



In particolare voglio ringraziare Giovanni Pedruzzi della ditta Contrive che ha tradotto questa documentazione in Italiano.

**BASCOM-8051**

**GUIDA DI RIFERIMENTO DEL  
LINGUAGGIO**

© 1999 MCS Electronics

# 1WRESET,1WREAD,1WWRITE

## Azione

Queste routines possono essere impiegate per comunicare con i dispositivi 1 Wire prodotti da Dallas Semiconductors.

## Sintassi

**1WRESET**  
**1WWRITE** var1  
var2 = **1WREAD()**

## Note

<b>1WRESET</b>	Reset del bus 1WIRE. In caso di errore la variabile ERR conterrà il valore 1.
<b>1WWRITE</b> var1	Invia sul bus il valore di var1.
var2 = <b>1WREAD()</b>	Legge un byte dal bus e lo associa a var2.

var1 : Byte, Integer, Word, Long, Constant.

var2 : Byte, Integer, Word, Long.

## Esempio

```
'-----  
'                               1WIRE.BAS  
' mostra l'uso di lwreset, lwwrite and lwread()  
' pullup di 4K7 necessario da P.1 alla VCC  
' bottone seriale DS2401 collegato a P1.1  
'-----  
Config lwire = P1.1           'usa questo pin  
Dim Ar(8) As Byte , A As Byte , I As Byte  
  
lwreset                       'reset del bus  
Print Err                     'print error 1 in caso di errore  
lwwrite &H33                  'comando lettura ROM  
For I = 1 To 8  
    Ar(I) = lwread()         'legge byte  
Next  
For I = 1 To 8  
    Printhex Ar(I);          'print output  
Next  
Print                          'linefeed  
End
```

# \$ASM - \$END ASM

---

## Azione

Inizio di un blocco in linguaggio assembler.

## Sintassi

\$ASM

## Note

\$ASM deve essere impiegato congiuntamente ad \$END ASM per incorporare un blocco in codice assembler all'interno di un programma BASIC.

## Esempio

```
Dim c as Byte
$ASM
  Mov r0,#{C} ;indirizzo di c
  Mov a,#1
  Mov @r0,a   ;salva 1 in var c
$END ASM
Print c
End
```

# \$INCLUDE

## Azione

Incorpora un file ASCII nel programma a partire dalla posizione corrente.

## Sintassi

**\$INCLUDE** file

## Note

file	Nome del file ASCII che deve contenere istruzioni BASCOM. Questa opzione può essere utilizzata quando siano impiegate le stesse routines in più programmi, in questo modo possono essere preparati dei moduli da incorporare nei programmi. Ogni volta che dovrete aggiornare una routine sarà sufficiente aggiornare il singolo modulo e non tutti i programmi che ne fanno uso. Il file deve essere in formato ASCII!
------	--

## Esempio

```
'-----  
'                               (c) 1997,1998 MCS Electronics  
'-----  
'  file: INCLUDE.BAS  
'  demo: $INCLUDE  
'-----  
Print "INCLUDE.BAS"  
$include c:\bascom\123.bas           'include il file Hello  
Print "Back in INCLUDE.BAS"  
End
```

# \$BAUD

## Azione

Forza il compilatore ad utilizzare uno specifico valore di baudrate, ignorando quello predefinito nel menu delle opzioni.

## Sintassi

**\$BAUD = var**

## Note

var	Questo è il baudrate che si intende usare.
-----	--

### var : Constant.

Questa direttiva può rivelarsi utile quando sia necessario selezionare dei valori per crystal/baudrate che non siano disponibili nel menu delle opzioni.

La direttiva \$CRYSTAL è sempre usata in combinazione.

Nel file report generato in fase di compilazione è contenuta l'informazione sul valore di baudrate attualmente prodotto.

Il valore di baudrate è mostrato solo se esistono effettivamente istruzioni che facciano uso della comunicazione seriale asincrona (RS-232) come ad esempio PRINT, INPUT ecc.

## Vedere anche

\$CRYSTAL

## Esempio

```
$BAUD = 2400
$CRYSTAL = 14000000 ' cristallo da 14 MHz
PRINT "Hello"
END
```

# \$CRYSTAL

## Azione

Forza il compilatore ad utilizzare uno specifico valore per il cristallo dell'oscillatore, ignorando quello predefinito nel menu delle opzioni.

## Sintassi

**\$CRYSTAL = var**

## Note

var	Frequenza del cristallo.
-----	--------------------------

**var : Constant.**

Questa direttiva può rivelarsi utile quando sia necessario selezionare dei valori per crystal/baudrate che non siano disponibili nel menu delle opzioni.

La direttiva \$BAUD è sempre usata in combinazione.

## Vedere anche

\$BAUD

## Esempio

```
$BAUD = 2400
$CRYSTAL = 14000000
PRINT "Hello"
END
```

# \$IRAMSTART

---

## Azione

Direttiva per il compilatore contenente l'indirizzo di partenza della memoria RAM interna.

## Sintassi

`$IRAMSTART = constant`

## Note

<code>constant</code>	Costante con il valore d'inizio RAM (0-255)
-----------------------	---

## Vedere anche

`$NOINIT $RAMSTART`

## Esempio

```
$NOINIT
$NOSP
$IRAMSTART = &H60           'prima locazione di memoria utilizzabile
SP = 80
DIM I As Integer
```

# \$DEFAULT XRAM

## Azione

Direttiva per il compilatore per forzare la memorizzazione delle variabili dimensionate nella RAM esterna (XRAM).

## Sintassi

```
$DEFAULT XRAM
```

## Note

Quando siano definite molte variabili nella RAM esterna, invece di specificare per ognuna l'opzione XRAM è possibile istruire il compilatore per impiegare questa memoria come default di memorizzazione.

In questo caso, se si deve memorizzare una variabile nella RAM interna sarà possibile indicare l'opzione IRAM.

## Esempio

```
$DEFAULT XRAM  
Dim X As Integer           'memorizzato in XRAM  
Dim Z As IRAM Integer      'memorizzato in IRAM
```

# \$LARGE

## Azione

Forza il compilatore all'uso di istruzioni LCALL.

## Sintassi

**\$LARGE**

## Note

Normalmente, ogni volta che viene richiamata una subroutine il compilatore fa uso di istruzioni di tipo ACALL, che presentano il vantaggio di impiegare solo 2 bytes per la loro memorizzazione (LCALL richiede invece 3 bytes).

Una istruzione ACALL può quindi indirizzare routines con un offset fino a 2048.

Impiegando microprocessori AT89C2051 l'offset consentito da una istruzione ACALL copre l'intera memoria disponibile, non esiste quindi ragione di fare uso di LCALL.

Per contro, generando codice per altri microprocessori, le subroutine possono essere memorizzate anche molto più avanti rispetto alla posizione di chiamata ed una istruzione di ACALL può rivelarsi inadeguata, producendo un errore in esecuzione.

Con la direttiva \$LARGE si forza il compilatore a fare uso di LCALL che consentono di indirizzare fino a 64K di memoria.

## Esempio

```
$LARGE      'Ho ricevuto un errore 148 quindi serve questa opzione
```

# \$LCD

## Azione

Forza il compilatore a generare codice per la gestione del display LCD a 8 bit, mappato in memoria e connesso al bus.

## Sintassi

**\$LCD =** [&H]*address*

## Note

<b>address</b>	L'indirizzo al quale è disponibile il display LCD. Le linee dati db0-db7 del display LCD devono essere collegate al bus dati D0-D7. La segnale RS del display LCD deve essere collegata alla linea A9 del bus indirizzi.  In sistemi con RAM/ROM esterne può risultare più conveniente derivare il display LCD dal bus. Sarà necessario prevedere una linea di abilitazione specifica proveniente dalla decodifica degli indirizzi.
----------------	---

## Esempio

```
$LCD = &HA000 'scrivendo a questo indirizzo alzo la linea E del display LCD  
LCD "Hello world"
```

# \$NOBREAK

---

## Azione

Forza il compilatore ad ignorare le istruzioni BREAK.

## Sintassi

**\$NOBREAK**

## Note

Le istruzioni BREAK vengono inserite per generare una pausa nel simulatore.

Quando si desidera compilare tralasciando i BREAK senza doverli rimuovere dal programma è sufficiente fare uso della direttiva \$NOBREAK.

## Vedere anche

BREAK

## Esempio

```
$NOBREAK
```

```
BREAK
```

```
End
```

```
' questo non sarà compilato quindi il simulatore non farà pause
```

# \$NOINIT

---

## Azione

Forza il compilatore a non eseguire alcuna inizializzazione.

## Sintassi

**\$NOINIT**

## Note

BASCOM inizializza il processore in funzione delle istruzioni utilizzate.

Se si desidera provvedere autonomamente alla inizializzazione è necessario specificare **\$NOINIT**.

In questo caso il compilatore si limiterà ad inizializzare lo stack pointer ed il display LCD (sempre che siano state utilizzate istruzioni relative al display LCD).

## Vedere anche

**\$NOSP**

## Esempio

```
$NONIT  
'qui va il programma  
End
```

# \$NOSP

---

## Azione

Forza il compilatore a non inizializzare lo stack pointer.

## Sintassi

**\$NOSP**

## Note

BASCOM inizializza il processore in funzione delle istruzioni utilizzate.

Se si desidera provvedere autonomamente alla inizializzazione è necessario specificare **\$NOINIT**.

In questo caso il compilatore si limiterà ad inizializzare lo stack pointer ed il display LCD (sempre che siano state utilizzate istruzioni relative al display LCD).

Se viene specificato **\$NOSP** non sarà inizializzato neppure lo stack.

## Vedere anche

**\$NOINIT**

## Esempio

```
$NOSP  
$NOINIT  
End
```

# \$OBJ

---

## Azione

Inclusione di codice oggetto in formato Intel.

## Sintassi

\$OBJ obj

## Note

obj è il codice oggetto da includere.

## Esempio

\$OBJ D291 'equivalente a SET P1.1

# \$RAMSTART

## Azione

Specifica la locazione d'inizio della memoria RAM esterna.

## Sintassi

**\$RAMSTART = [&H]address**

## Note

address	L'indirizzo (hex) d'inizio della memoria dati (l'indirizzo più basso che abilita il chip della RAM).  Questa opzione sarà impiegata in sistemi che fanno uso di RAM esterna.
---------	--

**address : Constant.**

## Vedere anche

\$RAMSIZE

## Esempio

```
$ROMSTART = &H4000  
$RAMSTART = 0  
$RAMSIZE = &H1000
```

# \$RAMSIZE

## Azione

Specifica la dimensione della memoria RAM esterna.

## Sintassi

**\$RAMSIZE** = [&H] size

## Note

size	Dimensione della RAM esterna.
------	-------------------------------

**size : Constant.**

## Vedere anche

\$RAMSTART

## Esempio

```
$ROMSTART = &H4000
```

```
$RAMSTART = 0
```

```
$RAMSIZE = &H1000
```

```
DIM x AS XRAM Byte 'specifico XRAM per salvare la variabile in XRAM
```

# \$ROMSTART

## Azione

Direttiva per il compilatore contenente l'indirizzo di partenza della memoria ROM.

## Sintassi

**\$ROMSTART** = [&H] *address*

## Note

<b>address</b>	<p>L'indirizzo (HEX) d'inizio della memoria contenente il codice. Quando non specificato con la direttiva s'intende per default = 0.</p> <p>Questa opzione può essere impiegata quando si desidera testare il codice in RAM. Il codice deve essere caricato ad uno specifico indirizzo e richiamato da un programma monitor residente. Il programma monitor deve provvedere a spostare le interrupts all'indirizzo corretto! Quando si specifica <code>\$ROMSTART = &amp;H4000</code> il programma di monitor deve effettuare un LJMP. L'indirizzo 3 deve corrispondere a &amp;H4003. Diversamente le interrupt non potranno essere correttamente richiamati. Ma a questo deve provvedere il programma di monitor.</p>
----------------	--

## Vedere anche

`$RAMSTART`

## Esempio

```
$ROMSTART = &H4000    'ROM abilitata a partire da 4000 hex
```

# \$SERIALINPUT

## Azione

Specifica una diversa sorgente per l'ingresso seriale.

