | 7,7...11,5 | | 23,7 | | | 2094-BM02-S @ 250% | |
| LDC-C100300-DHT | | 10,0 (32,8) | 11,1...16,7 | 674...1012 (152...227) | 34,3 | 1767 (397) | 3,37...5,06 | 2094-BM02-S @ 250% |
| LDC-C100300-EHT | 3,7...5,6 | | 11,4 | | 2094-BM01-S @ 150% | | | |
| LDC-C100400-DHT | 14,8...22,2 | | 899...1349 (202...303) | 45,7 | 2356 (530) | 4,49...6,74 | 2094-BM03-S @ 250% | |
| LDC-C100400-EHT | 7,4...11,1 | | | 22,8 | | | 2094-BM02-S @ 250% | |
| LDC-C100600-DHT | 22,2...33,3 | | 1349...2023 (303...455) | 68,5 | 3534 (794) | 6,74...10,11 | 2094-BM03-S @ 250% | |
| LDC-C100600-EHT | 11,1...16,7 | | | 34,3 | | | 2094-BM02-S @ 250% | |
| LDC-C150400-DHT | 10,0 (32,8) | | 14,1...21,1 | 1281...1922 (288...432) | 45,2 | 3498 (786) | 6,40...9,61 | 2094-BM03-S @ 150% |
| LDC-C150400-EHT | | | 7,0...10,6 | | 22,6 | | | 2094-BM02-S @ 250% |
| LDC-C150600-DHT | | 21,1...31,7 | 1922...2882 (432...648) | 67,8 | 5246 (1179) | 9,61...14,41 | 2094-BM03-S @ 250% | |
| LDC-C150600-EHT | | 10,6...15,8 | | 33,9 | | | 2094-BM02-S @ 250% | |

(1) Waarden representeren het bereik tussen geen koeling (lage waarde) en waterkoeling (hoge waarde).

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties LDL servomotoren met Kinetix 6000-servosturingen (200-V-klasse)

| Lineaire motor | Maximalsnelheid m/s (ft/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkerings- stroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkerings- kracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen lineaire motor kW | Aandrijvingen Kinetix 6000 200-V-klasse | |
|-----------------|-------------------------------|---|--|--|---|--|---|-------------|
| LDL-N030120-DHT | 10,0 (32,8) | 3,0 | 63 (14) | 9,9 | 209 (47) | 0,31 | 2094-AMP5-S | |
| LDL-N030240-DHT | | 6,0 | 126 (28) | 19,9 | 417 (94) | 0,63 | 2094-AM01-S | |
| LDL-N030240-EHT | | 3,0 | | 9,9 | | | 2094-AMP5-S | |
| LDL-T030120-DHT | | 3,0 | 72 (16) | 9,9 | 239 (54) | 0,36 | 2094-AMP5-S | |
| LDL-T030240-DHT | | 6,0 | 144 (32) | 19,9 | 479 (108) | 0,72 | 2094-AM01-S | |
| LDL-T030240-EHT | | 3,0 | | 9,9 | | | 2094-AMP5-S | |
| LDL-N050120-DHT | 10,0 (32,8) | 2,7 | 96 (22) | 9,1 | 317 (71) | 0,48 | 2094-AMP5-S | |
| LDL-N050240-DHT | | 5,5 | 191 (43) | 18,1 | 635 (143) | 0,95 | 2094-AM01-S | |
| LDL-N050240-EHT | | 2,7 | | 9,1 | | | 2094-AMP5-S | |
| LDL-N050360-DHT | | 8,2 | 287 (65) | 27,2 | 952 (214) | 1,43 | 2094-AM02-S | |
| LDL-N050360-EHT | | 2,7 | | 9,1 | | | 2094-AMP5-S | |
| LDL-N050480-DHT | | 10,9 | 383 (86) | 36,3 | 1269 (285) | 1,91 | 2094-AM03-S | |
| LDL-N050480-EHT | | 5,5 | | 18,1 | | | 2094-AM01-S | |
| LDL-T050120-DHT | | 2,7 | 110 (25) | 9,1 | 364 (82) | 0,55 | 2094-AMP5-S | |
| LDL-T050240-DHT | | 5,5 | 220 (49) | 18,1 | 728 (164) | 1,10 | 2094-AM01-S | |
| LDL-T050240-EHT | | 2,7 | | 9,1 | | | 2094-AMP5-S | |
| LDL-T050360-DHT | | 8,2 | 329 (74) | 27,2 | 1093 (246) | 1,64 | 2094-AM02-S | |
| LDL-T050480-DHT | | 10,9 | 439 (99) | 36,3 | 1457 (327) | 2,19 | 2094-AM03-S | |
| LDL-T050480-EHT | | 5,5 | | 18,1 | | | 2094-AM01-S | |
| LDL-N075480-DHT | | 10,0 (32,8) | 9,9 | 519 (117) | 32,8 | 1723 (387) | 2,59 | 2094-AM03-S |
| LDL-N075480-EHT | | | 4,9 | | 16,4 | | | 2094-AM01-S |
| LDL-T075480-DHT | | | 9,9 | 596 (134) | 32,8 | 1977 (444) | 2,98 | 2094-AM03-S |
| LDL-T075480-EHT | | | 4,9 | | 16,4 | | | 2094-AM01-S |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Kinetix 300 en Kinetix 350 EtherNet/IP-servosturingen

**Kinetix 300-
servo aandrijving**



De Kinetix 300-EtherNet/IP-indexeringsaandrijving levert een kostenefficiënte oplossing voor motorbesturing voor kleinere toepassingen met één as. De Kinetix 300-servo aandrijving is ontworpen om te worden aangesloten en te werken met CompactLogix-controllers die Integrated Architecture of MicroLogix-controllers voor componentbewegingsoplossingen ondersteunen. Door de toepassing van één standaard-EtherNet/IP-netwerk voor een complete machine – inclusief beweging, besturing, I/O en HMI - is de bedrading eenvoudiger en worden de kosten voor paneelindeling gereduceerd en is een gemakkelijke integratie in productie- en zakelijke systemen mogelijk. Bovendien biedt een veilige koppeluitschakelingsfunctionaliteit bescherming aan het bedienend personeel als de machineproductiviteit wordt verhoogd.



**Kinetix 350-
servo aandrijving**

De Kinetix 350-EtherNet/IP-servo aandrijving met één as is ontwikkeld om schaalbaarheid voor uw servosturingssysteem te leveren doordat deze de integratie van de totale besturingsoplossing in één netwerk integreert. De Kinetix 350-servo aandrijving is ontworpen om te worden aangesloten en te werken met de ControlLogix®- en CompactLogix-controllers die Integrated Motion in het EtherNet/IP-netwerk ondersteunen. In een systeem gecombineerd, krijgt u hiermee een kostenbesparende bewegingsoplossing met grote prestaties en schaalbaarheid die u nodig hebt om concurrerend te kunnen zijn in uw branche. Door zijn compacte ontwerp neemt de Kinetix 350 minder paneelruimte in beslag en kan hij gemakkelijk worden aangesloten. Bovendien bespaart u tijd bij de installatie en de inbedrijfstelling door code te hergebruiken via de geïntegreerde producten naar uw totale machinepark.

Kenmerken Kinetix 300- en Kinetix 350-servosturing

- Oplossing met één as voor eenvoudige motion toepassingen
- Integrated Motion met EtherNet/IP-netwerk (Kinetix 350-aandrijvingen)
- Eenvoudige integratie in één netwerk, inclusief HMI, PAC, I/O en motion control
- Geheugenmodule voor Automatic Device Replacement (ADR)
- Safe Torque-off functionaliteit, ISO-13849-1-gecertificeerd, PLd, categorie 3
- AC-ingangsspanningsbereik:
 - 120 V AC, 1-fase
 - 240 V AC, 1-fase met geïntegreerd AC (EMC)-voedingsfilter
 - 120 V/240 V AC, 1-fase of 3-fasen
 - 480 V AC, 3-fasen
- Aandrijving 120-V-modellen, aandrijving 240 V-motoren op volle snelheid
- Absolute multi-turn en single-turn encoderfeedback met hoge resolutie, en imaginaire as

Zie [pagina 72](#) voor de verschillende kenmerken van de Kinetix 300- en Kinetix 350-servosturingen.

Kenmerken Kinetix 300-EtherNet/IP-indexeringsservosturing

- Indexering
 - Vijf indexeringstypes
 - S-curve en trapeziumvormige bewegingen
 - geheugen voor 32 indexeerbewegingen
- Communicatie via EtherNet/IP
 - Snelheid en stroom
 - Absolute en incrementele encoders en registratieingang
- Elektronische krachtoverbrenging
- Analoge ingangbesturing
- Stap- en richtingsbesturing
- CompactLogix 1769-L2, 1769-L3 of 1769-L4 Programmable Automation Controller (PAC) met RSLogix 5000-software en Add-on-profiel voor Integrated Architecture-oplossing
- MicroLogix 1400 Programmable Logic Controller (PLC) met ingebouwde webserver voor configuratie en diagnostiek

Kenmerken Kinetix 350-EtherNet/IP-aandrijving met één as

- EtherNet/IP-netwerk met CIP Motion-technologie voor real-time, closed loop-motion control op standaard-Ethernet-netwerk
- Geheel compatibel met lineaire en sterconfiguratiestructuur
- Profiteer van de voordelen van Kinetix Integrated Motion met ControlLogix L6- en L7-controllers of CompactLogix-controllers die Integrated Motion in het EtherNet/IP-netwerk en RSLogix 5000-software (versie 20.00.00 of hoger) ondersteunen
- RSLogix 5000-software om te programmeren (ladderlogica, gestructureerde tekst en sequentiële functiegrafieken)

Zie Servosturingen om de verschillende systemen op [pagina 20](#) te vergelijken.

Kinetix 300- en Kinetix 350-servosturingscomponenten

Kinetix 300 en Kinetix 350-servosturingen en bestaan uit de volgende benodigde componenten:

- Een 2097-V3xxx (Kinetix 300)-aandrijving of 2097-V3xxx-LM (Kinetix 350)-servosturing
- Een servomotor of lineaire actuator
- Een motorvoedingskabel en motorfeedbackkabel
- Een 2090-K2CK-D15M low-profile connectorset (benodigd voor losse feedbackkabels)
- Een 2097 TB1 I/O-breakoutboard
- 1585J-M8CBJM-x (afgeschermd) Ethernet-kabel

Kinetix 300- en Kinetix 350-servosystemen kunnen ook een van de volgende optionele componenten bevatten:

- Een 2097-Fx – of 2090-XXLF-TC116 AC-voedingsfilter
- Een 2097-Rx -shuntweerstand

Zie de Kinetix 300- en 350 Drive Systems Design Guide, publicatie [GMC-RM004](#) voor gedetailleerde servosysteemvereisten van de Kinetix 300 en 350.

Selectie Kinetix 300- en Kinetix 350-servosturingen

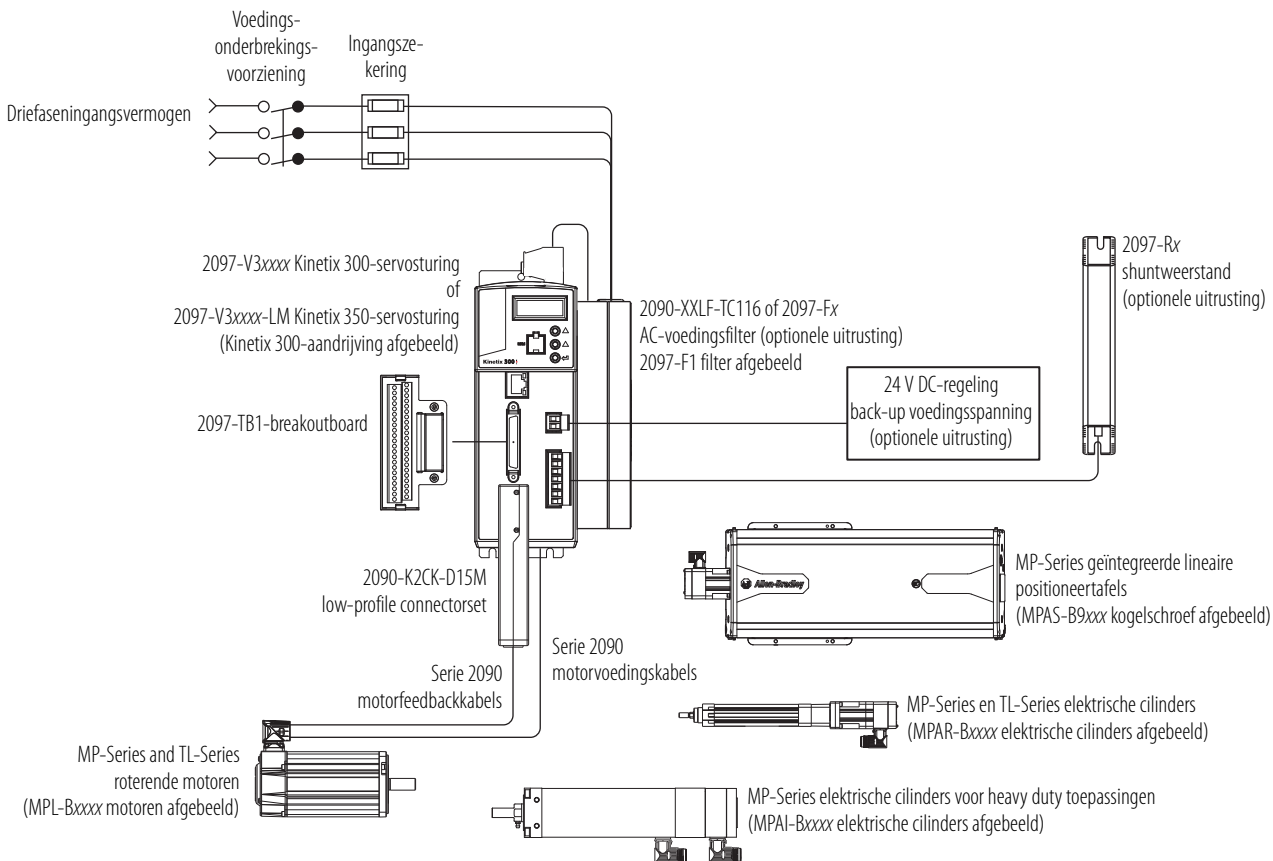
| Kinetix 300-servosturingen bestelnr. | Kinetix 350-servosturingen bestelnr. | Ingangsspanning | Uitgangsvermogen (continu) | Uitgangsstroom (continu) | Kenmerken |
|--------------------------------------|--------------------------------------|---|----------------------------|--------------------------|--|
| 2097-V31PR0 | 2097-V31PR0-LM | 120/240 V AC rms, 1-fase | 0,40 kW | 2,0 A rms | <ul style="list-style-type: none"> • 120 V dubbele modus • Safe Off functionaliteit |
| 2097-V31PR2 | 2097-V31PR2-LM | | 0,80 kW | 4,0 A rms | |
| 2097-V32PR0 | 2097-V32PR0-LM | 240 V AC rms, 1-fase | 0,40 kW | 2,0 A rms | <ul style="list-style-type: none"> • Geïntegreerd AC-voedingsfilter • Safe Off functionaliteit |
| 2097-V32PR2 | 2097-V32PR2-LM | | 0,80 kW | 4,0 A rms | |
| 2097-V32PR4 | 2097-V32PR4-LM | | 1,70 kW | 8,0 A rms | |
| 2097-V33PR1 | 2097-V33PR1-LM | 120 V AC rms, 1-fase of 240 V AC rms, 3-fasen | 0,50 kW | 2,0 A rms | Safe Off functionaliteit |
| 2097-V33PR3 | 2097-V33PR3-LM | | 1,00 kW | 4,0 A rms | |
| 2097-V33PR5 | 2097-V33PR5-LM | | 2,00 kW | 8,0 A rms | |
| 2097-V33PR6 | 2097-V33PR6-LM | | 3,00 kW | 12,0 A rms | |
| 2097-V34PR3 | 2097-V34PR3-LM | 480 V AC rms, 3-fasen | 1,00 kW | 2,0 A rms | |
| 2097-V34PR5 | 2097-V34PR5-LM | | 2,00 kW | 4,0 A rms | |
| 2097-V34PR6 | 2097-V34PR6-LM | | 3,00 kW | 6,0 A rms | |

Zie de Kinetix Servo Drives Technical Data, publicatie [GMC-TD003](#) voor specificaties van de Kinetix 300- en Kinetix 350-servosturing die niet in deze publicatie zijn opgenomen.

Gebruikelijke hardwareconfiguratie

Deze hardwareconfiguratie illustreert het gebruik van servosturingen, motoren, lineaire actuatoren en accessoires die voor Kinetix 300- en Kinetix 350-servosystemen beschikbaar zijn.

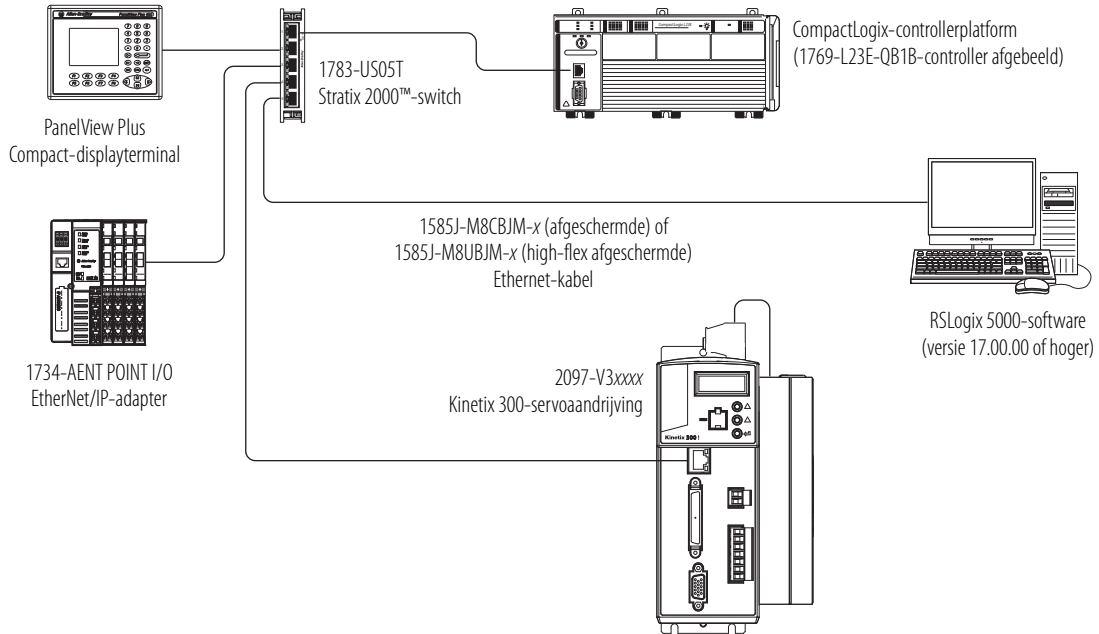
Kinetix 300/350-aandrijvingssystemen



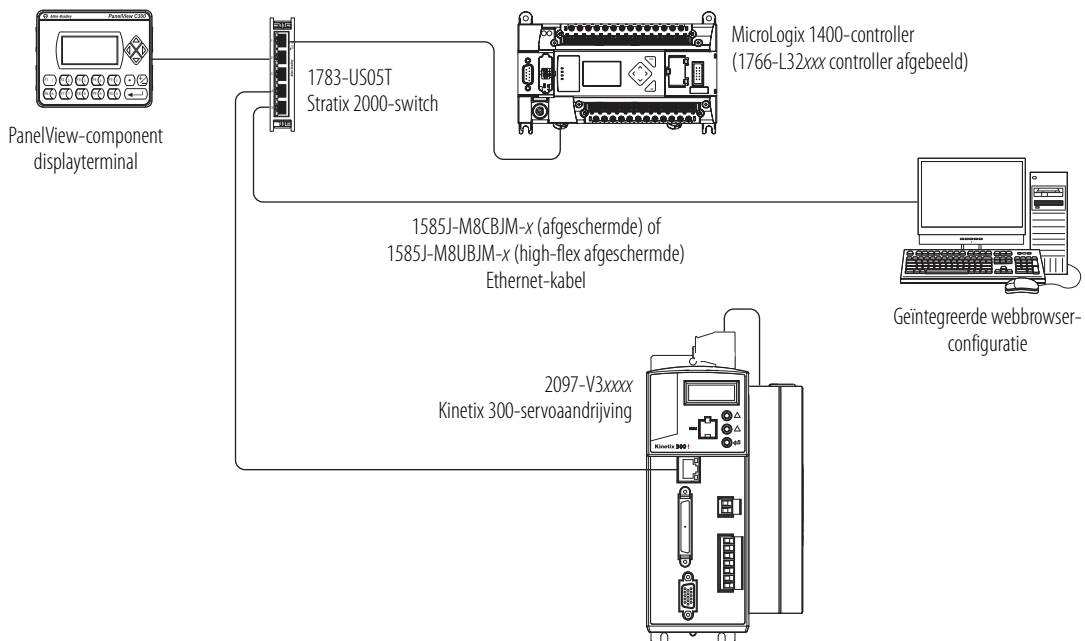
Gebruikelijke communicatieconfiguraties

De Kinetix 300- en Kinetix 350-servosturingen maken gebruik van het EtherNet/IP-netwerk om de Logix-module te configureren.