## Sintassi

**\$SERIALINPUT = label**

## Note

label	Il nome della routine assembler che deve essere richiamata quando viene eseguita un'istruzione di INPUT. Il carattere ricevuto dovrà essere prelevato dall'ACCumulatore.
-------	---

Con il reindirizzamento dell'INPUT è possibile impiegare routines specifiche. Con questa opzione risulta possibile impiegare dispositivi diversi come sorgenti di INPUT. L'istruzione di INPUT viene terminata quando nell'esecuzione della routine si incontra RETURN codice (13).

## Vedere anche

**\$SERIALOUTPUT**

## Esempio

```
$SERIALINPUT = Myinput  
'qui va il programma  
END
```

```
!myinput:  
;effettuare qui le operazioni richieste  
mov a, sbuf ;buffer ingresso seriale in acc  
ret
```

# \$SERIALINPUT2LCD

## Azione

Questa direttiva consente di inviare al display LCD invece che alla porta seriale l'eco dei caratteri ricevuti.

## Sintassi

\$SERIALINPUT2LCD

## Note

E' anche possibile realizzare degli specifici driver che gestiscano l'input e l'output facendo uso delle direttive \$SERIALINPUT e \$SERIALOUTPUT, mentre la ridirezione dell'output su display LCD è già preconfezionata ed utilizzabile mediante la direttiva \$SERIALINPUT2LCD.

## Vedere anche

\$SERIALINPUT , \$SERIALOUTPUT

## Esempio

```
$SERIALINPUT2LCD
Dim v as Byte
CLS
INPUT "Number ", v      'questo andrà al display LCD
```

# \$SERIALOUTPUT

## Azione

Specifica che l'output seriale deve essere ridiretto su uno specifico driver.

## Sintassi

**\$SERIALOUTPUT = label**

## Note

label	Nome della routine assembler che sarà richiamata ogni volta che un carattere viene inviato al buffer seriale (SBUF). Il carattere è posto nell'ACCumulatore.
-------	---

Con la ridirezione dell'istruzione PRINT e degli altri comandi legati all'output seriale è possibile fare uso di routines personalizzate.

In questo modo è possibile utilizzare qualsiasi altro dispositivo come destinatario dell'output.

## Esempio

```
$SERIALOUTPUT = MyOutput  
'qui va il programma  
END
```

```
!myoutput:  
; effettuare qui le operazioni richieste  
mov sbuf, a ;buffer di uscita seriale (default)  
ret
```

# \$SIM

---

## Azione

Produce la generazione di codice senza loop di attesa destinato all'uso con il simulatore.

## Sintassi

\$SIM

## Note

Ogni volta che viene eseguita un'istruzione di WAIT nel simulatore si potrà notare che il tempo di attesa è in realtà molto lungo. E' possibile anche disabilitare l'aggiornamento delle variabili, che prende diverso tempo, ma l'alternativa più conveniente consiste nell'impiego della direttiva \$SIM.

E' assolutamente necessario rimuovere \$SIM quando si effettua la compilazione definitiva del codice da trasferire nel dispositivo.

## Vedere anche

-

## Esempio

```
$SIM          'non compilare WAIT e WAITMS  
WAIT 2       'il simulatore ora è più veloce
```

# ABS()

## Azione

Restituisce il valore assoluto di una variabile.

## Sintassi

`var = ABS(var2)`

## Note

<code>var</code>	Variabile di destinazione del valore assoluto di <code>var2</code> .
<code>Var2</code>	Variabile originale dalla quale estrarre il valore assoluto.

`var` : Byte, Integer, Word, Long.

`var2` : Integer, Long.

Il valore assoluto di un numero è sempre positivo.

## Vedere anche

-

## Differenze da QB

Non è possibile fare uso di costanti numeriche poiché per queste ultime è intrinsecamente definito il formato in valore assoluto.

Non è neppure possibile effettuare l'operazione su Singles.

## Esempio

```
Dim a as Integer, c as Integer
a = -1000
c = Abs(a)
Print c
End
```

## Output

1000

# ALIAS

## Azione

Definisce un nome alternativo che sarà utilizzato come riferimento per una variabile.

## Sintassi

`newvar ALIAS oldvar`

## Note

<code>oldvar</code>	Nome della variabile, ad esempio P1.1
<code>newvar</code>	Nuovo nome della variabile, ad esempio <i>direction</i>

Definire dei nomi alternativi per i pin di porta può rendere più comprensibile l'impiego al quale sono destinati.

## Vedere anche

CONST

## Esempio

```
direction ALIAS P1.1 'ora P1.1 può essere richiamato come variabile direction
SET direction      'produce lo stesso effetto di SET P1.1
END
```

# ASC()

## Azione

Converte una stringa nel suo corrispondente valore ASCII.

## Sintassi

**var = ASC(string)**

## Note

var	Variabile di destinazione della conversione.
String	Stringa variabile o costante dalla quale ottenere il valore ASCII.

**var** : Byte, Integer, Word, Long.

**string** : String, Constant.

In ogni caso la conversione sarà effettuata solo sul primo carattere di una stringa. Se la stringa risultasse vuota il risultato della conversione sarà zero.

## Vedere anche

CHR()

## Esempio

```
Dim a as byte, s as String * 10
s = ABC
a = Asc(s)
Print a
End
```

## Output

65

# BCD()

## Azione

Converte una variabile nel corrispondente valore BCD.

## Sintassi

**PRINT BCD( var )**

**LCD BCD( var )**

## Note

var	Variabile da convertire.
-----	--------------------------

**var1 : Byte, Integer, Word, Long, Constant.**

Nel caso si desideri interfacciare un dispositivo real time clock, questa funzione consentirà una rapida conversione dal formato BCD utilizzato da questo componente. BCD() visualizzerà un valore in formato trailing zero.

La funzione BCD() è destinata all'uso in abbinamento alle istruzioni PRINT/LCD. Per convertire delle variabili esiste la funzione MAKEBCD.

## Vedere anche

MAKEBCD , MAKEDEC

## Esempio

```
Dim a as byte
a = 65
LCD a
Lowerline
LCD BCD(a)
End
```

# BITWAIT

## Azione

Attende finché un bit sia settato o resettato.

## Sintassi

**BITWAIT x SET/RESET**

## Note

x	Variabile tipo Bit o registro interno (es. P1.x), per x nell'intervallo 0÷7.
---	--

Utilizzando variabili di tipo Bit, assicuratevi che possano essere settate/resettate dal software per evitare di rimanere in attesa indefinita.

Definendo dei registri legati all'hardware, come P1.0 non si corre questo tipo di rischio.

## Vedere anche

-

## Esempio

```
Dim a as bit
```

```
BITWAIT a , SET
```

```
BITWAIT P1.7, RESET
```

```
End
```

```
'attende fino a quando il bit a è settato a 1
```

```
'attende fino a quando il bit 7 della Port 1 è 0
```

## ASM

```
BITWAIT P1.0 , SET produce :
```

```
Jnb h'91,*+0
```

```
BITWAIT P1.0 , RESET produce :
```

```
Jb h'91,*+0
```

# BREAK

---

## Azione

Genera una pausa nell'esecuzione del simulatore.

## Sintassi

**BREAK**

## Note

E' possibile definire dei breakpoints nel simulatore, ma è altresì possibile impostare breakpoints per mezzo dell'istruzione BREAK.

Assicuratevi di avere rimosso ogni BREAK al termine delle operazioni di debug, oppure utilizzate il metacomando \$NOBREAK.

Il corrispondente opcode riservato è A5.

## Vedere anche

\$NOBREAK

## Esempio

```
PRINT "Hello"  
BREAK          'il simulatore farà una pausa ora  
.....  
.....  
End
```

# CALL

## Azione

Richiama ed esegue una subroutine.

## Sintassi

**CALL Test** [(var1, var-n)]

## Note

var1	Qualsiasi variabile o costante BASCOM.
var-n	Qualsiasi variabile o costante BASCOM.
Test	Nome della subroutine. In questo caso Test

Con l'istruzione CALL è possibile richiamare ed eseguire una procedura o subroutine. Fino ad un massimo di 10 parametri possono essere passati alla subroutine, ma ovviamente è anche possibile effettuare una chiamata senza passare alcun parametro.

Per esempio : **Call Test2**

Impiegando l'istruzione CALL è in quindi possibile definire delle istruzioni personalizzate.

Non è obbligatorio specificare l'istruzione CALL :

**Test2** richiama ed esegue in ogni caso la subroutine test2

Se viene omessa l'istruzione CALL, devono essere omesse anche le parentesi.

Quindi Call Routine(x,y,z) equivale a Routine x,y,x

## Vedere anche

DECLARE, SUB

## Esempio

```
Dim a as byte, b as byte
Declare Sub Test(b1 as byte)
a = 65
Call test (a)           'chiama test passando il parametro A
test a                 'alto modo di effettuare la chiamata
End

SUB Test(b1 as byte)   'usa la variabile come precedentemente dichiarata
  LCD b                'la inia al display LCD
  Lowerline
  LCD BCD(b1)
End SUB
```

# CHR()

## Azione

Converte una variabile di tipo Byte, Integer/Word oppure una costante in un carattere.

## Sintassi

**PRINT CHR(var)**

**s = CHR(var)**

## Note

var	Variabile tipo Byte, Integer/Word o costante numerica.
s	Variabile di tipo Stringa.

Ogni volta che si deve visualizzare un carattere sullo schermo oppure sul display LCD, deve essere convertito con la funzione CHR().

## Vedere anche

ASC()

## Esempio

```
Dim a as byte
a = 65
LCD a
Lowerline
LCDHEX a
LCD Chr(a)
End
```

# CLS

---

## Azione

Cancella il display LCD e posiziona il cursore a capo (prima riga, prima colonna).

## Sintassi

**CLS**

## Note

Quando si cancella il display LCD la memoria RAM che contiene i caratteri speciali non viene cancellata.

## Vedere anche

\$LCD , LCD

## Esempio

```
Cls  
LCD " Hello"  
End
```

# CONST

## Azione

Dichiarazione di una costante simbolica.

## Sintassi

`DIM symbol AS CONST value`

## Note

symbol	Nome del simbolo.
Value	Valore da assegnare al simbolo.

L'assegnazione di una costante non richiede spazio nella memoria di programma. In fase di compilazione, tutte le costanti saranno sostituite con il valore assegnato.

## Vedere anche

DIM

## Esempio

```
'-----  
'          (c) 1997,1998 MCS Electronics  
'          CONST.BAS  
'-----  
Dim A As Const 5           'dichiara a come costante  
Dim B1 As Const &B1001  
Waitms A                   'attende 5 millisecondi  
Print A  
Print B1  
End
```

# CONFIG

---

L'istruzione config consente la configurazione delle istruzioni legate all'hardware. Segue è un elenco delle possibili opzioni per l'istruzione config, ognuna delle quali viene poi descritta individualmente.

CONFIG TIMER0, TIMER1  
CONFIG TIMER2 (per dispositivi 8052 compatibili)  
CONFIG LCD  
CONFIG LCDBUS  
CONFIG LCDPIN  
CONFIG BAUD  
CONFIG 1WIRE  
CONFIG SDA  
CONFIG SCL  
CONFIG DEBOUNCE  
CONFIG WATCHDOG  
CONFIG SPI

# CONFIG TIMER0, TIMER1

## Azione

Configura TIMER0 o TIMER1.

## Sintassi

**CONFIG** TIMERx = COUNTER/TIMER , GATE=INTERNAL/EXTERNAL , MODE=0/3

## Note

TIMERx	TIMER0 o TIMER1. COUNTER configurerà TIMERx come COUNTER e TIMER configurerà TIMERx come TIMER. Un TIMER utilizza il clock interno al microprocessore mentre un COUNTER riceve il clock dall'esterno.
GATE	INTERNAL o EXTERNAL. Specificando EXTERNAL si abilita il controllo GATE attraverso l'ingresso INT.
MODE	Time/counter modalità 0÷3. Maggiori dettagli nella sezione Hardware.

Quindi CONFIG TIMER0 = COUNTER, GATE = INTERNAL, MODE=2 configurerà  
TIMER0 come CONTATORE senza controllo esterno di gate, in modalità 2 (auto reload).

Durante l'operazione di configurazione il timer/counter si arresta, quindi sarà necessario  
riavviarlo in seguito con la specifica istruzione START TIMERx.

Vedere le istruzioni aggiuntive disponibili per altri [microprocessori](#) che fanno uso  
dell'istruzione CONFIG.

## Esempio

```
CONFIG TIMER0=COUNTER, MODE=1, GATE=INTERNAL
COUNTER0 = 0          'reset del counter 0
START COUNTER0       'abilita il counter
DELAY                 'attende un attimo
PRINT COUNTER0       'print del counter
END
```

## CONFIG LCD

### Azione

Configura il display LCD.