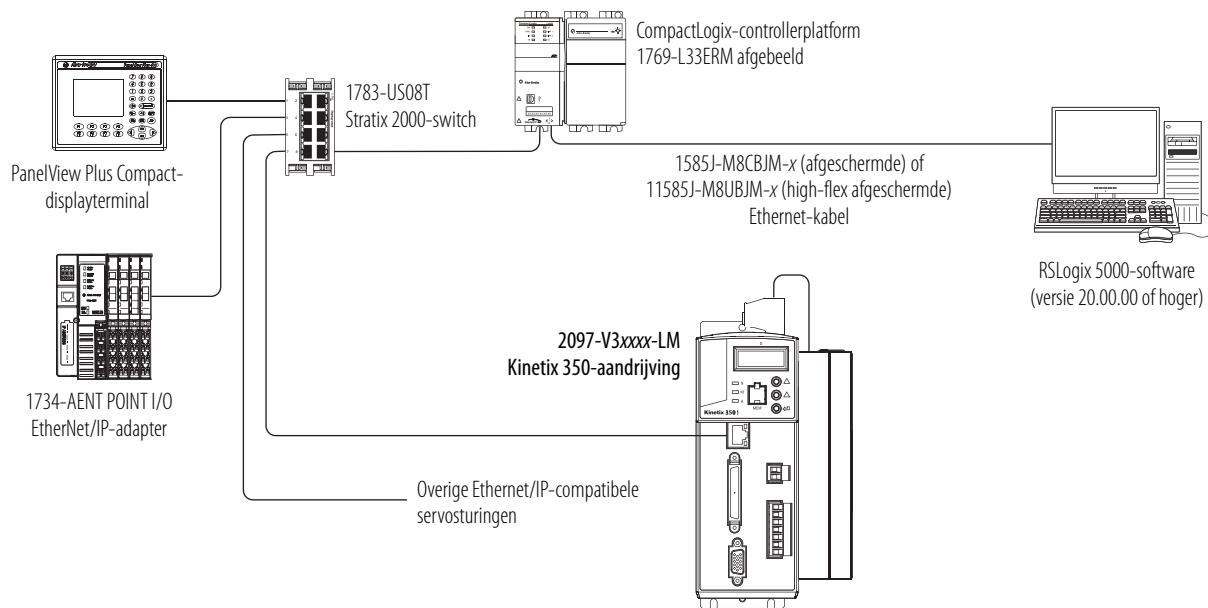
Kinetix 300-servosysteem met CompactLogix (PAC)-controller



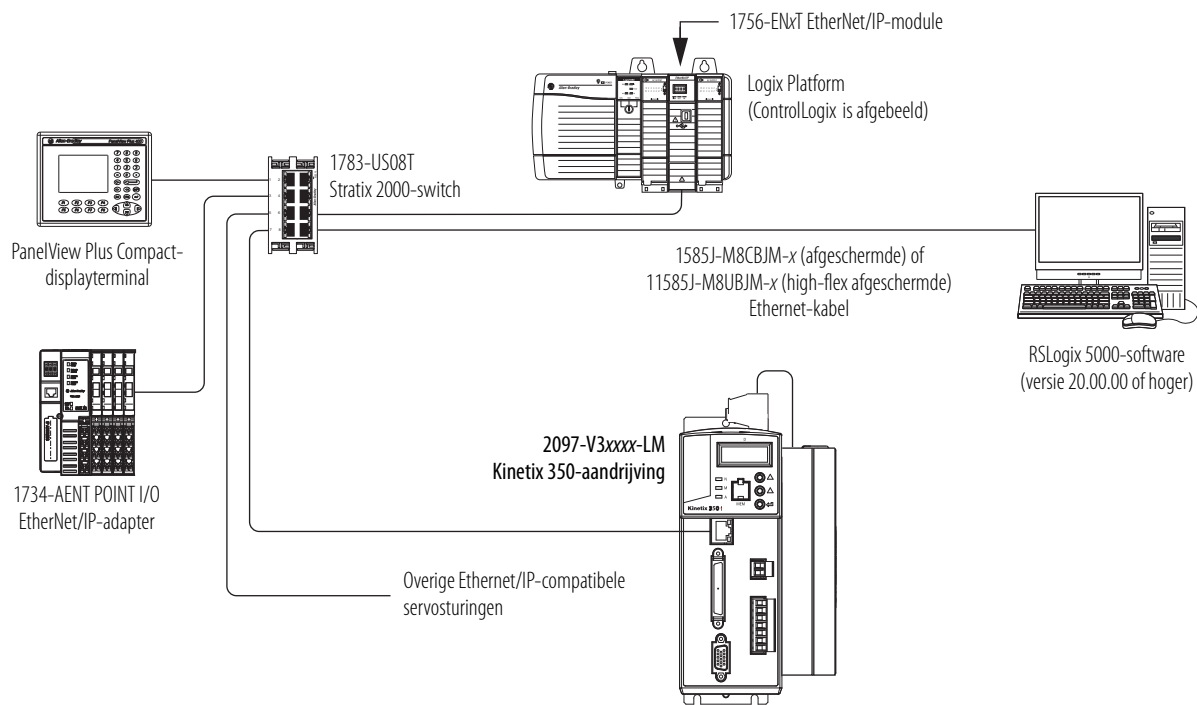
Kinetix 300-servosysteem met MicroLogix (PLC)-controller



Kinetix 350-servosysteem met CompactLogix (PAC)-controller



Kinetix 350-servosysteem met CompactLogix (PAC)-controller



Specificaties roterende servosystemen

Deze roterende servomotoren zijn compatibel met Kinetix 300/350-servosturingen.

| Serie roterende motoren | Pagina |
|---|--------|
| MP-Series (serie MPL) motoren met lage massatraagheid | 77 |
| MP-Series (serie MPM) motoren met gemiddelde massatraagheid | 78 |
| MP-Series (serie MPF) voedselveilige motoren | 79 |
| MP-Series (serie MPS) roestvrijstalen motoren | 79 |
| TL-Series (serie TLY) motoren met lage massatraagheid | 80 |

Zie de Kinetix 300 en Kinetix 350 Drive Systems Design Guide, publicatie [GMC-RM004](#) voor Kinetix 300/350-servosysteemcombinaties die een selectie van kabelbestelnummer en koppel-/snelheidscurven bevatten.

BELANGRIJK Deze systeemcombinaties bevatten niet alle motor-/servosturingscombinaties. Zie Motion Analyzer-software om de compatibiliteit te controleren. Een download is beschikbaar op <http://www.ab.com/motion/software/analyzer.html>.

Specificaties motorprestaties MPL servomotoren met Kinetix 300/350-servosturingen

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (200 V-klasse)

| Roterende motor | Maximumsnelheid ⁽¹⁾ omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Aandrijvingen Kinetix 300/350 200-V-klasse |
|-----------------|--|--|--|---|--|-------------------------------|--|
| MPL-A1510V | 5000 | 1,05 | 0,26 (2,3) | 3,40 | 0,77 (6,8) | 0,16 | 2097-V33PR1-xx |
| MPL-A1520U | 5000 | 1,80 | 0,49 (4,3) | 6,10 | 1,58 (13,9) | 0,27 | 2097-V33PR1-xx |
| MPL-A1530U | 5000 | 2,82 | 0,90 (8,0) | 10,1 | 2,82 (24,9) | 0,39 | 2097-V33PR3-xx |
| MPL-A210V | 5000 | 3,09 | 0,55 (4,8) | 10,2 | 1,52 (13,5) | 0,37 | 2097-V33PR3-xx |
| MPL-A220T | 5000 | 4,54 | 1,61 (14,2) | 15,5 | 4,74 (41,9) | 0,62 | 2097-V33PR3-xx |
| MPL-A230P | 5000 | 5,40 | 2,10 (18) | 23,0 | 8,2 (72,5) | 0,86 | 2097-V33PR5-xx |
| MPL-A310F | 3000 | 3,20 | 1,58 (14) | 9,3 | 3,61 (32) | 0,46 | 2097-V33PR3-xx |
| MPL-A310P | 5000 | 4,85 | 1,58 (14) | 14 | 3,61 (32) | 0,73 | 2097-V33PR3-xx |
| MPL-A320H | 3500 | 6,1 | 3,05 (27) | 19,3 | 7,91 (70) | 1,0 | 2097-V33PR5-xx |
| MPL-A320P | 5000 | 9,0 | 3,05 (27) | 29,5 | 7,91 (70) | 1,3 | 2097-V33PR5-xx |
| MPL-A330P | 5000 | 12,0 | 4,18 (37) | 38 | 11,1 (98) | 1,8 | 2097-V33PR6-xx |
| MPL-A420P | 5000 | 12,7 | 4,74 (42) | 46 | 13,5 (120) | 2,0 | 2097-V33PR6-xx |
| MPL-A430H | 3500 | 12,2 | 6,21 (55) | 45 | 19,8 (175) | 1,8 | 2097-V33PR6-xx |
| MPL-A430P | 5000 | 16,8 | 5,99 (53) | 51 | 15,7 (139) | 2,2 | 2097-V33PR6-xx |
| MPL-A4530F | 2800 | 13,4 | 8,36 (74) | 42 | 20,3 (180) | 1,9 | 2097-V33PR6-xx |
| MPL-A4540C | 1500 | 9,4 | 10,2 (90) | 29 | 27,1 (240) | 1,5 | 2097-V33PR6-xx |

(1) Maximumsnelheid voor roterende motoren die zijn gekoppeld aan Kinetix 300/350-aandrijvingen is beperkt tot 5000 omw./min.

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 40 °C (104 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (400 V-klasse)

| Roterende motor | Maximumsnelheid ⁽¹⁾ omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A (0-pk) | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A (0-pk) | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|--|--|--|---|--|-------------------------------|--|
| MPL-B1510V | 5000 | 0,95 | 0,26 (2,3) | 3,10 | 0,77 (6,80) | 0,16 | 2097-V34PR3-xx |
| MPL-B1520U | 5000 | 1,80 | 0,49 (4,3) | 6,10 | 1,58 (13,9) | 0,27 | 2097-V34PR3-xx |
| MPL-B1530U | 5000 | 2,0 | 0,90 (8,0) | 7,20 | 2,82 (24,9) | 0,39 | 2097-V34PR3-xx |
| MPL-B210V | 5000 | 1,75 | 0,55 (4,8) | 5,80 | 1,52 (13,5) | 0,37 | 2097-V34PR3-xx |
| MPL-B220T | 5000 | 3,30 | 1,61 (14,2) | 11,3 | 4,74 (41,9) | 0,62 | 2097-V34PR5-xx |
| MPL-B230P | 5000 | 2,60 | 2,10 (18,6) | 11,3 | 8,20 (73,0) | 0,86 | 2097-V34PR5-xx |
| MPL-B310P | 5000 | 2,4 | 1,58 (14) | 7,1 | 3,61 (32) | 0,77 | 2097-V34PR3-xx |
| MPL-B320P | 5000 | 4,5 | 2,94 (26) | 14,0 | 7,91 (70) | 1,5 | 2097-V34PR5-xx |
| MPL-B330P | 5000 | 6,1 | 4,18 (37) | 19,0 | 11,1 (98) | 1,8 | 2097-V34PR6-xx |
| MPL-B420P | 5000 | 6,4 | 4,74 (42) | 22,0 | 13,5 (120) | 1,9 | 2097-V34PR6-xx |
| MPL-B4530F | 3000 | 6,7 | 8,36 (74) | 21,0 | 20,3 (180) | 2,1 | 2097-V34PR6-xx |

(1) Maximumsnelheid voor roterende motoren die zijn gekoppeld aan Kinetix 300/350-aandrijvingen is beperkt tot 5000 omw./min.

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 40 °C (104 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties motorprestaties MPM servomotoren met Kinetix 300/350-servosturingen

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (200 V-klasse)

| Roterende motor | Basissnelheid omw./min | Maximumsnelheid ⁽¹⁾ omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 200-V-klasse |
|-----------------|---------------------------|--|--|--|---|--|-------------------------------|--|
| MPM-A1151M | 4500 | 5000 | 7,65 | 2,3 (20,3) | 30,5 | 6,6 (58,4) | 0,90 | 2097-V33PR5-xx |
| MPM-A1152F | 3000 | 5000 | 11,93 | 4,7 (41,6) | 44,8 | 13,5 (119) | 1,40 | 2097-V33PR6-xx |

(1) Maximumsnelheid voor roterende motoren die zijn gekoppeld aan Kinetix 300/350-aandrijvingen is beperkt tot 5000 omw./min.

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (400 V-klasse)

| Roterende motor | Basissnelheid ⁽¹⁾ omw./min | Maximumsnelheid ⁽¹⁾ omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|--|--|--|--|---|--|-------------------------------|--|
| MPM-B1151F | 3000 | 5000 | 2,71 | 2,3 (20,3) | 9,9 | 6,6 (58,4) | 0,75 | 2097-V34PR5-xx |
| MPM-B1151T | 5000 | 5000 | 5,62 | 2,3 (20,3) | 20,5 | 5,8 (51,3) | 0,90 | 2097-V34PR6-xx |
| MPM-B1152C | 1500 | 3000 | 3,61 | 5,0 (44,2) | 12,4 | 13,5 (119) | 1,20 | 2097-V34PR5-xx |
| MPM-B1152F | 3000 | 5000 | 6,17 | 5,0 (44,2) | 21,1 | 13,3 (118) | 1,40 | 2097-V34PR6-xx |
| MPM-B1153E | 2250 | 3500 | 6,21 | 6,5 (57,5) | 21,6 | 19,7 (174) | 1,40 | 2097-V34PR6-xx |
| MPM-B1302F | 3000 | 4500 | 8,57 | 6,6 (58,4) | 22,0 | 13,2 (117) | 1,65 | 2097-V34PR6-xx |
| MPM-B1304C | 1500 | 2750 | 7,0 | 10,3 (91,1) | 22,3 | 27,1 (240) | 2,00 | 2097-V34PR6-xx |

(1) Basis- en maximumsnelheid voor roterende motoren die zijn gekoppeld aan Kinetix 300/350-aandrijvingen is beperkt tot 5000 omw./min.

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 40 °C (104 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties motorprestaties MPF servomotoren met Kinetix 300/350-servosturingen

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (200 V-klasse)

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 200-V-klasse |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|---|
| MPF-A310P | 5000 | 4,85 | 1,58 (14) | 14 | 3,61 (32) | 0,73 | 2097-V33PR3-xx |
| MPF-A320H | 3500 | 6,1 | 3,05 (27) | 19,3 | 7,91 (70) | 1,0 | 2097-V33PR5-xx |
| MPF-A320P | 5000 | 9,0 | 3,05 (27) | 29,5 | 7,91 (70) | 1,3 | 2097-V33PR3-xx |
| MPF-A330P | 5000 | 12,0 | 4,18 (37) | 38 | 11,1 (98) | 1,6 | 2097-V33PR6-xx |
| MPF-A430H | 3500 | 12,2 | 6,21 (55) | 45 | 19,8 (175) | 1,8 | 2097-V33PR6-xx |

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (400 V-klasse)

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A (0-pk) | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A (0-pk) | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|---|
| MPF-B310P | 5000 | 2,30 | 1,58 (14) | 7,1 | 3,61 (32) | 0,77 | 2097-V34PR3-xx |
| MPF-B320P | 5000 | 4,24 | 3,05 (27) | 14,0 | 7,34 (65) | 1,5 | 2097-V34PR5-xx |
| MPF-B330P | 5000 | 5,70 | 4,18 (37) | 16,9 | 10,0 (88) | 1,6 | 2097-V34PR5-xx |
| | | | | 19,0 | 11,1 (98) | | 2097-V34PR6-xx |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 40 °C (104 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties motorprestaties MPS servomotoren met Kinetix 300/350-servosturingen

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (200 V-klasse)

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 200-V-klasse |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|---|
| MPS-A330P | 5000 | 9,80 | 3,60 (32) | 33,9 | 10,1 (89,4) | 1,3 | 2097-V33PR5-xx |
| | | | | 38,0 | 11,1 (98,2) | | 2097-V33PR6-xx |
| MPS-A4540F | 3000 | 14,4 | 8,1 (72) | 50,9 | 24,8 (219) | 1,4 | 2097-V33PR6-xx |

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (400 V-klasse)

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekblokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 400-V-klasse |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|-------------------------------|---|
| MPS-B330P | 5000 | 4,90 | 3,6 (32) | 16,9 | 10,1 (89,4) | 1,3 | 2097-V34PR5-xx |
| | | | | 19,0 | 11,1 (98,2) | | 2097-V34PR6-xx |
| MPS-B4540F | 3000 | 7,1 | 8,1 (72) | 25,4 | 26,3 (233) | 1,4 | 2097-V34PR6-xx |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 40 °C (104 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties motorprestaties TLY servomotoren met Kinetix 300/350-servosturingen

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (200 V-klasse) (zonder rem)

| Roterende motor | Maximumsnelheid ⁽¹⁾ omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekkoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 200-V-klasse |
|-----------------|--|--|--|---|---------------------------------------|-------------------------------|---|
| TLY-A110x | 5000 | 0,55 | 0,096 (0,85) | 1,50 | 0,20 (1,75) | 0,041 | 2097-V32PR0-xx |
| TLY-A120x | | 1,03 | 0,181 (1,60) | 2,50 | 0,36 (3,20) | 0,086 | 2097-V32PR0-xx |
| TLY-A130x | | 1,85 | 0,325 (2,88) | 4,90 | 0,76 (6,70) | 0,14 | 2097-V32PR0-xx |
| TLY-A220x | | 3,50 | 0,836 (7,40) | 7,90 | 1,48 (13,1) | 0,35 | 2097-V33PR1-xx |
| TLY-A230x | | 5,50 | 1,30 (11,5) | 15,5 | 3,05 (27,0) | 0,44 | 2097-V33PR3-xx |
| TLY-A2530P | 5000 | 10,0 | 2,60 (23,0) | 21,0 | 5,20 (46,0) | 0,69 | 2097-V33PR5-xx |
| TLY-A2540P | | 10,0 | 2,94 (26,0) | 24,8 | 7,10 (63,0) | 0,86 | 2097-V33PR5-xx |
| TLY-A310M | 4500 | 10,0 | 3,61 (31,9) | 30,0 | 9,0 (79,6) | 0,95 | 2097-V33PR5-xx |

(1) Maximumsnelheid voor roterende motoren die zijn gekoppeld aan Kinetix 300/350-aandrijvingen is beperkt tot 5000 omw./min.

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (200 V-klasse) (met rem)

| Roterende motor | Maximumsnelheid ⁽¹⁾ omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekkoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 200-V-klasse |
|-----------------|--|--|--|---|---------------------------------------|-------------------------------|---|
| TLY-A110x | 5000 | 0,50 | 0,086 (0,76) | 1,50 | 0,20 (1,75) | 0,037 | 2097-V32PR0-xx |
| TLY-A120x | | 0,93 | 0,163 (1,44) | 2,50 | 0,36 (3,20) | 0,077 | 2097-V32PR0-xx |
| TLY-A130x | | 1,67 | 0,293 (2,59) | 4,90 | 0,76 (6,70) | 0,13 | 2097-V32PR0-xx |
| TLY-A220x | | 3,15 | 0,757 (6,70) | 7,90 | 1,48 (13,1) | 0,24 | 2097-V33PR1-xx |
| TLY-A230x | | 4,95 | 1,16 (10,3) | 15,5 | 3,05 (27,0) | 0,32 | 2097-V33PR3-xx |
| TLY-A2530P | 5000 | 10,0 | 2,60 (23,0) | 21,0 | 5,20 (46,0) | 0,55 | 2097-V33PR5-xx |
| TLY-A2540P | | 10,0 | 2,94 (26,0) | 24,8 | 7,10 (63,0) | 0,66 | 2097-V33PR5-xx |
| TLY-A310M | 4500 | 10,0 | 3,61 (31,9) | 30,0 | 9,0 (79,6) | 0,90 | 2097-V33PR5-xx |

(1) Maximumsnelheid voor roterende motoren die zijn gekoppeld aan Kinetix 300/350-aandrijvingen is beperkt tot 5000 omw./min.

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 40 °C (104 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties lineaire servosystemen

Deze series motoren met lineaire beweging zijn compatibel met Kinetix 300/350-servosturingen.

| Serie lineaire beweging | Pagina |
|--|--------|
| MP-Series (serie MPAS) geïntegreerde lineaire positioneer tafels | 81 |
| MP-Series (serie MPAR) elektrische cilinders | 82 |
| MP-Series (serie MPAL) heavy duty elektrische cilinders | 83 |
| TL-Series (serie TLAR) elektrische cilinders | 85 |

Zie de Kinetix 300 en Kinetix 350 Drive Systems Design Guide, publicatie [GMC-RM004](#) voor Kinetix 300/350-servosysteemcombinaties die een selectie van kabelbestelnummer en kracht-/snelheidscurven bevatten.

BELANGRIJK Deze systeemcombinaties bevatten niet alle mogelijke actuator-/servosturingscombinaties. Zie Motion Analyzer-software om de compatibiliteit te controleren. Een download is beschikbaar op <http://www.ab.com/motion/software/analyzer.html>.

Specificaties motorprestaties MPAS servomotoren met Kinetix 300/350-servosturingen

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (200 V-klasse)

| Lineaire stage | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen lineaire stage kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 200-V-klasse |
|--------------------|--------------------------------|---|--|--|---|--|--|
| MPAS-Axxxx1-V05SxA | 200 (7,9) ⁽¹⁾ | 3,09 | 521 (117) | 6,10 | 1212 (272) | 0,37 | 2097-V33PR1-xx |
| MPAS-Axxxx2-V20SxA | 1124 (44,3) ⁽²⁾ | 4,54 | 462 (104) | 9,10 | 968 (218) | 0,62 | 2097-V33PR3-xx |

(1) Voor een slaglengte van 900 mm is de maximumsnelheid 176 mm/s (6,9 in/s). Voor een slaglengte van 1020 mm is de maximumsnelheid 143 mm/s (5,6 in/s).

(2) Voor een slaglengte van 780 mm is de maximumsnelheid 889 mm/s (35,0 in/s). Voor een slaglengte van 900 mm is de maximumsnelheid 715 mm/s (28,2 in/s). Voor een slaglengte van 1020 mm is de maximumsnelheid 582 mm/s (22,9 in/s).

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (400 V-klasse)

| Lineaire stage | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen lineaire stage kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 400-V-klasse |
|--------------------|--------------------------------|---|--|--|---|--|--|
| MPAS-Bxxxx1-V05SxA | 200 (7,9) ⁽¹⁾ | 1,75 | 521 (117) | 3,50 | 1212 (272) | 0,138 | 2097-V34PR3-xx |
| MPAS-Bxxxx2-V20SxA | 1124 (44,3) ⁽²⁾ | 3,30 | 462 (104) | 6,60 | 968 (218) | 0,52 | 2097-V34PR5-xx |

(1) Voor een slaglengte van 900 mm is de maximumsnelheid 176 mm/s (6,9 in/s). Voor een slaglengte van 1020 mm is de maximumsnelheid 143 mm/s (5,6 in/s).