### Sintassi

**CONFIG LCD** = LCDtype

### Note

LCDtype	Il tipo di display LCD utilizzato, selezionato tra i seguenti: 40 * 4, 16 * 1, 16 * 2, 16 * 4, 16 * 4, 20 * 2 or 20 * 4 Per default si assume 16 * 2 .
---------	--

### Esempio

```
CONFIG LCD = 40 * 4
LCD "Hello"           'visualizza sul display LCD
FOURTHLINE           'seleziona la linea 4
LCD "4"              'visualizza 4
END
```

## CONFIG LCDBUS

### Azione

Configura il bus dati per il display LCD.

### Sintassi

**CONFIG LCDBUS** = constant

### Note

constant	4 per modalità a 4-bit, 8 per modalità 8-bit (default)
----------	--

Utilizzare questa istruzione congiuntamente alla direttiva \$LCD = address.  
Quando è impiegato un display LCD derivato dal bus dati, per default si considerano utilizzate tutte le 8 linee dati. Se viene selezionata la modalità 4-bit dovranno essere impiegate le linee dati d7÷d4.

### Vedere anche

CONFIG LCD

### Esempio

```
$LCD = &H8000           'indirizzo della linea di enable
Config LCDBUS = 4      'modalità a 4 bit
LCD "hello"
```

## CONFIG BAUD

### Azione

Configura il microprocessore affinché utilizzi il generatore interno di baudrate.  
Il generatore interno di baudrate è disponibile solo nei dispositivi 80535, 80537 e compatibili

### Sintassi

**CONFIG BAUD = baudrate**

### Note

baudrate	Baudrate da utilizzare : 4800 o 9600
----------	--------------------------------------

### Esempio

```
CONFIG BAUD = 9600      'usa il generatore interno di baud generator
Print "Hello"
End
```

## CONFIG 1WIRE

### Azione

Configura il pin che deve essere utilizzato dall'istruzione 1WIRE.

### Sintassi

**CONFIG 1WIRE = pin**

### Note

pin	Pin di porta da utilizzare, ad esempio P1.0
-----	---

### Vedere anche

1WRESET , 1WREAD , 1WWRITE

### Esempio

```
Config 1WIRE = P1.0    'P1.0 usato per il bus 1-wire
1WRESET                'reset del bus
```

## CONFIG SDA

### Azione

Ignora le assegnazioni effettuate in Option Settings e seleziona un pin per la linea SDA.

### Sintassi

**CONFIG SDA** = pin

### Note

pin	Pin di porta da utilizzare per la linea I2C-SDA.
-----	--

Quando sono utilizzati terminali diversi nei vari progetti, è possibile ignorare le predisposizioni e definire ogni volta il pin della linea SDA. In questo modo il programma conterrà esplicitamente dichiarato il pin utilizzato e non sarà necessario annotarlo separatamente per modificarlo nelle Option Settings.

### Vedere anche

CONFIG SCL

### Esempio

```
CONFIG SDA = P3.7           'P3.7 è la linea SDA
```

## CONFIG SCL

### Azione

Ignora le assegnazioni effettuate in Option Settings e seleziona un pin per la linea SCL.

### Sintassi

**CONFIG SCL** = pin

### Note

pin	Pin di porta da utilizzare per la linea I2C-SCL.
-----	--

Quando sono utilizzati terminali diversi nei vari progetti, è possibile ignorare le predisposizioni e definire ogni volta il pin della linea SCL. In questo modo il programma conterrà esplicitamente dichiarato il pin utilizzato e non sarà necessario annotarlo separatamente per modificarlo nelle Option Settings.

### Vedere anche

CONFIG SDA

### Esempio

```
CONFIG SCL = P3.5           'P3.5 è la linea SCL
```

## CONFIG DEBOUNCE

### Azione

Configura il ritardo per l'istruzione DEBOUNCE.

### Sintassi

**CONFIG DEBOUNCE** = time

### Note

time	Costante numerica che specifica il ritardo in mS.
------	---

Se il tempo di debounce non è configurato, si applica quello di default pari a 25 mS. Questo tempo è riferito ad una frequenza di clock del processore di 12 MHz.

### Vedere anche

DEBOUNCE

### Esempio

```
Config Debounce = 25 mS           '25 mS per default
```

## CONFIG SPI

### Azione

Configura le istruzioni relative alla porta SPI.

### Sintassi

**CONFIG SPI** = SOFT, DIN = PIN, DOUT = PIN , CS = PIN, CLK = PIN

### Note

DIN	Pin da utilizzare per Data input, ad esempio P1.0
DOUT	Pin da utilizzare per Data output, ad esempio P1.1
CS	Pin da utilizzare per Chip select, ad esempio P1.2
CLK	Pin da utilizzare per Clock, ad esempio P1.3

### Vedere anche

SPIIN SPIOUT

### Esempio

```
Config SPI = SOFT, DIN = P1.0 , DOUT = P1.1, CS = P1.2, CLK = P1.3  
SPIOUT var , 1           'invia 1 byte
```

# CONFIG LCDPIN

---

## Azione

Ignora le opzioni relative al display LCD e ne definisce di nuove all'interno del programma.

## Sintassi

```
CONFIG LCDPIN , DB4= P1.1,DB5=P1.2,DB6=P1.3,DB7=P1.4,E=P1.5,RS=P1.6
```

## Note

P1.1 ecc. sono riportati solo a titolo di esempio.

## Vedere anche

CONFIG LCD

## Esempio

```
CONFIG LCDPIN ,DB4= P1.1,DB5=P1.2,DB6=P1.3,DB7=P1.4,E=P1.5,RS=P1.6
```

# CONFIG WATCHDOG

## Azione

Configura il timer di watchdog nel dispositivo **AT89C8252**

## Sintassi

**CONFIG WATCHDOG** = time

## Note

time	Costante che definisce l'intervallo di tempo per il timer di watchdog, espresso in mS, tra le seguenti possibili opzioni : Impostazioni possibili : 16 , 32, 64 , 128 , 256 , 512 , 1024 e 2048.
------	--

Quando il WatchDog è avviato, sarà generato un reset dopo il tempo specificato. Impostando 2048, un reset avverrà dopo circa 2 secondi, per evitare che questo avvenga sarà necessario resettare periodicamente il timer di WD all'interno del programma.

## Vedere anche

START WATCHDOG , STOP WATCHDOG , RESET WATCHDOG

## Esempio

```
'-----  
' (c) 1998 MCS Electronics  
' WATCHD.BAS mostra l'uso del timer di watchdog del  
' AT89S8252 selezionare 89s8252.dat !!!  
'-----  
Config Watchdog = 2048 'reset dopo 2048 mSec  
Start Watchdog 'start del timer di watchdog  
Dim I As Word  
For I = 1 To 10000  
Print I 'print del valore  
' Reset Watchdog  
'potete notare che il ciclo for next non sarà completato prima che  
'avvenga un reset, se abilitate l'istruzione Reset Watchdog togliendo  
'l'indicazione di commento sarà possibile vedere terminare il ciclo  
'perché wd-timer sarà resettato prima che raggiunga i 2048 msec  
Next  
End
```

# COUNTERx

## Azione

Imposta o legge la variabile COUNTER0 o COUNTER1.

Per microprocessori 8052 e compatibili sono disponibili anche TIMER2 e COUNTER2.

## Sintassi

**COUNTERX = var**                      oppure  
**var = COUNTERX**

## Note

var	Una variabile Byte, Integer/Word oppure una costante il cui valore deve essere assegnato al contatore.
counterX	COUNTER0 , COUNTER1 or COUNTER2.

Con l'istruzione COUNTERX = 0 è possibile resettare il contatore.

Il contatore può contare da 0 a 255 in modalità 2 (8-bit auto reload) e fino a 65535 in modalità 1(16-bit).

La variabile COUNTERX è destinata ad impostare o leggere i registri TIMER/COUNTER internamente a BASCOM. COUNTER0 = TL0 e TH0.

Quindi COUNTERx è una variabile riservata lunga 16 bit.

Per impostare TLx o THx, può essere usato ad esempio : TL0 = 5.

Con COUNTERX è possibile assegnare entrambi i TIMERS e COUNTER poiché i TIMERS e i COUNTERS sono esattamente la stessa cosa, ad eccezione del loro proprio modo di lavorare. Per caricare o ricaricare un valore può essere impiegata l'istruzione LOAD.

## Esempio

```
-----  
(c) 1997,1998 MCS Electronics  
-----  
file: COUNTER.BAS  
demo: COUNTER  
-----  
Collegare l'ingresso di timer P3.4 ad un generatore di  
frequenza  
*TIMER/COUNTER 1 è usato come generatore di baudrate  
-----  
Dim A As Byte , C As Integer  
Config Timer0 = Counter , Gate = Internal , Mode = 1  
'Timer0 = counter : timer0 operates as a counter  
'Gate = Internal : no external gate control  
'Mode = 1 : 16-bit counter  
  
Counter0 = 0                      'azzera il counter  
Start Counter0                    'abilita il counter  
Do                                 'avvia un loop  
  A = Inkey                        'attende un input  
  C = Counter0                    'preleva il valore del counter  
  Print C                         'print del valore di counter  
Loop Until A = 27                 'fino al tasto escape  
  
End
```

Per l'esempio seguente è mostrato il codice ASM:

```
COUNTER0 = 1000
```

```
Codice generato :
```

```
Clr TCON.4
```

```
Mov t10,#232
```

```
Mov th0,#3
```

# CPEEK()

## Azione

Restituisce un byte dalla memoria di programma.

## Sintassi

`var = CPEEK( address )`

## Note

<code>var</code>	Variabile numerica cui è assegnato il contenuto della locazione indirizzata da <code>address</code>
<code>address</code>	Variabile numerica o costante che contiene l'indirizzo della locazione

Non esiste istruzione CPOKE poiché è impossibile scrivere nella memoria di programma.

## Vedere anche

PEEK , POKE , INP , OUT

## Esempio

```
-----  
'          (c) 1998 MCS Electronics  
'          PEEK.BAS  
' mostra l'uso di PEEK, POKE, CPEEK, INP and OUT  
'  
-----  
Dim I As Integer , B1 As Byte  
  
'dump internal memory  
For I = 0 To 127          'per un 8052 si può usare 225  
' Break  
    B1 = Peek(i)          'prende un byte dalla memoria interna  
    Prinhex B1 ; " ";  
    'Poke I , 1          'scrive un valore in memoria  
Next  
Print                    'nuova linea  
'attenzione quando si scrive nella memoria interna !!
```

# CURSOR

---

## Azione

Imposta lo stato del cursore sul display LCD.

## Sintassi

**CURSOR ON / OFF BLINK / NOBLINK**

## Note

Possono essere usati entrambi i parametri ON / OFF e BLINK / NOBLINK.  
All'alimentazione lo stato del cursore è definito ON e NOBLINK.

## Vedere anche

DISPLAY

## Esempio

```
Dim a as byte
a = 255
LCD a
CURSOR OFF           'nasconde il cursor
Wait 1              'attende 1 secondo
CURSOR BLINK        'cursore lampeggiante
End
```

# DATA

## Azione

Specifica i valori che saranno letti successivamente con l'istruzione READ.

## Sintassi

**DATA** var [, varn]

## Note

var	Costante numerica o Stringa.
-----	------------------------------

## Differenze da QB

Costanti di tipo Integer e Word devono terminare con il segno %.

Costanti di tipo Long devono terminare con il segno &.

Costanti di tipo Single devono terminare con il segno !

## Vedere anche

READ , RESTORE

## Esempio

```
DIM a AS BYTE, I AS BYTE, L AS Long, S As XRAM STRING * 15
RESTORE DTA          'azzerare il puntatore dati
FOR a = 1 TO 3
  READ a : PRINT a   'legge i dati e li visualizza
NEXT
RESTORE DTA2        'azzerare il puntatore dati
READ I : PRINT I
READ I : PRINT I
RESTORE DTA3
READ L : PRINT L
RESTORE DTA4
READ S : PRINT S
END

DTA1:
DATA 5, 10, 100

DTA2:
DATA -1%, 1000%
'Costanti di tipo Integer e Word devono terminare con il segno %
(Integer : <0 or >255)

DTA3:
DATA 1235678&
'Costanti di tipo Long devono terminare con il segno &

DTA4:
DATA "Hello world"
REM Sulla stessa linea possono coesistere costanti di diverso tipo
DATA "TEST" , 5 , 1000% , -1& , 1.1!
```

# DEBOUNCE

## Azione

Esegue un filtro antirimbalo (debounce) su un pin di porta collegato ad un contatto.