(2) Voor een slaglengte van 780 mm is de maximumsnelheid 889 mm/s (35,0 in/s). Voor een slaglengte van 900 mm is de maximumsnelheid 715 mm/s (28,2 in/s). Voor een slaglengte van 1020 mm is de maximumsnelheid 582 mm/s (22,9 in/s).

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 40 °C (104 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties motorprestaties MPAR servomotoren met Kinetix 300/350-aandrijvingen

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (200 V-klasse)

| Elektrische cilinder | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen kW | Aandrijvingen Kinetix 300/350 200-V-klasse |
|----------------------|--------------------------------|---|--|--|---|-------------------------|--|
| MPAR-A1xxxB | 150 | 1,15 | 240 (53,9) | 1,35 | 300 (67,4) | 0,036 | 2097-V33PR1-xx |
| MPAR-A1xxxE | 500 | 2,16 | 280 (62,9) | 2,48 | 350 (78,7) | 0,140 | |
| MPAR-A2xxxC | 250 | 2,42 | 420 (94,4) | 2,72 | 525 (118) | 0,105 | |
| MPAR-A2xxxF | 640 | 4,54 | 640 (144) | 5,41 | 800 (180) | 0,410 | |
| MPAR-A3xxxE | 500 | 10,33 | 2000 (450) | 12,34 | 2500 (562) | 1,00 | 2097-V33PR5-xx |
| MPAR-A3xxxH | 1000 | 12,20 | 1300 (292) | 16,40 | 1625 (365) | 1,30 | |

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (400 V-klasse)

| Elektrische cilinder | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen kW | Aandrijvingen Kinetix 300/350 400-V-klasse |
|----------------------|--------------------------------|---|--|--|---|-------------------------|--|
| MPAR-B1xxxB | 150 | 1,15 | 240 (53,9) | 1,35 | 300 (67,4) | 0,036 | 2097-V34PR3-xx |
| MPAR-B1xxxE | 500 | 1,49 | 280 (62,9) | 1,71 | 350 (78,7) | 0,140 | |
| MPAR-B2xxxC | 250 | 1,67 | 420 (94,4) | 1,90 | 525 (118) | 0,105 | |
| MPAR-B2xxxF | 640 | 3,29 | 640 (144) | 3,93 | 800 (180) | 0,410 | |
| MPAR-B3xxxE | 500 | 5,16 | 2000 (450) | 6,17 | 2500 (562) | 1,00 | |
| MPAR-B3xxxH | 1000 | 6,13 | 1300 (292) | 6,79 | 1625 (365) | 1,30 | |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 40 °C (104 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Specificaties MPAI servomotoren met Kinetix 300/350-servosturingen (200 V-klasse)

Specificaties met elektrische cilinders met kogelschroef

| Elektrische cilinder | Maximum-snelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominiaal vermogen kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 200-V-klasse |
|----------------------|---------------------------------|---|--|----------------|--|---|--------------------------|---|
| | | | 25 °C (77 °F) | 40 °C (104 °F) | | | | |
| MPAI-A3076CM1 | 305 (12) | 2,68 | 1624 (365) | 1290 (290) | 8,90 | 4448 (1000) | 0,27 | 2097-V33PR3-xx |
| MPAI-A3076EM1 | 610 (24) | | 814 (183) | 645 (145) | | 2570 (578) | | |
| MPAI-A3150CM3 | 279 (11) | 5,61 | 4003 (900) | 3176 (714) | 8,40 | 4448 (1000) | 0,39 | 2097-V33PR3-xx |
| MPAI-A3300CM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A3450CM3 | 188 (7,3) | 5,61 | 2002 (450) | 1588 (357) | 14,14 | 4003 (900) | 0,39 | 2097-V33PR3-xx |
| MPAI-A3150EM3 | 559 (22) | | | | | | | |
| MPAI-A3300EM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A3450EM3 | 376 (15) | 10,89 | 7784 (1750) | 6179 (1389) | 17,07 | 8896 (2000) | 0,43 | 2097-V33PR5-xx |
| MPAI-A4150CM3 | 279 (11) | | | | | | | |
| MPAI-A4300CM3 | 245 (9,5) | | | | | | | |
| MPAI-A4450CM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A4150EM3 | 559 (22) | | | | | | | |
| MPAI-A4300EM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A4450EM3 | 491 (19) | | | | | | | |
| MPAI-A5xxxCM3 | 200 (7,8) | 13,25 | 13.123 (2950) | 10.415 (2341) | 16,70 | 13.345 (3000) | 0,55 | 2097-V33PR6-xx |
| MPAI-A5xxxEM3 | 400 (15,6) | | 6562 (1475) | 5208 (1171) | 33,40 | 13.122 (2950) | | |

Specificaties met elektrische cilinders met rollerschroef

| Elektrische cilinder | Maximum-snelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominiaal vermogen kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 200-V-klasse |
|----------------------|---------------------------------|---|--|----------------|--|---|--------------------------|---|
| | | | 25 °C (77 °F) | 40 °C (104 °F) | | | | |
| MPAI-A3076RM1 | 305 (12) | 2,87 | 1557 (350) | 1237 (278) | 8,90 | 4862 (1093) | 0,27 | 2097-V33PR3-xx |
| MPAI-A3076SM1 | 610 (24) | | 778 (175) | 618 (139) | | 2431 (547) | | |
| MPAI-A3150RM3 | 279 (11) | 5,61 | 3781 (850) | 3003 (675) | 14,14 | 7562 (1700) | 0,39 | 2097-V33PR3-xx |
| MPAI-A3300RM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A3450RM3 | 176 (6,9) | 5,61 | 1891 (425) | 1499 (337) | 14,14 | 3781 (850) | 0,39 | 2097-V33PR3-xx |
| MPAI-A3150SM3 | 559 (22) | | | | | | | |
| MPAI-A3300SM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A3450SM3 | 353 (14) | 10,89 | 7340 (1650) | 5827 (1310) | 27,44 | 14.679 (3300) | 0,43 | 2097-V33PR5-xx |
| MPAI-A4150RM3 | 279 (11) | | | | | | | |
| MPAI-A4300RM3 | 196 (7,6) | | | | | | | |
| MPAI-A4450RM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A4150SM3 | 559 (22) | | | | | | | |
| MPAI-A4300SM3 | | | | | | | | |
| MPAI-A4450SM3 | 393 (15) | | | | | | | |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 40 °C (104 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.800 of hoger.

Specificaties MPAl servomotoren met Kinetix 300/350-servosturingen (400 V-klasse)

Specificaties met elektrische cilinders met kogelschroef

| Elektrische cilinder | Maximum-snelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominiaal vermogen kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 400-V-klasse |
|----------------------|---------------------------------|---|--|----------------|--|---|--------------------------|---|
| | | | 25 °C (77 °F) | 40 °C (104 °F) | | | | |
| MPAI-B3076CM1 | 305 (12) | 1,35 | 1624 (365) | 1290 (290) | 4,57 | 4448 (1000) | 0,27 | 2097-V34PR3-xx |
| MPAI-B3076EM1 | 610 (24) | | 814 (183) | 645 (145) | | 2570 (578) | | |
| MPAI-B3150CM3 | 279 (11) | 2,81 | 4003 (900) | 3176 (714) | 4,30 | 4448 (1000) | 0,39 | 2097-V34PR3-xx |
| MPAI-B3300CM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B3450CM3 | 188 (7,3) | | | | | | | |
| MPAI-B3150EM3 | 559 (22) | | 2002 (450) | 1588 (357) | 7,07 | 4003 (900) | | |
| MPAI-B3300EM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B3450EM3 | | | 376 (15) | | | | | |
| MPAI-B4150CM3 | 279 (11) | 5,61 | 7784 (1750) | 6179 (1389) | 8,68 | 8896 (2000) | 0,43 | 2097-V34PR5-xx |
| MPAI-B4300CM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B4450CM3 | 245 (9,5) | | | | | | | |
| MPAI-B4150EM3 | 559 (22) | | 3892 (875) | 3092 (695) | 14,14 | 7784 (1750) | | |
| MPAI-B4300EM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B4450EM3 | | | 491 (19) | | | | | |
| MPAI-B5xxxCM3 | 200 (7,8) | 6,62 | 13.123 (2950) | 10415 (2341) | 8,48 | 13.345 (3000) | 0,55 | 2097-V34PR6-xx |
| MPAI-B5xxxEM3 | 400 (15,6) | | 6562 (1475) | 5208 (1171) | 16,70 | 13.122 (2950) | | |

Specificaties met elektrische cilinders met rolerschroef

| Elektrische cilinder | Maximum-snelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominiaal vermogen kW | Kinetix 300/350-aandrijvingen 400-V-klasse |
|----------------------|---------------------------------|---|--|----------------|--|---|--------------------------|---|
| | | | 25 °C (77 °F) | 40 °C (104 °F) | | | | |
| MPAI-B3076RM1 | 305 (12) | 1,45 | 1557 (350) | 1237 (278) | 4,57 | 4862 (1093) | 0,27 | 2097-V34PR3-xx |
| MPAI-B3076SM1 | 610 (24) | | 778 (175) | 618 (139) | | 2431 (547) | | |
| MPAI-B3150RM3 | 279 (11) | 2,81 | 3781 (850) | 3003 (675) | 7,07 | 7562 (1700) | 0,39 | 2097-V34PR3-xx |
| MPAI-B3300RM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B3450RM3 | 176 (6,9) | | | | | | | |
| MPAI-B3150SM3 | 559 (22) | | 1891 (425) | 1499 (337) | 3781 (850) | | | |
| MPAI-B3300SM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B3450SM3 | | | 353 (14) | | | | | |
| MPAI-B4150RM3 | 279 (11) | 5,61 | 7340 (1650) | 5827 (1310) | 14,14 | 14.679 (3300) | 0,43 | 2097-V34PR5-xx |
| MPAI-B4300RM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B4450RM3 | 196 (7,6) | | | | | | | |
| MPAI-B4150SM3 | 559 (22) | | 3670 (825) | 2914 (655) | 7340 (1650) | | | |
| MPAI-B4300SM3 | | | | | | | | |
| MPAI-B4450SM3 | | | 393 (15) | | | | | |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 40 °C (104 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.800 of hoger.