## Sintassi

**DEBOUNCE** Px.y , state , label [ , SUB]

## Note

Px.y	Pin di porta da esaminare, ad esempio P1.0.
state	0 esegue il salto quando Px.y è basso, 1 quando Px.y è alto.
label	La label da raggiungere (GOTO) quando lo stato viene rilevato.
SUB	La label da raggiungere (GOSUB) quando lo stato viene rilevato.

Quando si specifica il parametro opzionale SUB, il salto alla label avviene come per un'istruzione GOSUB invece di GOTO.

L'istruzione DEBOUNCE attende che un pin di porta sia alto (1) o basso (0).

Quando il pin si porta nello stato richiesto attende 25 mS ed esegue nuovamente una lettura del pin (questo elimina i rimbalzi prodotti da un contatto).

Quando la condizione viene riscontrata coerente in entrambe le letture, e non ci sono stati salti precedenti, il programma raggiunge la label specificata.

Quando DEBOUNCE viene nuovamente eseguito, il contatto dovrà prima essere tornato a riposo affinché possa avvenire un nuovo salto alla label specificata.

Ciascun pin associato all'istruzione di DEBOUNCE comporta l'utilizzo di 1 BIT della memoria interna per memorizzarne lo stato.

Deve anche essere ricordato che P2.2-P2.7 e P3 hanno resistori interni di pull up.

Questo può influire sull'istruzione di debounce. Con questi pin di porta è preferibile impiegare l'istruzione di debounce nel seguente modo: **Debounce P1.1, 0, Pr [, sub ]**, così che il salto alla label non si produca accidentalmente a causa del resistore di pull up.

## Vedere anche

CONFIG DEBOUNCE

## Esempio

```
'-----
'                               DEBOUN.BAS
'                               mostra l'uso di DEBOUNCE
'-----
CONFIG DEBOUNCE = 30           'senza istruzione config è usato il default di 25mS
Do
  'Debounce P1.1 , 1 , Pr      'questo per saltare quando l'ingresso è alto (1)
  Debounce P1.0 , 0 , Pr,SUB
  '                               ^----- label alla quale saltare
  '                               ^----- salta quando P1.0 diventa basso (0)
  '                               ^----- analizza P1.0

  'quando P1.0 diventa basso salta alla subroutine Pr
  'P1.0 deve tornare alto prima di abilitare un altro
  'salto alla label Pr

Loop
End

Pr:
  Print "P1.0 era/è basso"
Return
```

# DECR

## Azione

Decrementa una variabile di uno.

## Sintassi

**DECR** var

## Note

Var	Variabile numerica da decrementare.
-----	-------------------------------------

**var** : Byte, Integer, Word, Long, Single.

Si verificano spesso situazioni in cui sia richiesto di decrementare di uno un numero. L'istruzione **DECR** consente questa operazione in modo più rapido del classico `var = var - 1`.

## Vedere anche

INCR

## Esempio

```
'-----  
'                                     (c) 1997,1998 MCS Electronics  
'-----  
' file: DEC.BAS  
' demo: DECR  
'-----  
Dim A As Byte  
  
A = 5           'assegna un valore ad a  
Decr A         'decrementa (di uno)  
Print A       'print del valore  
End
```

# DECLARE SUB

## Azione

Dichiara una subroutine.

## Sintassi

**DECLARE SUB TEST**[(var as type)]

## Note

test	Nome della procedura.
Var	Nome della/e variabile/i. Fino ad un massimo di 10.
Type	Tipo della/e variabile/i. Bit, Byte, Word/Integer, Long o String.

E' necessario dichiarare ogni subroutine prima di scrivere la procedura che dovrà essere eseguita nella subroutine.

## Vedere anche

CALL, SUB

## Esempio

```
Dim a As Byte, b1 As Byte, c As Byte
Declare Sub Test(a As Byte)
a = 1 : b1 = 2: c = 3
```

```
Print a ; b1 ; c
```

```
Call Test(b1)
Print a ;b1 ; c
End
```

```
Sub Test(a as byte)
  Print a ; b1 ; c
End Sub
```

# Defint, DefBit, DefByte, DefWord

## Azione

Dichiara il tipo per tutte le variabili non dimensionate.

## Sintassi

```
DEFBIT b  
DEFBYTE c  
DEFINT I  
DEFWORD x
```

## Differenze da QB

QB permette di specificare un campo, per esempio DEFINT A - D. In BASCOM questo non è permesso.

## Esempio

```
Defbit b : DefInt c      'tipo di default per bit e integers  
Set b1                  'set bit a 1  
c = 10                  'imposta c = 10
```

# DEFLCDCHAR

## Azione

Definisce un carattere speciale personalizzato per il display LCD.

## Sintassi

**DEFLCDCHAR** char,r1,r2,r3,r4,r5,r6,r7,r8

## Note

char	Variabile che rappresenta il carattere (0÷7).
r1-r8	Valore assegnato a ciascuna riga del carattere.

**char** : Byte, Integer, Word, Long, Constant.

**r1-r8** : Constant.

E' possibile utilizzare LCD designer per costruire in forma grafica un carattere.

E' importante che dopo una o più istruzioni DEFLCDCHAR segua un CLS.

Un carattere speciale così definito potrà essere visualizzato con la funzione Chr().

## Vedere anche

Edit LCD designer

## Esempio

```
DefLCDchar 0,1,2,3,4,5,6,7,8 'define special character
Cls                               'seleziona la RAM DATI del display LCD
LCD Chr(0)                        'mostra il carattere
End
```

# DELAY

---

## Azione

Produce un breve ritardo nell'esecuzione del programma.

## Sintassi

DELAY

## Note

DELAY è indicato per produrre brevi ritardi.

Il ritardo prodotto è pari a 100 microsecondi se s'impiega un clock di 12 MHz.

## Vedere anche

WAIT , WAITMS

## Esempio

```
P1 = 5      'scrive 5 sulla porta 1
DELAY      'attende che l'hardware sia pronto
```

# DIM

## Azione

Dimensiona una variabile.

## Sintassi

**DIM** var **AS** [**XRAM/IRAM**] type

## Note

var	Qualsiasi nome valido per una variabile: b1, i, nomelungo. Var può anche essere un array : ar(10).
type	Bit, Byte, Word, Integer, Long, Single or String
XRAM	XRAM se la variabile va memorizzata nella memoria esterna
IRAM	IRAM se va memorizzata nella memoria interna (default)

Una variabile di tipo string richiede un parametro aggiuntivo che ne definisca la lunghezza :  
Dim s As XRAM **String \* 10**

In questo caso string potrà avere una lunghezza di 10 caratteri.

Variabili di tipo BIT sono sempre salvate nella memoria interna.

## Differenze da QB

In QB non è necessario dimensionare ciascuna variabile s'intenda usare.

In BASCOM è obbligatorio dimensionare ogni variabile prima che sia utilizzata.

XRAM/IRAM sono opzioni non disponibili in QB.

## See Also

CONST , ERASE

## Esempio

```
-----  
(c) 1997-1999 MCS Electronics  
-----  
file: DIM.BAS  
demo: DIM  
-----  
Dim B1 As Bit           'bit può essere 0 o 1  
Dim A As Byte           'byte valido tra 0 ÷ 255  
Dim C As Integer        'integer valido tra -32767 ÷ +32768  
Dim A As String * 10    'stringa lunga 10 caratteri  
  
Dim ar(10) As Byte      'dimensiona un array  
'assegna bits  
B1 = 1                  'oppure  
Set B1                  'usa set  
  
'assegna bytes  
A = 12  
A = A + 1  
  
'assegna integer
```

```
C = -12  
C = C + 100  
Print C  
End
```

# DISABLE

## Azione

Disabilita una specifica interrupt.

## Sintassi

**DISABLE** interrupt

## Note

Interrupt : **INT0, INT1, SERIAL, TIMER0, TIMER1 or TIMER2.**

Per default tutte le interrupts sono disabilite.

Per disabilitare TUTTE le interrupts è sufficiente specificare INTERRUPTS.

Per attivare la possibilità di abilitazione e disabilitazione di ciascuna interrupt deve essere specificato ENABLE INTERRUPTS.

Possono essere gestite più o meno interrupts in funzione del chip selezionato.  
Vedere alle specifiche dei microprocessori per ulteriori dettagli.

## Vedere anche

ENABLE

## Esempio

```
ENABLE INTERRUPTS    'abilita il settaggio delle interrupts
ENABLE TIMER0        'abilita TIMER0
DISABLE SERIAL        'disabilita l'interrupt seriale
DISABLE INTERRUPTS    'disabilita tutte le interrupts
```

# DISPLAY

---

## Azione

Accende e spegne il display LCD.

## Sintassi

**DISPLAY ON / OFF**

## Note

All'alimentazione il display è acceso.

## Vedere anche

-

## Esempio

```
Dim a as byte
a = 255
LCD a
DISPLAY OFF
Wait 1
DISPLAY ON
End
```

# DO .. LOOP

## Azione

Ripete un blocco d'istruzioni sino a quando è verificata una condizione.

## Sintassi

**DO**

  istruzioni

**LOOP [ UNTIL expression ]**

## Note

Si può abbandonare un ciclo DO..LOOP non ancora completato con l'istruzione EXIT DO.

## Vedere anche

EXIT , WHILE WEND , FOR , NEXT

## Esempio

```
Dim A As Byte
```

```
DO
```

```
  A = A + 1
```

```
  PRINT A
```

```
LOOP UNTIL A = 10
```

```
Print A
```

```
'avvia il loop
```

```
'incrementa A
```

```
'lo visualizza
```

```
'Ripete il loop finchè A = 10
```

```
'A rimarrà 10
```

# ELSE

## Azione

Esegue un'istruzione alternativa quando l'espressione IF-THEN risulta falsa.

## Sintassi

### ELSE

## Note

L'istruzione ELSE non deve essere utilizzata nelle strutture IF THEN .. END IF.  
Per verificare ulteriori condizioni può essere impiegata l'istruzione ELSEIF.

```
IF a = 1 THEN
...
ELSEIF a = 2 THEN
..
ELSEIF b1 > a THEN
...
ELSE
...
END IF
```

## Vedere anche

IF , END IF SELECT CASE

## Esempio

```
A = 10
IF A > 10 THEN
    PRINT " A >10"
ELSE
    PRINT " A not greater than 10"
END IF
```

'imposta a = 10  
'prendi una decisione  
'questo non sarà visualizzato  
'in alternativa  
'questo sarà visualizzato

# ENABLE

## Azione

Abilita una specifica interrupt.

## Sintassi

**ENABLE** interrupt

## Note

Interrupt	<b>INT0, INT1, SERIAL, TIMER0, TIMER1 o TIMER2</b>
-----------	--

Per default tutte le interrupt sono disabilitate.

Per attivare la possibilità di abilitazione e disabilitazione di ciascuna interrupt deve essere specificato **ENABLE INTERRUPTS**.

Possono essere gestite più o meno interrupts in funzione del chip selezionato.  
Vedere alle specifiche dei microprocessori per ulteriori dettagli.

## Vedere anche

**DISABLE**

## Esempio

```
ENABLE INTERRUPTS  
ENABLE TIMER1
```

```
'permette il settaggio delle interrupts  
'abilita l'interrupt di TIMER1
```

# END

---

## Azione

Termina l'esecuzione di un programma.

## Sintassi

**END**

## Note

Per terminare un programma può essere impiegata anche l'istruzione **STOP**.

Quando si raggiunge un'istruzione END o STOP viene prodotto un loop senza fine.

## Vedere anche

STOP

## Esempio

```
PRINT " Hello"      'visualizza questo  
END                 'fine dell'esecuzione
```



# ERASE

## Azione

Cancella una variabile liberando la memoria utilizzata.

## Sintassi

**ERASE** var

## Note

**var** Nome della variabile da cancellare.

Prima di potere cancellare una variabile, questa deve essere stata dimensionata.

Quando risulti conveniente fare uso di variabili temporanee è possibile, una volta utilizzate, cancellarle e liberare spazio in memoria. Questo consente un risparmio di memoria.

E' possibile cancellare solo le variabili dimensionate con l'ultima istruzione DIM. Quindi quando siano dimensionate 2 variabili per uso temporaneo, queste sono le variabili che possono essere cancellate. L'ordine con cui vengono cancellate non è rilevante.

Esempio :

Dim a1 as byte , a2 as byte , a3 as byte , a4 as byte

'utilizzo delle variabili

ERASE a3 : ERASE a4                   'cancellazione delle 2 ultime variabili perché temporanee

Dim a5 as Byte                         'Dimensionamento di una nuova variabile

Ora non sarà più possibile cancellare le variabili a1 ed a2 !

Le variabili cancellate non vengono riportate né nel report file né nel simulatore.

## Esempio

```
DIM A As Byte                   'dimensiona una variabile
A = 255                         'assegna un valore
Print A                         'visualizzalo
ERASE A                         'elimina la variabile
DIM A AS INTEGER               'ridimensiona ma come INT
PRINT A                         'visualizzalo nuovamente
REM A usa lo stesso spazio precedentemente assegnato alla variabile A
REM cancellata quindi contiene o stesso valore precedentemente assegnato
```

# EXIT

## Azione

Esce da un FOR..NEXT, DO..LOOP , WHILE ..WEND o SUB..END SUB.

## Sintassi

**EXIT [FOR] [DO] [WHILE] [SUB]**

## Note

Con l'istruzione EXIT ... è possibile uscire in qualsiasi momento da una struttura.

## Esempio

```
IF a >= b1 THEN      'del codice inutile, per dimostrare ...
  DO                 'innizia DO..LOOP
    A = A + 1        'incrementa a
    IF A = 100 THEN  'analizza se a = 100
      EXIT DO        'esce da DO..LOOP
    END IF           'fine della struttura IF..THEN
  LOOP              'fine della struttura DO
END IF               'fine della struttura IF..THEN
```

# FOR

## Azione

Esegue un blocco d'istruzioni per un certo numero di volte.

## Sintassi

**FOR** var = start **TO/DOWNTO** end [**STEP** value]

## Note

var	Variabile da utilizzare come contatore
start	Valore iniziale della variabile var
end	Valore finale della variabile var
value	Valore dell'incremento o decremento da applicare alla variabile var ogni volta che viene eseguito NEXT.

**var :** Byte, Integer, Word, Long, Single.  
**start:** Byte, Integer, Word, Long, Single, Constant.  
**end :** Byte, Integer, Word, Long, Single, Constant.  
**step :** Byte, Integer, Word, Long, Single, Constant.

Per loop in incremento si deve utilizzare TO.

Per loop in decremento si deve utilizzare DOWNTO.

Una struttura FOR deve terminare con la propria istruzione NEXT.

STEP è opzionale e può essere omesso, per default il suo valore è 1.

## Vedere anche

NEXT , EXIT FOR

## Esempio

```
y = 10
FOR a = 1 TO 10
    FOR x = y TO 1
        PRINT x ; a
    NEXT
NEXT
```

'pone y = 10  
'ripete 10 volte  
'anche questo  
'visualizza i valori  
'x successivo (conta indietro)  
'a successivo (conta avanti)

```
Dim S as Single
For S = 1 To 2 Step 0.1
    Print S
Next
END
```

# FOURTHLINE

---

## Azione

Posiziona il cursore del display LCD a capo della quarta linea.

## Sintassi

**FOURTHLINE**

## Note

Valido solo per display LCD a 4 linee.

## Vedere anche

HOME , UPPERLINE , LOWERLINE , THIRDLINE , LOCATE

## Esempio

```
Dim a as byte
a = 255
LCD a
Fourthline
LCD a
Upperline
END
```

# FUSING

## Azione

Formatta un valore in virgola mobile.

## Sintassi

`var = Fusing( source, mask)`

## Note

<code>var</code>	La stringa che riceverà il risultato.
<code>source</code>	Variabile di tipo <code>single</code> che deve essere formattata.
<code>mask</code>	Maschera di formattazione. <code>###.##</code> Il segno <code>#</code> è utilizzato per indicare il numero di cifre prima e dopo il punto decimale. Il risultato verrà arrotondato.

## Vedere anche

STR

## Esempio

```
$large
Dim X As Single , Y As Single , Result As Single
Dim I As Integer
Dim Buf As String * 16
Input "Enter x " , X           'chiede 2 valori
Input "Enter y " , Y
Print "X+Y=" ; : Result = X + Y : Print Result      'calcola
Print "X-Y=" ; : Result = X - Y : Print Result
Print "X/Y=" ; : Result = X / Y : Print Result
Print "X*Y=" ; : Result = X * Y : Print Result

Buf = Fusing(result , #.##)   'formatta una stringa
Print Buf                    'e la visualizza
```

# GETRC

## Azione

Acquisisce il valore di un resistore o condensatore.

## Sintassi

```
var = GETRC( pin )
```

## Note

var	La stringa che riceverà il risultato.
pin	Pin di porta cui è connesso R/C.

## Vedere anche

{bmc Getrc.bmp}

## Esempio

```
'-----  
'                                     GETRC.BAS  
'  acquisisce il valore di un resistore  
'  Connettere un resistore variabile da 10KOhm tra +5V e P1.7  
'  Connettere un condensatore da 10nF tra P1.7 e ground  
'  L'istruzione GETRC(pin) misura il tempo necessario alla  
'  carica del condensatore  
'-----  
Config Timer0 = Timer , Gate = Internal , Mode = 1      'GETRC() usa timer 0  
$baud = 9600                                           'possibile settaggio  
$crystal = 11059200  
Dim W As Word                                         'alloca spazio per la variabile  
  
Do                                                    'in continuazione  
  W = Getrc(p1.7)                                     'acquisisci il valore di RC  
  Print W                                             'e stampalo  
  Wait 1                                              'attendi un attimo  
Loop  
  
'valori restituiti con cap=10nF. Valori di resistenza misurati con un DVM  
'      250 per 10K9  
'      198 per 9K02  
'      182 per 8K04  
'      166 per 7K  
'      154 per 6K02  
'      138 per 5K04  
'      122 per 4K04  
'      106 per 3K06  
'      86 per 2K16  
'      54 per 1K00  
'      22 per 198 ohm  
'      18 per 150 ohm  
'      10 per 104 ohm  
'      6 per 1 ohm (minimo)
```

'Come si può riscontrare la conversione è ragionevolmente lineare, quindi è possibile usare qualche relazione matematica per risalire al valore di R/C

'La funzione è comunque intesa come indicazione grossolana di valori di R  
'Si può intervenire sul valore di C per ottenere valori maggiori.  
'Con 10nF, il valore reso occupa un byte  
'Naturalmente R o C devono essere noti per determinare l'altro valore.

# GETRC5

## Azione

Acquisisce code e subaddress da un dispositivo infrarosso RC5.

## Sintassi

GETRC5(address , command)

## Note

address	Address (indirizzo) ricevuto da RC5.
command	Comando (command) ricevuto da RC5.

Per utilizzare questa funzione è necessario collegare un dispositivo ricevitore infrarosso SHARP SFH506-36 al pin di porta 3.2. Questa istruzione impiega l'interrupt INT0. Vedere l'impiego corretto nell'esempio seguente.

{bmc sfh506.bmp}

## Esempio

```
'-----  
'                               RC5.BAS  (c) 1999 MCS Electronics  
'   connettere un ricevitore InfraRosso SFH506-36 alla PORTA 3.2 (INT0)  
'-----  
Dim New As Bit  
Dim Command As Byte , Subaddress As Byte  
  
clr tcon.0  
On Int0 Receiverc5 Nosave  
Enable Int0  
Enable Interrupts  
Do  
  If New = 1 Then                                     'nuovo codice ricevuto  
    Print Command ; "  " ; Subaddress  
    New = 0                                           'resetta il bit new  
  End If  
Loop  
  
Receiverc5:                                         ' routine di interrupt  
  Getrc5(Subaddress, command)  
  New = 1  
Return
```

# GOSUB

## Azione

Salta all'esecuzione di una subroutine.

## Sintassi

**GOSUB** label

## Note

label	Nome della label cui saltare.
-------	-------------------------------

Usando GOSUB, il programma prosegue dal punto indicato dalla label. Raggiunta un'istruzione RETURN, l'esecuzione del programma riprende dopo l'istruzione GOSUB.

## Vedere anche

GOTO CALL

## Esempio

```
GOSUB Routine          'salta alla routine
Print "Hello"          'al ritorno dalla routine
END                    'termina il programma

Routine:               'questa è una subroutine
    x = x + 2          'esegue qualche calcolo
    PRINT X            'visualizza il risultato
RETURN                 'ritorna
```

# GOTO

## Azione

Salta alla label specificata.

## Sintassi

**GOTO** label

## Note

Le Labels possono avere una lunghezza fino a 32 caratteri.

Il compilatore avvisa se una label viene duplicata nel corso del programma.

## Vedere anche

GOSUB

## Esempio

```
Start:                'una label deve terminare con due punti
A = A + 1             'incrementa a
IF A < 10 THEN        'è inferiore a 10?
    GOTO Start        'di nuovo
END IF                'chiudi IF
PRINT " Ready"        'è tutto
```

# HEX()

## Azione

Restituisce un numero esadecimale sotto forma di stringa.

## Sintassi

`var = Hex( x )`

## Note

<code>var</code>	Variabile di tipo String.
<code>X</code>	Variabile numerica di tipo Byte, Integer or Word.

## Vedere anche

HEXVAL

## Esempio

```
Dim a as Byte, S as String * 10
a = 123
s = Hex(a)
Print s
End
```

# HEXVAL()

## Azione

Restituisce il valore esadecimale dall'analogica rappresentazione in forma di stringa.

## Sintassi

`var = HEXVAL( x )`

## Note

<code>var</code>	Variabile numerica cui assegnare il valore.
<code>X</code>	Stringa contenente la rappresentazione esadecimale.

**var** : Byte, Integer, Word, Long.

**x** : String.

La stringa da convertire deve avere una lunghezza di 2 bytes, 4 bytes o 8 bytes, per Bytes, Integers/Words and Longs rispettivamente.

## Differenze da QB

In QB l'istruzione VAL() consente questo tipo di conversione, facendo uso dell'identificativo &H che specifica il formato numerico. Questo richiede un test ulteriore quindi per maggiore efficienza è stata prevista una funzione separata.

## Vedere anche

HEX , VAL , STR

## Esempio

```
Dim a as Integer, s as string * 15
s = "000A"
a = Hexval(s) : Print a
End
```

# HIGH

## Azione

Recupera il byte più significativo di una variabile.

## Sintassi

```
var = HIGH ( s )
```

## Note

var	Variabile cui sarà assegnato il MSB della variabile S.
s	Variabile da cui prelevare MSB: byte più significativo.

## Vedere anche

LOW

## Esempio

```
Dim I As Integer , Z As Byte  
I = &H1001  
Z = High(I) ' è 16
```

# HOME

---

## Azione

Posiziona il cursore alla locazione 1 della linea specificata.

## Sintassi

**HOME UPPER / LOWER / THIRD / FOURTH**

## Note

Se viene utilizzato solo HOME il cursore sarà posizionato alla prima riga.

E' ammessa l'abbreviazione della linea impiegando la sola iniziale, ad esempio HOME U per indicare HOME UPPER.

## Vedere anche

CLS , LOCATE , LCD

## Esempio

Lowerline

LCD " Hello"

Home Upper

LCD " Upper"



# I2CSEND

## Azione

Invia dati ad un dispositivo I2C.

## Sintassi

**I2CSEND** slave, var

**I2CSEND** slave, var , bytes

## Note

slave	Indirizzo del dispositivo slave I2C.
var	Byte, Integer/Word or numero che rappresenta il valore da inviare al dispositivo I2C.
bytes	Numero di bytes da inviare.

Questo comando richiede hardware aggiuntiva. Vedere appendice D.

## Vedere anche

I2CRECEIVE

## Esempio

```
x = 5                                'assegna 5 alla variabile
Dim ax(10) As Byte
slave = &H40                          'indirizzo slave di un PCF 8574 (I/O)
bytes = 1                              'invia 1 byte
I2CSEND slave, x                       'invia il valore o

For a = 1 to 10
    ax(a) = a                          'Riempi lo spazio dati
Next
bytes = 10
I2CSEND slave,ax(),bytes
END
```



# IDLE

---

## Azione

Forza il processore nello stato idle.