Specificaties motorprestaties TLAR servomotoren met Kinetix 300/350-servosturingen

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (200 V-klasse) (zonder rem)

| Elektrische cilinder | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen kW | Aandrijvingen Kinetix 300/350 200-V-klasse |
|----------------------|--------------------------------|---|--|--|---|-------------------------|--|
| TLAR-A1xxxB | 150 | 1,36 | 240 (53,9) | 1,79 | 300 (67,4) | 0,036 | 2097-V33PR1-xx |
| TLAR-A1xxxE | 500 | 2,59 | 280 (62,9) | 3,03 | 350 (78,7) | 0,140 | |
| TLAR-A2xxxC | 250 | 3,03 | 420 (94,4) | 3,41 | 525 (118) | 0,105 | |
| TLAR-A2xxxF | 640 | 5,50 | 640 (144) | 7,25 | 800 (180) | 0,350 | |
| TLAR-A3xxxE | 500 | 10,0 | 2000 (450) | 12,9 | 2500 (562) | 0,930 | 2097-V33PR5-xx |
| TLAR-A3xxxH | 1000 | | 1300 (292) | 17,2 | 1625 (365) | | |

Specificaties met Kinetix 300/350-servosturingen (200 V-klasse) (met rem)

| Elektrische cilinder | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen kW | Aandrijvingen Kinetix 300/350 200-V-klasse |
|----------------------|--------------------------------|---|--|--|---|-------------------------|--|
| TLAR-A1xxxB | 150 | 1,18 | 240 (53,9) | 1,79 | 300 (67,4) | 0,036 | 2097-V33PR1-xx |
| TLAR-A1xxxE | 500 | 2,24 | 280 (62,9) | 3,03 | 350 (78,7) | 0,140 | |
| TLAR-A2xxxC | 250 | 2,68 | 420 (94,4) | 3,41 | 525 (118) | 0,105 | |
| TLAR-A2xxxF | 640 | 4,95 | 640 (144) | 7,25 | 800 (180) | 0,350 | |
| TLAR-A3xxxE | 500 | 10,0 | 2000 (450) | 12,9 | 2500 (562) | 0,930 | 2097-V33PR5-xx |
| TLAR-A3xxxH | 1000 | | 1300 (292) | 17,2 | 1625 (365) | | |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 40 °C (104 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 4.700 of hoger.

Opmerkingen:

Kinetix 3-componentervosturingen



De Kinetix 3-componentervosturing levert een kostenefficiënte oplossing voor kleinere toepassingen met een gering aantal assen. De Kinetix 3-servosturing biedt de mogelijkheid om het gewenste besturingsniveau voor een applicatie toe te passen met daarbij behorende downloadbare software en automatische motorherkenning. De Kinetix 3-ervosturing levert een motionoplossing die eenvoudig in het gebruik is tegen minimale kosten. Door zijn compacte afmeting en grote vermogensbereiken is de sturing ideaal voor een reeks van toepassingen waaronder indexers, medische productie- en, automatiseringsapparatuur voor laboratoria en halfgeleiderverwerking.

Kenmerken Kinetix 3-servosturing

- Oplossing met één as voor toepassingen met lage complexiteit, met of zonder een PLC
- Digitale I/O, analoog, vooringestelde snelheid en interfaces voor pulstreincommando's
- Voert indexing uit op maximaal 64 punten via seriële communicatie of via digitale I/O
- 170...264 V AC, (200-V-klasse) 1-fase of 3-fasen
- Servoconfiguratie via kosteloze, downloadbare Ultrawaresoftware
- Modbus-RTU-besturing met Connected Components Building Blocks (CCBB)
- MicroLogix 1100 of 1400 programmeerbare logische controller (PLC) met RSLogix 500-software
- Micro830 programmeerbare logische controller (PLC) met Connected Components Workshop Software

Kinetix 3-servosturingscomponenten

Kinetix 3-servosystemen bestaan uit de volgende benodigde componenten:

- Een 2071-Axxxx-servosturing
- Een roterende motor, lineaire motor of lineaire actuator
- Een motorvoedingskabel en motorfeedbackkabel
- Een 2071-TBMF-breakoutboard (vereist voor losse feedbackkabels)

Kinetix 3-servosystemen kunnen ook een van de volgende optionele componenten bevatten:

- Een 2071-TBIO-breakoutboard voor besturingsinterface (24 pins toegankelijk)
- Een 2090-DAIO-D50xx breakoutkabel (50 pins toegankelijk)
- Serie 2090 communicatie en seriële configuratiekabels
- Serie 2090-XXLF-TCxxx AC voedingsfilter

Zie Servosturingen om de van de verschillende series op [pagina 20](#) te vergelijken.

Selectie Kinetix 3-servosturing

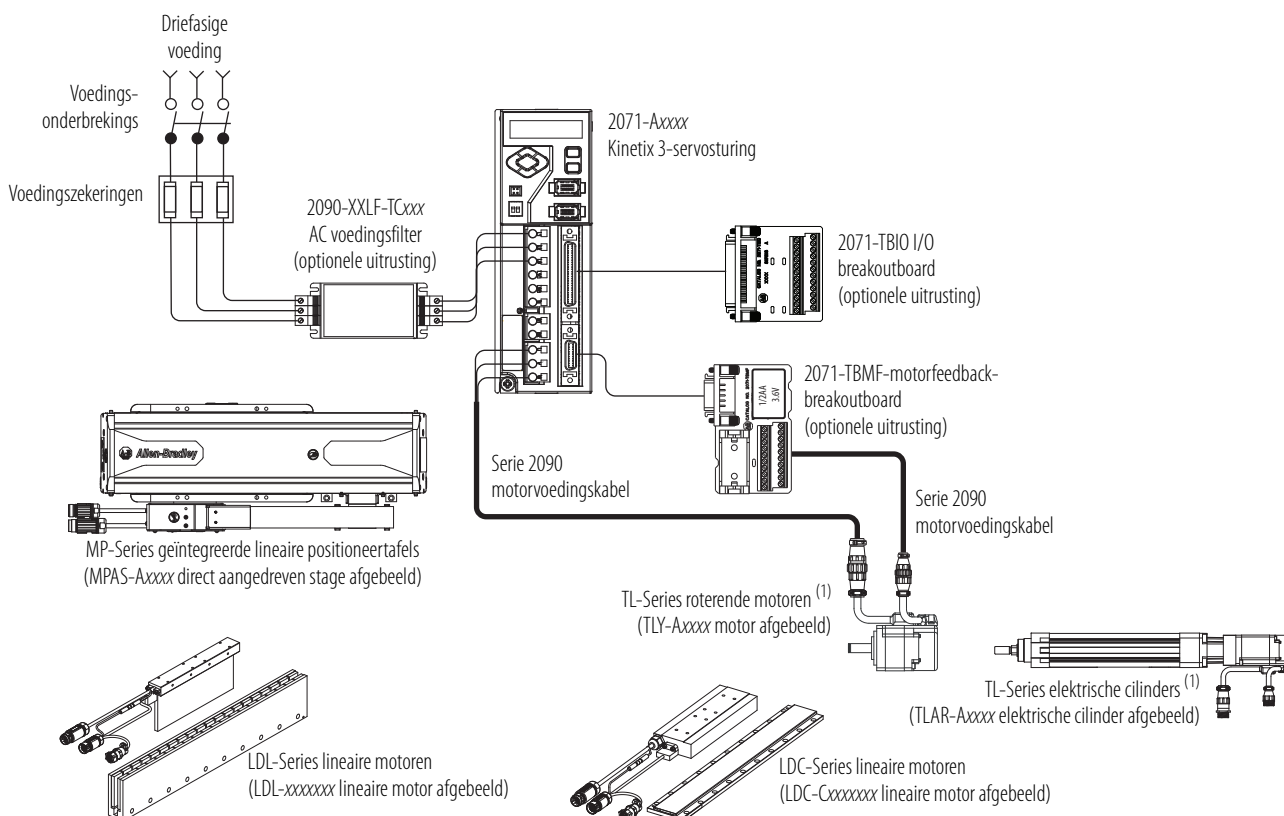
| Cat.nr. | Ingangsspanning | Uitgangsvermogen (continu) | Uitgangsstroom (continu) |
|-----------|---------------------------------|----------------------------|--------------------------|
| 2071-AP0 | 240 V AC rms, 1-fase | 50 kW | 0,6 A |
| 2071-AP1 | | 100 W | 1,1 A |
| 2071-AP2 | | 200 W | 1,7 A |
| 2071-AP4 | | 400 W | 3,3 A |
| 2071-AP8 | 240 V AC rms, 1-fase of 3-fasen | 800 W | 5,0 A |
| 2071E-A10 | 240 V AC rms, 3-fasen | 1,0 kW | 7,0 A |
| 2071-A15 | | 1,5 kW | 9,9 A |

Zie de Kinetix Servo Drives Technical Data, publicatie [GMC-TD003](#) voor specificaties van de Kinetix 3-servosturing die niet in deze publicatie zijn opgenomen.

Gebruikelijke hardwareconfiguraties

Deze hardwareconfiguraties illustreren het typische gebruik van servosturingen, motoren, lineaire actuatoren en bewegingsaccessoires die voor Kinetix 3-servosystemen beschikbaar zijn.

Kinetix 3-servosysteem

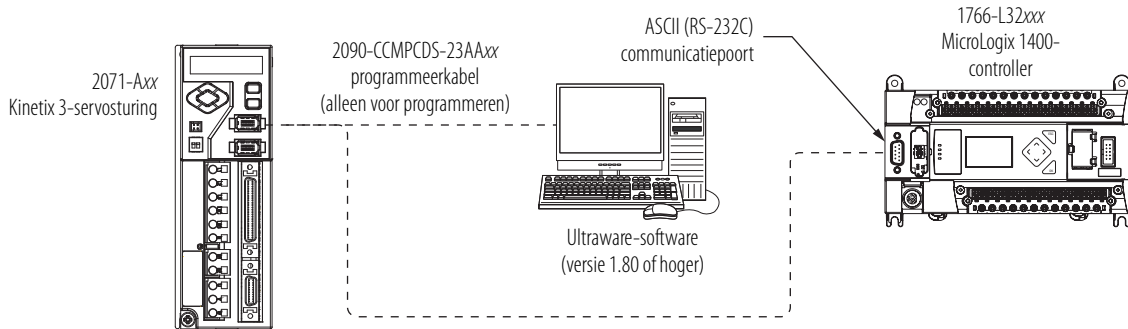


(1) Voor de TL-Series (serie TL en TLY) roterende motoren en serie TLAR elektrische cilinders is het 2071-TBMF-breakoutboard met 3,6-V-lithiumbatterij (niet meegeleverd) nodig om de absolute positiereferentie te bewaren. Voor andere Kinetix 3-compatibele motoren en actuatoren is het breakoutboard voor losse feedbackaansluitingen benodigd, maar de batterij niet.

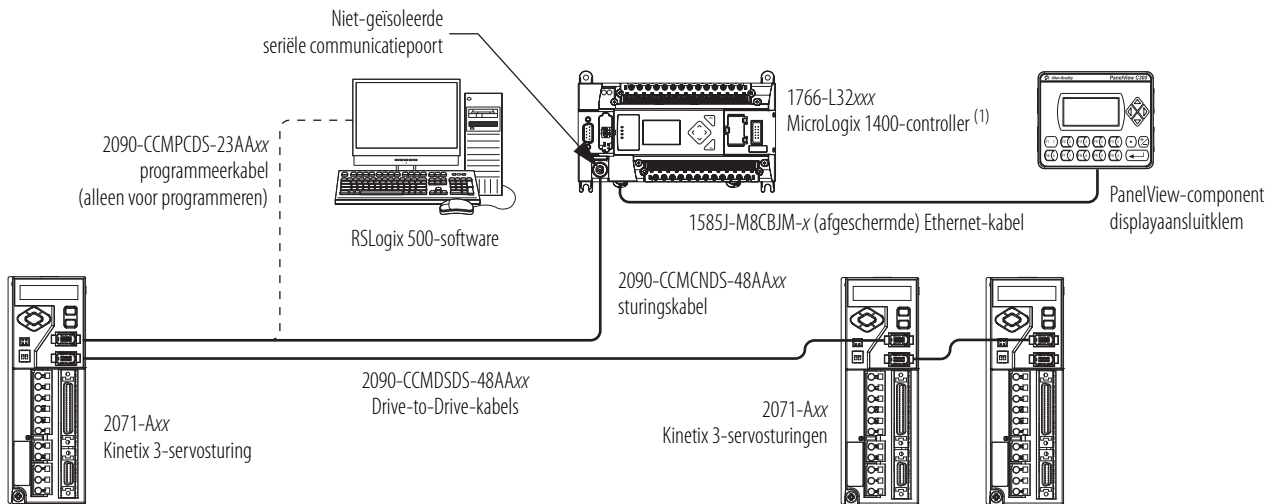
Gebruikelijke communicatieconfiguraties

Serie 2090-communicatie- en seriële configuratiekabels zijn verkrijgbaar om uw servosturing en controller te programmeren.