## Sintassi

IDLE

## Note

Quando il processore funziona in modo IDLE il clock di sistema viene rimosso dalla CPU ma non dalla logica che gestisce le interrupts, anche quelli provenienti dalla porta seriale e dai timers/counters. Il processore rientra in funzionamento normale quando riceve un'interrupt oppure un RESET hardware.

## Vedere anche

POWERDOWN

## Esempio

IDLE

# IF

## Azione

Consente l'esecuzione condizionata di salti basata sulla valutazione di un'espressione.

## Sintassi

**IF** espressione **THEN**

[ **ELSEIF** espressione **THEN** ]

[ **ELSE** ]

**END IF**

## Note

espressione	Qualsiasi espressione stimabile come vera o falsa.
-------------	--

E' ora possibile usare la forma su singola linea di IF :

IF espressione THEN istruzione [ ELSE istruzione ]

[ELSE] è opzionale.

E' ora possibile valutare anche un singolo bit come espressione :

IF var.bit = 1 THEN

## Vedere anche

ELSE , END IF

## Esempio

```
DIM A AS INTEGER
A = 10
IF A = 10 THEN                                'espressione di prova
    PRINT " Questa parte viene eseguita."    'questo sarà visualizzato
ELSE
    PRINT " Qesta parte non viene eseguita." 'questo no
END IF
IF A = 10 THEN PRINT "Nuovo in BASCOM"
IF A = 10 THEN GOTO LABEL1 ELSE PRINT "A<>10"
LABEL1:

REM L'esempio seguente mostra l'uso avanzato di of IF THEN
IF A.15 = 1 THEN                               'analizza un bit
    PRINT "BIT 15 = 1"
END IF
REM L'esempio seguente mostra l'uso su una sola linea di IF THEN [ELSE]
IF A.15 = 0 THEN PRINT "BIT 15 is cleared" ELSE PRINT "BIT 15 is set"
```

# INCR

## Azione

Incrementa una variabile di uno.

## Sintassi

**INCR** var

## Note

Var	Variabile numerica da incrementare.
-----	-------------------------------------

Si verificano spesso situazioni in cui sia richiesto di incrementare di un numero.

L'istruzione **INCR** consente questa operazione in modo più rapido del classico `var = var + 1`.

## Vedere anche

DECR

## Esempio

```
DO                                'start del loop
    INCR a                        'incrementa a di 1
    PRINT a                       'visualizza a
LOOP UNTIL a > 10                'ripeti fnchè a è maggiore di 10
```

# INKEY

## Azione

Restituisce il valore ASCII del primo carattere presente nel buffer d'ingresso seriale.

## Sintassi

var = **INKEY**

## Note

var	Variabile di tipo Byte, Integer, Word, Long o String.
-----	---

Se non sono presenti caratteri sarà restituito uno zero.

INKEY può essere impiegata solo se presente un'interfaccia seriale (RS-232).

Consultare il manuale per l'integrazione di un'interfaccia seriale.

L'interfaccia RS-232 può essere collegata ad una porta di comunicazione di un PC.

## Vedere anche

WAITKEY

## Esempio

```
DO                                     'start del loop
  A = INKEY                            'attesa di un carattere
  IF A > 0 THEN                         'la variabile è > 0?
    PRINT A                             'si , allora visualizzala
  END IF
LOOP                                   'loop senza fine
```



# INPUTBIN

## Azione

Legge un valore binario dalla porta seriale.

## Sintassi

INPUTBIN var1 [,var2]

## Note

var1	Variabile alla quale sarà assegnato il valore letto dalla porta seriale.
var2	Seconda (o più) variabile opzionale alla quale assegnare ulteriori caratteri letti dalla porta seriale.

Il numero di bytes da leggere dipende dal tipo di variabile impiegata.

Con una variabile di tipo Byte, dalla porta seriale sarà letto un carattere.

Una variabile di tipo Integer si aspetterà 2 caratteri ed un array fino al completo riempimento dell'array stesso.

L'istruzione INPUTBIN riceverà l'esatto numero di bytes indicati, senza necessità di attendere un <RETURN> .

## Vedere anche

PRINTBIN

## Esempio

```
Dim a as Byte, C as Integer
INPUTBIN a, c          'si aspetta 3 caratteri
End
```

# INPUTHEX

## Azione

Consente l'introduzione di dati dalla tastiera durante l'esecuzione del programma.

## Sintassi

INPUTHEX [" prompt" ], var [ , varn ] [ NOECHO ]

## Note

prompt	Stringa opzionale da visualizzare prima del carattere prompt.
Var,varn	Variabile/i numerica alla quale assegnare il valore introdotto.
NOECHO	Disabilita l'eco verso la porta di comunicazione.

L'istruzione INPUTHEX può essere utilizzata quando esiste un'interfaccia seriale RS-232. Consultare il manuale per informazioni sulla realizzazione di un'interfaccia RS-232.

L'interfaccia RS-232 può essere collegata alla porta di comunicazione seriale di un PC. In questo modo è possibile impiegare un emulatore di terminale ed una tastiera come dispositivo d'input.

In BASCOM è integrato un emulatore di terminale.

Se **var** è di tipo Byte devono essere digitati 2 caratteri.

Se **var** è di tipo Integer/Word devono essere digitati 4 caratteri.

Se **var** è di tipo Long devono essere digitati 8 caratteri.

## Differenze da QB

In QB è possibile specificare l'opzione &H per accettare caratteri in formato esadecimale. BASCOM impiega una specifica istruzione per questo scopo : INPUTHEX.

## Vedere anche

INPUT

## Esempio

```
Dim x As Byte
```

```
INPUTHEX " Enter a number " , x 'chiede un input
```

# INPUT

## Azione

Consente l'introduzione di dati dalla tastiera durante l'esecuzione del programma.

## Sintassi

**INPUT** [" prompt" ], var [ , varn ] [ NOECHO ]

## Note

prompt	Stringa opzionale da visualizzare prima del carattere prompt.
Var,varn	Variabile/i numerica alla quale assegnare il valore introdotto.
NOECHO	Disabilita l'eco verso la porta di comunicazione.

L'istruzione INPUT può essere utilizzata quando esiste un'interfaccia seriale RS-232. Consultare il manuale per informazioni sulla realizzazione di un'interfaccia RS-232. L'interfaccia RS-232 può essere collegata alla porta di comunicazione seriale di un PC. In questo modo è possibile impiegare un emulatore di terminale ed una tastiera come dispositivo d'input. In BASCOM è integrato un emulatore di terminale.

## Differenze da QB

In QB è possibile specificare l'opzione &H per accettare caratteri in formato esadecimale. BASCOM impiega una specifica istruzione per questo scopo : INPUTHEX.

## Vedere anche

INPUTHEX PRINT

## Esempio

```
'-----  
'                               (c) 1997,1998 MCS Electronics  
'-----  
' file: INPUT.BAS  
' demo: INPUT, INPUTHEX  
'-----  
'Per diversi baudrate e frequenze di quarzo usare le  
'direttive $BAUD = e $CRYSTAL =  
$baud = 1200                               'prova ad esempio 1200 baud  
$crystal = 12000000                         '12 MHz  
  
Dim V As Byte , B1 As Byte  
Dim C As Integer , D As Byte  
Dim S As String * 15                        'solo per uP che supportano XRAM  
  
Input "Use this to ask a question " , V  
Input B1                                    'omettere se non serve  
  
Input "Enter integer " , C  
Print C  
  
Inputhex "Enter hex number (4 bytes) " , C  
Print C  
Inputhex "Enter hex byte (2 bytes) " , D  
Print D  
  
Input "More variables " , C , D  
Print C ; " " ; D  
  
Input C Noecho                              'sopprime l'echo
```

```
Input "Enter your name " , S  
Print "Hello " ; S
```

```
Input S Noecho  
Print S  
End
```

```
'senza echo
```

# LCD

## Azione

Invia una costante oppure una variabile al display LCD.

## Sintassi

**LCD x**

## Note

x	Variabile o costante da visualizzare.
---	---------------------------------------

Possono essere mostrate più variabili, separandole tra loro con il segno ; nel seguente modo  
LCD a ; b1 ; "costante"

L'istruzione LCD si comporta come l'istruzione PRINT.

## Vedere anche

LCDHEX , \$LCD CONFIG LCD

## Esempio

```
'-----  
'                               (c) 1997,1998 MCS Electronics  
'-----  
' file: LCD.BAS  
' demo: LCD, CLS, LOWERLINE, SHIFTLCD, SHIFTCURSOR, HOME  
'       CURSOR, DISPLAY  
'-----  
Dim A As Byte  
Config Lcd = 16 * 2                'configura il tipo di lcd  
'altre opzioni sono 16 * 4 and 20 * 4, 20 * 2  
'Omettendo la configurazione si assume per default 16 * 2  
  
'$LCD = per utilizzare il display LCD ad 8-bit sul bus dati  
'       solo per uP con RAM e/o ROM esterne  
  
Cls                                'clear del display LCD  
Lcd "Hello world."                'mostra questo in prima riga  
Wait 1  
Lowerline                          'seleziona la riga inferiore  
Wait 1  
Lcd "Shift this."                 'e mostra questo  
Wait 1  
For A = 1 To 10  
    Shiftlcd Right                 'scorre il testo a destra  
    Wait 1                         'attende un attimo  
Next  
  
For A = 1 To 10  
    Shiftlcd Left                  'scorre il testo a sinistra  
    Wait 1                         'attende un attimo  
Next  
  
Locate 2 , 1                       'posiziona il cursore  
Lcd "*"                            'mostra questo  
Wait 1                             'attende un attimo
```

```

Shiftcursor Right      'scorre il cursore
Lcd "@"                'mostra questo
Wait 1                 'attende un attimo

Home Upper             'seleziona la linea 1 a capo
Lcd "Replaced."        'sostituisce il testo precedente
Wait 1                 'attende un attimo

Cursor Off Noblink     'nasconde il cursore
Wait 1                 'attende un attimo
Cursor On Blink        'mostra il cursore
Wait 1                 'attende un attimo
Display Off            'spegne il display LCD
Wait 1                 'attende un attimo
Display On              'accende il display LCD
'----- NEW supporto per LCD a 4-linee -----
Thirdline
Lcd "Line 3"
Fourthline
Lcd "Line 4"
Home Third             'a capo in linea tre
Home Fourth
Home F                  'è sufficiente anche la sola iniziale
Locate 4 , 1 : Lcd "Line 4"
Wait 1

'Now lets build a special character
'the first number is the characternumber (0-7)
'The other numbers are the rowvalues
'Use the LCD tool to insert this line
Deflcdchar 0 , 31 , 17 , 17 , 17 , 17 , 17 , 31 , 0      'cambia ? con (0÷7)
Deflcdchar 1 , 16 , 16 , 16 , 16 , 16 , 16 , 16 , 31    'cambia ? con (0÷7)
Cls                  'cls è necessario dopo deflcdchar
Lcd Chr(0) ; Chr(1) 'visualizza il carattere speciale

'----- Ora usa una routine interna -----
Acc = 1              'valore in ACC
Call Write_lcd       'trasferisce al display LCD
End

```

# LCDHEX

## Azione

Invia una variabile in formato esadecimale al display LCD.

## Sintassi

**LCDHEX** var

## Note

var	Variabile da visualizzare.
-----	----------------------------

**var1 : Byte, Integer, Word, Long, Single, Constant.**

S'intendono applicabili le stesse regole definite per PRINTHEX.

## Vedere anche

LCD

## Esempio

```
Dim a as byte
a = 255
LCD a
Lowerline
LCDHEX a
End
```

# LEFT()

## Azione

Restituisce il numero di caratteri specificati di una stringa, partendo da sinistra.

## Sintassi

var = **Left**(var1 , n )

## Note

var	Stringa alla quale verrà assegnato il risultato.
Var1	Stringa d'origine sulla quale operare.
n	Numero di caratteri da estrarre dalla stringa.

**n : Byte, Integer, Word, Long, Constant.**

Per le operazioni variabili di tipo String, tutte le variabili devono essere dello stesso tipo : internal or external.

## Esempio

```
Dim s As XRAM String * 15, z As XRAM String * 15
s = "ABCDEFGH"
z = Left(s,5)
Print z                'ABCDE
End
```

# LEN

## Azione

Restituisce la lunghezza di una stringa.

## Sintassi

var = LEN( string )

## Note

var	Variabile numerica alla quale assegnare il valore di lunghezza della stringa.
string	Stringa per la quale si desidera calcolare la lunghezza.

## Esempio

```
Dim S As String * 12
Dim A As Byte
S = "test"
A = Len(s)
Print A ' prints 4
```

# LOAD

## Azione

Carica il valore di autoreload nel TIMER specificato.

## Sintassi

**LOAD** TIMER , value

## Note

<b>TIMER</b>	TIMER0, TIMER1 o TIMER2.
<b>Value</b>	Variabile o valore da caricare.

Quando si utilizza l'istruzione ON TIMERx con il TIMER/COUNTER in modalità 2, è possibile specificare a quale intervallo deve essere generata l'interrupt.

Il valore può essere compreso fra 1÷255 per TIMER0 e TIMER1, mentre per il TIMER2 è possibile specificare valori tra 1÷65535.

L'istruzione LOAD calcola il valore corretto di reload nel seguente modo.

$TLx = THx = (256 - \text{valore})$

Per TIMER2 :  $RCAP2L = RCAP2H = (65536 - \text{valore})$

L'istruzione LOAD non va utilizzata per assegnare o leggere un valore dei timers/counters. Per questo scopo deve essere impiegata l'istruzione COUNTERx.

Vedere Hardware supplementare per maggiori dettagli.

## Esempio

```
LOAD TIMER0, 100           'carica TIMER0 con 100
```

Genera il codice seguente :

```
Mov t10,#h'9C
```

```
Mov th0,#h'9C
```

```
LOAD TIMER2, 1000
```

Will generate:

```
Mov RCAP2L,#24
```

```
Mov RCAP2H,#252
```

# LOCATE

## Azione

Muove il cursore del display LCD alla locazione specificata.

## Sintassi

**LOCATE** y , x

## Note

x	Costante o variabile relativa alla colonna. (1-64*)
y	Costante o variabile relativa alla linea (1 - 4*)

\* dipende dal display LCD impiegato

## Vedere anche

CONFIG LCD , LCD , HOME , CLS

## Esempio

```
LCD "Hello"  
Locate 1,10  
LCD "**"
```

# LOOKUP

## Azione

Restituisce il valore contenuto in una tabella.

## Sintassi

`var =LOOKUP( value, label )`

## Note

<code>var</code>	Valore restituito
<code>value</code>	Valore da usare come indice della tabella
<code>label</code>	Label alla quale è presente la tabella dati

**var** : Byte, Integer, Word, Long, Single.

**value** : Byte, Integer, Word, Long, Costante.

## Differenze da BASCOM LT

In BASCOM LT, l'istruzione lookup lavora esclusivamente con tabelle composte da bytes.  
In BASCOM-8051, è possibile impiegare anche Integer, Word, Long e Single.

## Vedere anche

LOOKUPSTR

## Esempio

```
DIM b1 As Byte , I as Integer
b1 = Lookup(1, dta)
Print b1           'Visualizza 2 (su base zero)

I = Lookup(0,DTA2)
End

DTA:
DATA 1,2,3,4,5

DTA2:
1000% , 2000%           'di tipo integer
```

# LOOKUPSTR

## Azione

Restituisce una stringa contenuta in una tabella.

## Sintassi

`var =LOOKUPSTR( value, label )`

## Note

<code>var</code>	Stringa restituita
<code>value</code>	Valore da usare come indice della tabella. L'indice parte da 0, quindi il primo elemento della tabella è all'indice 0.
<code>label</code>	Label alla quale è presente la tabella dati

`value` : Byte, Integer, Word, Long, Costante compresi tra 0÷255

## Vedere anche

LOOKUP

## Esempio

```
Dim s as string, idx as Byte
idx = 0 : s = LookupStr(idx,Sdata)
Print s           'visualizzerà 'This'
End
```

Sdata:

```
Data "This" , "is" ,"a test"
```

# LOW

## Azione

Restituisce il byte meno significativo di una variabile.

## Sintassi

`var = LOW ( s )`

## Note

<code>var</code>	Variabile cui sarà assegnato il LSB della variabile S.
<code>s</code>	Variabile da cui prelevare MSB: byte meno significativo

## Vedere anche

HIGH

## Esempio

```
Dim I As Integer , Z As Byte
I = &H1001
Z = Low(I) ' is 1
```

# LOWERLINE

---

## Azione

Posiziona il cursore del display LCD a capo della linea più bassa.

## Sintassi

**LOWERLINE**

## Note

-

## Vedere anche

UPPERLINE , THIRDLINE , FOURTHLINE , HOME

## Esempio

```
LCD "Test"  
LOWERLINE  
LCD "Hello"  
End
```

# MakeBCD()

## Azione

Converte una variabile nel corrispondente valore BCD.

## Sintassi

var1 = **MAKEBCD**(var2)

## Note

var1	Variabile alla quale assegnare il valore convertito.
Var2	Variabile contenente il valore decimale originale.

Quando si fa uso di real time clock per bus I2C è necessario adattare il formato dei dati dal tipo DECIMALE al BCD e questa istruzione serve per un'agevole conversione.

Per stampare il valore bcd di una variabile deve essere utilizzata l'istruzione BCD().

## Vedere anche

MAKEDEC BCD()

## Esempio

```
Dim a As Byte
a = 65
LCD a
Lowerline
LCD BCD(a)
a = MakeBCD(a)
LCD " " ; a
End
```

# MAKEINT()

## Azione

Compatta 2 bytes in un singolo Word o Integer.

## Sintassi

`varn = MAKEINT(LSB , MSB)`

## Note

<b>varn</b>	Variabile alla quale sarà assegnato il valore convertito.
<b>LSB</b>	Variabile o costante con il byte meno significativo (LSB).
<b>MSB</b>	Variabile o costante con il byte più significativo (MSB).

Il codice equivalente è :

`varn = (256 * MSB) + LSB`

## Vedere anche

`MAKEDEC BCD()`

## Esempio

`Dim a As Integer , I As Integer`

`a = 2`

`I = MakeINT(a , 1) 'I = (1 * 256) + 2 = 258`

`End`

# MakeDEC()

## Azione

Converte una variabile di tipo Byte o Integer/Word in formato BCD nel corrispondente valore DECIMALE.

## Sintassi

var1 = **MAKEDEC**(var2)

## Note

var1	Variabile alla quale assegnare il valore convertito.
var2	Variabile origine contenente il valore in BCD.

Quando si fa uso di real time clock per bus I2C è necessario riadattare il formato dei dati dal tipo BCD a DECIMALE e questa istruzione serve per un'agevole conversione.

## Vedere anche

MAKEBCD

## Esempio

```
Dim a As Byte
a = 65
LCD a
Lowerline
LCD BCD(a)
a = MakeDEC(a)
LCD " " ; a
End
```

# MID()

## Azione

L'istruzione MID restituisce parte di una stringa (substring).

L'istruzione MID può essere usata per sostituire parte di una stringa.

## Sintassi

`var = MID(var1 ,st [, l] )`

`MID(var ,st [, l] ) = var1`

## Note

<code>var</code>	Stringa alla quale sarà assegnato il risultato.
<code>Var1</code>	Stringa di origine.
<code>st</code>	Posizione di inizio dell'estrazione/sostituzione.
<code>l</code>	Numero di caratteri da prelevare o cambiare.

Le stringhe su cui operare devono essere dello stesso tipo (internal or external).

## Vedere anche

LEFT , RIGHT

## Esempio

```
Dim s As XRAM String * 15, z As XRAM String * 15
s = "ABCDEFGH"
z = Mid(s,2,3)
Print z          'BCD
z="12345"
Mid(s,2,2) = z
Print s          'A12DEFG
End
```

# MOD

## Azione

Restituisce il modulo (resto) di una divisione.

## Sintassi

`ret = var1 MOD var2`

## Note

<code>ret</code>	Variabile alla quale sarà assegnato il modulo (resto).
<code>var1</code>	Variabile da dividere (dividendo).
<code>var2</code>	Variabile per la quale dividere (divisore).

## Esempio

```
a = 10 MOD 3      'divide 10 per 3
PRINT a           'visualizza il resto (1)
```

# NEXT

## Azione

Termina una struttura FOR..NEXT.

## Sintassi

**NEXT** [var]

## Note

var	Variabile indice utilizzata come contatore in una struttura FOR NEXT e specificato congiuntamente a FOR. Var è opzionale e non indispensabile.
-----	--

Ogni istruzione FOR deve essere successivamente terminata con un NEXT.

## Vedere anche

FOR

## Esempio

```
y = 10
FOR a = 1 TO 10
    FOR x = y TO 1
        PRINT x ; a
    NEXT
NEXT a
END
```

'imposta y = 10  
'ripete 10 volte  
'anche questo  
'visualizza i valori  
'x successivo (conta indietro)  
'a successivo (conta avanti)

# ON Interrupt

## Azione

Esegue una subroutine all'arrivo di una specifica interrupt.

## Sintassi

**ON** interrupt label [NOSAVE]

## Note

interrupt	INT0, INT1, SERIAL, TIMER0 ,TIMER1 o TIMER2. In 'Microprocessori supportati' sono elencati le specifiche interrupt associate ai chip.
Label	Label alla quale saltare all'arrivo dell'interrupt.
NOSAVE	Specificando NOSAVE, nessun registro sarà salvato e ripristinato nella routine di interrupt. Usando questa opzione assicuratevi di compiere separatamente questa operazione sui registri utilizzati.

Una routine di interrupt deve essere terminata con l'istruzione RETURN.

Solo un'istruzione RETURN può essere presente in una routine di interrupt poiché il compilatore provvede a ripristinare i registri e genera un RETI ogni volta che incontra un'istruzione RETURN nella routine di interrupt.

TIMER1 non può essere utilizzato contemporaneamente alle routine di gestione della comunicazione seriale poiché queste ultime fanno uso del TIMER1 per la generazione del BAUDRATE.

Impiegando le interrupts INT0 or INT1 è possibile specificare quale condizione produrrà l'interrupt. E' possibile impiegare l'istruzione Set/reset sul registro TCON per definire il comportamento desiderato:

SET TCON.0 : trigger INT0 sul fronte di discesa.  
RESET TCON.0 : trigger INT0 a livello basso (0).  
SET TCON.2 : trigger INT1 sul fronte di discesa.  
RESET TCON.2 : trigger INT1 a livello basso (0).

vedere Hardware per maggiori dettagli

## Esempio

```
ENABLE INTERRUPTS
ENABLE INT0           'abilita l'interrupt
ON INT0 Label2 nosave 'salta a label2 su INT0
DO                   'loop continuo
LOOP
END

Label2:
    PRINT " An hardware interrupt occurred!"    'visualizza il messaggio
RETURN
```

# ON Value

## Azione

Salta ad una o più labels specificate in funzione del valore di una variabile.

## Sintassi

**ON** var [**GOTO**] [**GOSUB**] label1 [, label2 ]

## Note

var	Variabile numerica da analizzare. Può anche essere uno SFR come P1.
label1, label2	Labels da raggiungere in relazione al valore <i>var</i> .

La definizione dei valori parte dal numero 0, quindi quando var=0 verrà richiamata la prima label specificata.

## Esempio

```
x = 2                                'assegna la variable per l'interrupt
ON x GOSUB lb11, lb12,lb13           'salta alla label lb13
x=0
ON x GOTO lb11, lb12 , lb13
END
```

```
lb13:
  PRINT " lb13"
RETURN
```

```
Lb11:
```

```
Lb12:
```

# OPEN - CLOSE

## Azione

Apri e chiude un dispositivo.

## Sintassi

OPEN "device" for MODE As #channel

CLOSE #channel

## Note

device	Sono supportati due devices hardware : COM1 e COM2. Con la UART software è necessario specificare il pin di porta ed il baudrate. COM3.0:9600 userà PORT 3.0 a 9600 baud.
MODE	Per COM1 e COM2 può essere specificato BINARY , INPUT o OUTPUT, mentre per le UART software deve essere definita la direzione del pin INPUT o OUTPUT.
channel	Numero del canale da aprire. Deve essere una costante positiva.

Poiché esistono microprocessori, come il 80537, che dispongono di 2 canali seriali a bordo, il compilatore deve essere informato sulla porta che s'intende usare. Questa è la ragione per la quale esiste l'istruzione OPEN. Se esiste una sola porta seriale a bordo del microprocessore non è necessario specificare quale s'intende usare e l'istruzione OPEN può essere omessa.

Le istruzioni collegate ai devices seriali sono PRINT , PRINTHEX, INPUT e INPUTHEX.