Kinetix 3-configuratie (ASCII-besturing)

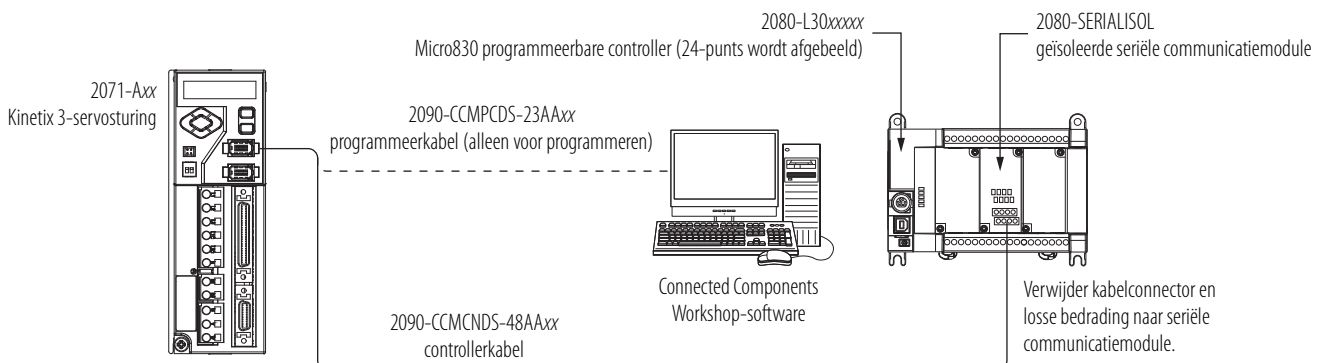


Kinetix 3-configuratie (Modbus-protocol)



(1) MicroLogix 1100 -controller is ook mogelijk (catalogusnummer 1763-L16xxx).

Kinetix 3-configuratie (2080-SERIALISOL-communicatiemodule)



Specificaties roterende servosystemen

Deze roterende servomotoren zijn compatibel met Kinetix 3-Servosturingen.

| Roterende servomotoren | Pagina |
|--|--------|
| TL-Series (serie TLY) motoren met lage massa draagbaarheid | 90 |
| TL-Series (serie TL) motoren met lage massa draagbaarheid | 91 |

Zie de Kinetix 3 Drive Systems Design Guide, publicatie [GMC-RM005](#) voor Kinetix 3-servosysteemcombinaties die kabelbestelnummers en curven bevatten.

BELANGRIJK Deze systeemcombinaties bevatten niet alle motor-/servosturingscombinaties. Zie Motion Analyzer-software om de compatibiliteit te controleren. Een download is beschikbaar op <http://www.ab.com/motion/software/analyzer.html>.

Specificaties motorprestaties TLY servomotoren met Kinetix 3-servosturingen

Specificaties met Kinetix 3-servosturingen (zonder rem)

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkerings- stroom van systeem A 0-pk | Piekkoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 3 aandrijvingen 200-V-serie |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|----------------------------------|---|
| TLY-A120x | 6000 ⁽¹⁾ | 1,03 | 0,181 (1,60) | 2,50 | 0,36 (3,20) | 0,086 | 2071-AP1 |
| TLY-A130x | | 1,85 | 0,325 (2,88) | 4,90 | 0,76 (6,70) | 0,14 | 2071-AP1 |
| TLY-A220x | | 3,50 | 0,836 (7,40) | 7,90 | 1,48 (13,1) | 0,35 | 2071-AP4 |
| TLY-A230x | | 5,50 | 1,30 (11,5) | 15,5 | 3,05 (27,0) | 0,44 | 2071-AP4 |
| TLY-A2540P | 5000 | 10,0 | 2,94 (26,0) | 24,8 | 7,10 (63,0) | 0,86 | 2071-AP8 |
| TLY-A310M | 4500 | 10,0 | 3,61 (31,9) | 30,0 | 9,0 (79,6) | 0,95 | 2071E-A10 |

(1) Is van toepassing op TLY-AxxxT-H-motoren met incrementele feedback. De TLY-AxxxP-B-motoren met absolute hoge-resolutie-encoders hebben een capaciteit van 5000 omw./min.

Specificaties met Kinetix 3-servosturingen (rem)

| Roterende motor | Maximumsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkerings- stroom van systeem A 0-pk | Piekkoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 3 aandrijvingen 200-V-serie |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|--|----------------------------------|---|
| TLY-A120x | 6000 ⁽¹⁾ | 0,93 | 0,163 (1,44) | 2,50 | 0,36 (3,20) | 0,077 | 2071-AP1 |
| TLY-A130x | | 1,67 | 0,293 (2,59) | 4,90 | 0,76 (6,70) | 0,13 | 2071-AP1 |
| TLY-A220x | | 3,15 | 0,757 (6,70) | 7,90 | 1,48 (13,1) | 0,24 | 2071-AP4 |
| TLY-A230x | | 4,95 | 1,16 (10,3) | 15,5 | 3,05 (27,0) | 0,32 | 2071-AP4 |
| TLY-A2540P | 5000 | 10,0 | 2,94 (26,0) | 24,8 | 7,10 (63,0) | 0,66 | 2071-AP8 |
| TLY-A310M | 4500 | 10,0 | 3,61 (31,9) | 30,0 | 9,0 (79,6) | 0,90 | 2071-A10 |

(1) Is van toepassing op TLY-AxxxT-H-motoren met incrementele feedback. De TLY-AxxxP-B-motoren met absolute hoge-resolutie-encoders hebben een capaciteit van 5000 omw./min.

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties motorprestaties TL servomotoren met Kinetix 3-servosturingen

Specificaties met Kinetix 3-servosturingen (zonder rem)

| Roterende motor | Maximalsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekkoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 3 aandrijvingen 200-V-serie |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|---------------------------------------|-------------------------------|--|
| TL-A120P | 5000 | 1,03 | 0,181 (1,60) | 2,50 | 0,36 (3,20) | 0,086 | 2071-AP1 |
| TL-A130P | | 1,85 | 0,325 (2,88) | 4,90 | 0,76 (6,70) | 0,14 | 2071-AP1 |
| TL-A220P | | 3,50 | 0,836 (7,40) | 7,90 | 1,48 (13,1) | 0,35 | 2071-AP4 |
| TL-A230P | | 5,50 | 1,30 (11,5) | 15,5 | 3,05 (27,0) | 0,44 | 2071-AP4 |
| TL-A2540P | | 10,0 | 2,94 (26,0) | 24,8 | 7,10 (63,0) | 0,86 | 2071-AP8 |
| TL-A410M | 4500 | 15,5 | 5,42 (48,0) | 43,4 | 13,0 (115,0) | 2,0 | 2071-A15 |

Specificaties met Kinetix 3-servosturingen (rem)

| Roterende motor | Maximalsnelheid omw./min | Continue blokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Continu blokkeringskoppel van systeem N·m (lb·in) | Piekblokkeringsstroom van systeem A 0-pk | Piekkoppel van systeem N·m (lb·in) | Nominaal vermogen motor kW | Kinetix 3 aandrijvingen 200-V-serie |
|-----------------|-----------------------------|--|--|---|---------------------------------------|-------------------------------|--|
| TL-A120P | 5000 | 0,93 | 0,163 (1,44) | 2,50 | 0,36 (3,20) | 0,077 | 2071-AP1 |
| TL-A130P | | 1,67 | 0,293 (2,59) | 4,90 | 0,76 (6,70) | 0,13 | 2071-AP1 |
| TL-A220P | | 3,15 | 0,757 (6,70) | 7,90 | 1,48 (13,10) | 0,24 | 2071-AP4 |
| TL-A230P | | 4,95 | 1,160 (10,30) | 15,5 | 3,05 (27,0) | 0,32 | 2071-AP4 |
| TL-A2540P | | 10,0 | 2,940 (26,00) | 24,8 | 7,10 (63,0) | 0,66 | 2071-AP8 |
| TL-A410M | 4500 | 14,0 | 4,860 (43,0) | 43,4 | 13,0 (115,0) | 1,80 | 2071-A15 |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties lineaire servosystemen

Deze lineaire servomotoren zijn compatibel met Kinetix 3-servosturingen.

| Serie lineaire beweging | Pagina |
|--|--------|
| MP-Series (serie MPAS) geïntegreerde lineaire positioneer tafels | 92 |
| TL-Series (serie TLAR) elektrische cilinders | 92 |
| LDC-Series lineaire motoren met ijzeren kern | 93 |
| LDL-serie lineaire motoren zonder ijzeren kern | 94 |

Zie de Kinetix 3 Drive Systems Design Guide, publicatie [GMC-RM005](#) voor Kinetix 3-servosysteemcombinaties die kabelbestelnummers en curven bevatten.

BELANGRIJK Deze systeemcombinaties bevatten niet alle mogelijke actuator-/servosturingscombinaties. Zie Motion Analyzer-software om de compatibiliteit te controleren. Een download is beschikbaar op <http://www.ab.com/motion/software/analyzer.html>.

Specificaties lineaire positioneertafels met Kinetix 3-servosturingen

| Lineaire stage | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen lineaire stage kW | Kinetix 3 aandrijvingen 200-V-serie |
|--------------------|--------------------------------|---|--|--|---|--|-------------------------------------|
| MPAS-A6xxxB-ALMO2C | 5000 (200) | 5,3 | 105 (23,6) | 15,8 | 359 (80,7) | 0,32 | 2071-AP8 |
| MPAS-A6xxxB-ALMS2C | | 4,7 | 83,0 (18,7) | 14,2 | 312 (70,1) | 0,29 | |
| MPAS-A8xxxE-ALMO2C | | 7,0 | 189 (42,5) | 18,5 | 456 (103) | 0,53 | |
| MPAS-A8xxxE-ALMS2C | | 6,3 | 159 (35,7) | 16,7 | 399 (89,7) | 0,48 | |
| MPAS-A9xxxK-ALMO2C | | 6,7 | 285 (64,1) | 18,3 | 680 (153) | 0,77 | |
| MPAS-A9xxxK-ALMS2C | | 6,1 | 245 (55,1) | 16,5 | 601 (135) | 0,69 | |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties elektrische cilinders met Kinetix 3-servosturingen

Specificaties met Kinetix 3-servosturingen (zonder rem)

| Elektrische cilinder | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen kW | Kinetix 3 aandrijvingen 200-V-serie |
|----------------------|--------------------------------|---|--|--|---|-------------------------|-------------------------------------|
| TLAR-A1xxxB | 150 | 1,36 | 240 (53,9) | 1,79 | 300 (67,4) | 0,036 | 2071-AP0 |
| TLAR-A1xxxE | 500 | 2,59 | 280 (62,9) | 3,03 | 350 (78,7) | 0,140 | 2071-AP2 |
| TLAR-A2xxxC | 250 | 3,03 | 420 (94,4) | 3,41 | 525 (118) | 0,105 | 2071-AP2 |
| TLAR-A2xxxF | 640 | 5,50 | 640 (144) | 7,25 | 800 (180) | 0,350 | 2071-AP4 |
| TLAR-A3xxxE | 500 | 10,0 | 2000 (450) | 12,9 | 2500 (562) | 0,930 | 2071-A10 |
| TLAR-A3xxxH | 1000 | | 1300 (292) | 17,2 | 1625 (365) | | 2071-A15 |

Specificaties met Kinetix 3-servosturingen (rem)

| Elektrische cilinder | Maximumsnelheid mm/s (in/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen kW | Kinetix 3 aandrijvingen 200-V-serie |
|----------------------|--------------------------------|---|--|--|---|-------------------------|-------------------------------------|
| TLAR-A1xxxB | 150 | 1,18 | 240 (53,9) | 1,79 | 300 (67,4) | 0,036 | 2071-AP0 |
| TLAR-A1xxxE | 500 | 2,24 | 280 (62,9) | 3,03 | 350 (78,7) | 0,140 | 2071-AP2 |
| TLAR-A2xxxC | 250 | 2,68 | 420 (94,4) | 3,41 | 525 (118) | 0,105 | 2071-AP2 |
| TLAR-A2xxxF | 640 | 4,95 | 640 (144) | 7,25 | 800 (180) | 0,350 | 2071-AP4 |
| TLAR-A3xxxE | 500 | 10,0 | 2000 (450) | 12,9 | 2500 (562) | 0,930 | 2071-A10 |
| TLAR-A3xxxH | 1000 | | 1300 (292) | 17,2 | 1625 (365) | | 2071-A15 |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties LDC servomotoren met Kinetix 3-servosturingen

| Lineaire motor | Maximumsnelheid m/s (ft/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem ⁽¹⁾ Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem ⁽¹⁾ N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen lineaire motor kW | Kinetix 3 aandrijvingen 200-V-serie |
|-----------------|-------------------------------|--|---|--|---|--|-------------------------------------|
| LDC-C030100-DHT | 10,0 (32,8) | 4,1...6,1 | 74...111 (17...25) | 12,1 | 188 (42) | 0,37...0,55 | 2071-AP4 |
| LDC-C030200-DHT | | 8,1...12,2 | 148...222 (33...50) | 24,3 | 375 (84) | 0,74...1,11 | 2071-A10 |
| LDC-C030200-EHT | | 4,1...6,1 | | 12,1 | | | 2071-AP4 |
| LDC-C050100-DHT | 10,0 (32,8) | 3,9...5,9 | 119...179 (27...40) | 11,7 | 302 (68) | 0,59...0,89 | 2071-AP4 |
| LDC-C050200-DHT | | 7,9...11,8 | 240...359 (54...81) | 23,3 | 600 (135) | 1,20...1,79 | 2071-A10 |
| LDC-C050200-EHT | | 3,9...5,9 | | 11,6 | | | 2071-AP4 |
| LDC-C050300-DHT | | 11,8...17,7 | 363...544 (82...122) | 35,9 | 941 (212) | 1,81...2,72 | 2071-A15 |
| LDC-C050300-EHT | | 3,9...5,9 | | 12,0 | | | 2071-AP4 |
| LDC-C075200-DHT | | 7,7...11,5 | | 348...523 (78...117) | | | 22,9 |
| LDC-C075200-EHT | | 3,8...5,7 | 11,5 | | 2071-AP4 | | |
| LDC-C075300-DHT | 10,0 (32,8) | 11,5...17,2 | 523...784 (117...176) | 35,6 | 1368 (308) | 2,61...3,92 | 2071-A15 |
| LDC-C075300-EHT | | 3,8...5,7 | | 11,9 | | | 2071-AP4 |
| LDC-C075400-DHT | | 15,3...23,0 | 697...1045 (157...235) | 47,4 | | | 1824 (410) |
| LDC-C075400-EHT | 7,7...11,5 | 23,7 | | 2071-A10 | | | |
| LDC-C100300-DHT | 10,0 (32,8) | 11,1...16,7 | 674...1012 (152...227) | 34,3 | 1767 (397) | 3,37...5,06 | 2071-A15 |
| LDC-C100300-EHT | | 3,7...5,6 | | 11,4 | | | 2071-AP4 |
| LDC-C100400-DHT | | 14,8...22,2 | 899...1349 (202...303) | 45,7 | 2356 (530) | 4,49...6,74 | 2071-A15 |
| LDC-C100400-EHT | | 7,4...11,1 | | 22,8 | | | 2071-A10 |
| LDC-C100600-DHT | | 22,2...33,3 | 1349...2023 (303...455) | 68,5 | 3534 (794) | 6,74...10,11 | 2071-A15 |
| LDC-C150400-DHT | 10,0 (32,8) | 14,1...21,1 | 1281...1922 (288...432) | 45,2 | 3498 (786) | 6,40...9,61 | 2071-A10 |
| LDC-C150400-EHT | | | | | | | 2071-A15 |
| LDC-C150600-DHT | | 21,1...31,7 | 1922...2882 (432...648) | 67,8 | 5246 (1179) | 9,61...14,41 | 2071-A15 |

(1) Waarden representeren het bereik tussen geen koeling (lage waarde) en waterkoeling (hoge waarde).

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingsspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Specificaties LDL servomotoren met Kinetix 3-servosturingen

| Lineaire motor | Maximumsnelheid m/s (ft/s) | Continue blokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Continue blokkeringskracht van systeem N (lb) | Piekblokkeringsstroom van systeem Amps 0-pk | Piekblokkeringskracht van systeem N (lb) | Nominaal vermogen lineaire motor kW | Kinetix 3 aandrijvingen 200-V-serie | |
|-----------------|-------------------------------|---|--|--|---|--|-------------------------------------|----------|
| LDL-N030120-DHT | 10,0 (32,8) | 3,0 | 63 (14) | 9,9 | 209 (47) | 0,31 | 2071-AP4 | |
| LDL-N030240-DHT | | 6,0 | 126 (28) | 19,9 | 417 (94) | 0,63 | 2071-AP8 | |
| LDL-N030240-EHT | | 3,0 | | 9,9 | | | 2071-AP4 | |
| LDL-T030120-DHT | | 3,0 | 72 (16) | 9,9 | 239 (54) | 0,36 | 2071-AP4 | |
| LDL-T030240-DHT | | 6,0 | 144 (32) | 19,9 | 479 (108) | 0,72 | 2071-AP8 | |
| LDL-T030240-EHT | | 3,0 | | 9,9 | | | 2071-AP4 | |
| LDL-N050120-DHT | 10,0 (32,8) | 2,7 | 96 (22) | 9,1 | 317 (71) | 0,48 | 2071-AP4 | |
| LDL-N050240-DHT | | 5,5 | 191 (43) | 18,1 | 635 (143) | 0,95 | 2071-AP8 | |
| LDL-N050240-EHT | | 2,7 | | 9,1 | | | 2071-AP4 | |
| LDL-N050360-DHT | | 8,2 | 287 (65) | 27,2 | 952 (214) | 1,43 | 2071-A10 | |
| LDL-N050360-EHT | | 2,7 | | 9,1 | | | 2071-AP4 | |
| LDL-N050480-DHT | | 10,9 | 383 (86) | 36,3 | 1269 (285) | 1,91 | 2071-A15 | |
| LDL-N050480-EHT | | 5,5 | | 18,1 | | | 2071-AP8 | |
| LDL-T050120-DHT | | 2,7 | 110 (25) | 9,1 | 364 (82) | 0,55 | 2071-AP4 | |
| LDL-T050240-DHT | | 5,5 | 220 (49) | 18,1 | 728 (164) | 1,10 | 2071-AP8 | |
| LDL-T050240-EHT | | 2,7 | | 9,1 | | | 2071-AP4 | |
| LDL-T050360-DHT | | 8,2 | 329 (74) | 27,2 | 1093 (246) | 1,64 | 2071-A10 | |
| LDL-T050480-DHT | | 10,9 | 439 (99) | 36,3 | 1457 (327) | 2,19 | 2071-A15 | |
| LDL-T050480-EHT | | 5,5 | | 18,1 | | | 2071-AP8 | |
| LDL-N075480-DHT | | 10,0 (32,8) | 9,9 | 519 (117) | 32,8 | 1723 (387) | 2,59 | 2071-A15 |
| LDL-N075480-EHT | | | 4,9 | | 16,4 | | | 2071-AP8 |
| LDL-T075480-DHT | | | 9,9 | 596 (134) | 32,8 | 1977 (444) | 2,98 | 2071-A15 |
| LDL-T075480-EHT | 4,9 | | 16,4 | | 2071-AP8 | | | |

Specificatie van prestatiegegevens en curven representeren de nominale systeemprestaties van een doorsneesysteem met motor met een omgevingstemperatuur van 40 °C (104 °F) en aandrijving van 50 °C (122 °F) en met een nominale voedingspanning. Zie voor aanvullende informatie over omgevings- en voedingscondities bij Motion Analyzer-software, versie 5.000 of hoger.

Allen-Bradley, CompactLogix, ControlLogix, Encompass, HPK-Series, Integrated Architecture, Kinetix, LDC-Series, LDL-Series, LISTEN. THINK. SOLVE., Micro800, Micro830, MicroLogix, MP-Series, PanelView, POINT I/O, RDD-Series, RSLogix, TL-Series, Rockwell Software, Rockwell Automation, Stratix 2000 en Ultraware-handelsmerken van Rockwell Automation, Inc.

Merken die niet van Rockwell Automation zijn, vormen het eigendom van hun respectieve eigenaars.

www.rockwellautomation.com

Hoofdkantoren voor Aandrijvings- Besturings- en Informatieoplossingen.

Noord- Midden- & Zuid-Amerika: Rockwell Automation, 1201 South Second Street, Milwaukee, WI 53204-2496 USA, Tel: (1) 414.382.2000, Fax: (1) 414.382.4444

Europa, Midden-Oosten & Afrika: Rockwell Automation NV, Pegasus Park, De Kleetlaan 12a, 1831 Diegem, Belgium, Tel: (32) 2 663 0600, Fax: (32) 2 663 0640

Asia Pacific: Rockwell Automation, Level 14, Core F, Cyberport 3, 100 Cyberport Road, Hong Kong, Tel: (852) 2887 4788, Fax: (852) 2508 1846

Nederland: Rockwell Automation, Communicatieweg 5, 3641 SG Mijdrecht, Tel: (31) 297 543 500, Fax: (31) 297 560 701; www.rockwellautomation.nl