Ciascun device aperto deve successivamente essere chiuso per mezzo dell'istruzione CLOSE #channel. Naturalmente specificando lo stesso numero per channel.

La UART software supporta solo le istruzioni PUT e GET per inviare e ricevere dati.  
COM1: e COM2: sono porte hardware e possono essere impiegate con PRINT ecc.

## Vedere anche

### Esempio 1

```
'only works with a 80517 or 80537
CONFIG BAUD1 = 9600                'baudrate seriale 1
OPEN "COM2:" FOR BINARY AS #1     'apre la porta
PRINT #1, "Hello"                 'print sulla seriale 1
PRINT "Hello"                     'print sulla seriale 0
CLOSE #1                           'chiude il canale
```

### Esempio 2

```
'funziona con qualsiasi pin di porta
Dim A As Byte , S As String * 16 , I As Byte , Dum As Byte
```

```
'una porta di comunicazione software prende il nome dal pin utilizzato
'ad esempio usando P3.0 si avrà "COM3.0:" (viene omesso P)
'per le porte di comunicazione software deve essere specificato il baudrate
'Quindi per 9600 baud, il nome del device è "COM3.0:9600"
```



# OUT

## Azione

Invia un byte ad una porta hardware oppure ad un indirizzo di memoria esterna.

## Sintassi

**OUT** address, value

## Note

address	Indirizzo al quale inviare il byte.
value	Variabile o valore da inviare.

L'istruzione **OUT** lavora solo con microprocessori che possono indirizzare memoria esterna.

## Vedere anche

INP

## Esempio

Dim a as byte

```
OUT &H8000,1          'invia 1 all'indirizzo hex 8000 del busdati (d0÷d7)
```

```
END
```

Genera il codice seguente :

```
Mov A,#1
```

```
Mov dptr,#h'8000
```

```
Movx @dptr,a
```

# P1,P3

## Azione

P1 e P3 sono registri speciali di funzione (SFR) che possono essere gestiti come variabili.

## Sintassi

**Px** = var

var = **Px**

## Note

x	Numero della porta (1 or 3). <b>P3.6 non può essere impiegata in un AT89C2051!</b>
Var	Variabile da acquisire o settare.

Altri microprocessori possono disporre di più porte, come P0, P2, P4 ecc. Scegliendo opportunamente il file **.DAT** che definisce quale microprocessore si sta impiegando sarà possibile usare anche queste porte aggiuntive come variabili. In pratica sarà possibile utilizzare qualsiasi SFR come una variabile.

ACC = 0 'ad esempio resetta l'accumulatore

Vedere hardware per maggiori dettagli.

## Esempio

```
Dim a as BYTE, b1 as BIT
a = P1           'prende un valore dalla porta 1
a = a OR 2      'lo manipola
P1 = a          'e lo scrive sulla porta 1
P1 = &B10010101 'usa la notazione binaria
P1 = &HAF       'usa la notazione hex
b1 = P1.1       'legge il pin 1.1
P1.1 = 0        'e lo imposta a 0
```

# PEEK()

## Azione

Restituisce un byte memorizzato nella memoria interna.

## Sintassi

var = PEEK( address )

## Note

var	Variabile numerica alla quale assegnare il contenuto dalla cella puntata da <a href="#">address</a>
address	Variabile numerica o costante che definisce l'indirizzo. (0÷255)

## Vedere anche

POKE , CPEEK , INP , OUT

## Esempio

```
DIM a As Byte
```

```
a = Peek( 0 ) 'restituisce il primo byte della memoria interna (r0)
```

```
End
```

# POKE

## Azione

Scrive un byte in una locazione della memoria interna.

## Sintassi

**POKE** address , value

## Note

address	Variabile numerica contenente l'indirizzo della cella di memoria da scrivere. (0÷255)
value	Valore da assegnare. (0÷255)

Si deve porre la massima attenzione nell'uso dell'istruzione POKE, poiché la memoria interna viene utilizzata per memorizzare le variabili e un'operazione maldestra può portare al funzionamento difettoso del programma.

## Vedere anche

PEEK , CPEEK , INP , OUT

## Esempio

```
POKE 127, 1           'scrive 1 all'indirizzo 127
End
```

# POWERDOWN

---

## Azione

Forza il processore in modalità powerdown.

## Sintassi

POWERDOWN

## Note

La modalità powerdown arresta completamente il clock di sistema.  
L'unico modo per riattivare il processore è un reset.

## Vedere anche

IDLE

## Esempio

POWERDOWN

# PRINT

## Azione

Invia sulla porta seriale asincrona (RS-232).

## Sintassi

**PRINT** var ; " constant"

## Note

var	Variabile o costante da trasmettere (print).
-----	--

Per inviare più variabili con la stessa istruzione, utilizzare punto e virgola come separatore ; Terminando una linea con punto e virgola non sarà inviato il carattere di avanzamento linea (linefeed).

L'istruzione PRINT può essere utilizzata quando esiste un'interfaccia seriale RS-232. Consultare il manuale per informazioni sulla realizzazione di un'interfaccia RS-232. L'interfaccia RS-232 può essere collegata alla porta di comunicazione seriale di un PC. In questo modo è possibile impiegare un emulatore di terminale come dispositivo di output. In BASCOM è integrato un emulatore di terminale.

## Vedere anche

PRINTHEX , INPUT , OPEN , CLOSE

## Esempio

```
'-----  
'                               (c) 1997,1998 MCS Electronics  
'-----  
' file: PRINT.BAS  
' demo: PRINT, PRINTHEX  
'-----  
Dim A As Byte , B1 As Byte , C As Integer  
A = 1  
Print "print variable a " ; A  
Print                               'nuova linea  
Print "Text to print."              'costante da visualizzare  
  
B1 = 10  
Printhex B1                          'visualizza in notazione hex  
C = &HA000                             'assegna il valore a c%  
Printhex C                             'visualizza in notazione hex  
Print C                                'visualizza in notazione decimale  
  
C = -32000  
Print C  
Printhex C  
Rem Gli Integers possono assumere valori tra -32767 e 32768  
End
```

# PRINTBIN

## Azione

Invia il contenuto binario di una variabile sulla porta seriale.

## Sintassi

PRINTBIN var [,varn]

## Note

var	Variabile contenente il valore da inviare alla porta seriale
varn	Ulteriori variabili da inviare. (opzionali)

PRINTBIN equivale a PRINT CHR(var); ma in questo modo si possono stampare interi array.

Usando un Long, ad esempio, saranno inviati 4 bytes.

## Vedere anche

INPUTBIN

## Esempio

```
Dim a(10) as Byte, c as Byte
For c = 1 To 10
    a(c) = a          'riempie l'array
Next
PRINTBIN a(1)      'visualizza il contenuto
```

# PRINTHEX

## Azione

Invia una variabile alla porta seriale in formato esadecimale.

## Sintassi

**PRINTHEX** var

## Note

var	Variabile contenente il valore da inviare alla porta seriale.
-----	---

Si applicano le stesse regole valide per PRINT.

L'istruzione PRINTHEX può essere utilizzata quando esiste un'interfaccia seriale RS-232. Consultare il manuale per informazioni sulla realizzazione di un'interfaccia RS-232. L'interfaccia RS-232 può essere collegata alla porta di comunicazione seriale di un PC. In questo modo è possibile impiegare un emulatore di terminale come dispositivo di output. In BASCOM è integrato un emulatore di terminale.

## Vedere anche

PRINT , INPUTHEX

## Esempio

```
Dim x As Byte
INPUT x           'aspetta l'input di una variabile
PRINT x          'la visualizza in formato decimale
PRINTHEX "Hex " ; x 'e poi in formato esadecimale
```

# PRIORITY

## Azione

Definisce i livelli di priorità delle interrupts.

## Sintassi

PRIORITY SET / RESET interrupt

## Note

SET	Porta la priorità dell'interrupt al livello più alto.
RESET	Porta la priorità dell'interrupt al livello più basso.
Interrupt	L'interrupt per la quale definire la priorità.

Le interrupts sono: **INT0, INT1, SERIAL, TIMER0, TIMER1 e TIMER2.**

Altri microprocessori possono avere interrupt addizionali o diversi.

Vedere 'Microprocessori supportati' per maggiori dettagli.

Interrupt INT0 ha sempre la priorità più alta.

Quando più interrupts avvengano contemporaneamente l'ordine seguente sarà utilizzato nella gestione delle chiamate.

Interrupt	Priorità
INT0	1 (più alta)
TIMER0	2
INT1	3
TIMER1	4
SERIAL	5 (più bassa)

## Esempio

```
PRIORITY SET SERIAL      'int seriale al livello più alto
ENABLE SERIAL           'abilita int seriale
ENABLE TIMER0          'abilita int timer0
ENABLE INTERRUPTS      'attiva la gestione delle interrupts
ON SERIAL label        'salta alla label in caso di int seriale
DO                      'loop continuo

LOOP

Label:                  'label
    PRINT " Serial int occurred." 'visualizza un messaggio
RETURN                  'return dall'interrupt
```

# READ

## Azione

Legge i valori definiti in DATA e li assegna a delle variabili.

## Sintassi

**READ** var

## Note

var	Variabile alla quale sarà assegnato il valore letto.
-----	--

## Differenze da QB

E' indispensabile che le variabili siano dello stesso tipo dei valori memorizzati con DATA.

## Vedere anche

DATA , RESTORE

## Esempio

```
Dim A As Byte, I As Byte, C As Integer, S As XRAM String * 10
RESTORE dta
FOR a = 1 TO 3
    READ i : PRINT i
NEXT
RESTORE DTA2
READ C : PRINT C
READ C : PRINT C
Restore dta3 : Read s : Print s
END

dta:
Data 5,10,15
dta2:
Data 1000%, -2000%
dta3:
Data " hello"
```

# REM

## Azione

Inserisce un commento.

## Sintassi

**REM** o **'**

## Note

Un programma commentato risulta più comprensibile.

Per inserire un commento usare REM oppure ' seguito dal testo del commento.

Tutte le istruzioni poste dopo REM o ' sono considerate commenti e non saranno compilate.

E' ora possibile inserire dei blocchi di testo come commento:

```
'(          inizio di un blocco di commento  
print "Questo non sarà compilato"  
)          fine del blocco di commento
```

Il simbolo iniziale ' garantisce la compatibilità con QB.

## Esempio

```
REM TEST.BAS version 1.00  
PRINT a'      " this is comment      : PRINT " hello"  
                ^--- questo non sarà eseguito!
```

# RESET

## Azione

Resetta (azzerà) un bit di porta (P1.x, P3.x) oppure di una variabile interna di tipo Bit/Byte/Integer/Word.

## Sintassi

**RESET** bit

**RESET** var.x

## Note

bit	Può essere P1.x, P3.x o qualsiasi bit di variabile dove $x=0\div7$ .
var	Può essere una variabile di tipo Byte, Integer o Word.
x	Costante indicante il bit di variabile da azzerare. ( $0\div7$ ) per bytes e ( $0\div15$ ) per Integer/Word

## Vedere anche

SET

## Esempio

Dim b1 as bit, b2 as byte, I as Integer

```
RESET P1.3           'reset del bit 3 della porta 1
RESET b1             'variable di tipo bit
RESET b2.0           'reset bit 0 della variabile tipo byte b2
RESET I.15           'reset del bit MS di I
```

# RESTORE

## Azione

Permette di rileggere dati già letti con READ. Azzera il puntatore di DATA.

## Sintassi

**RESTORE** label

## Note

label	Label cui è posizionata l'istruzione DATA.
-------	--

## Vedere anche

DATA , READ

## Esempio

```
DIM a AS BYTE, I AS BYTE
RESTORE dta
FOR a = 1 TO 3
  READ a : PRINT a
NEXT
RESTORE DTA2
READ I : PRINT I
READ I : PRINT I
END
```

```
DTA1:
Data 5, 10, 100
```

```
DTA2:
Data -1%, 1000%
```

Gli Integers devono terminare con il segno % (Integer : <0 or >255)

# RETURN

## Azione

Ritorna da una subroutine.

## Sintassi

**RETURN**

## Note

Ogni Subroutine deve essere terminata con la propria istruzione RETURN.  
Anche le subroutines di Interrupt devono essere terminate con il proprio RETURN.

## Vedere anche

GOSUB

## Esempio

```
GOSUB Pr          'salta alla subroutine
PRINT result     'visualizza result
END              'fine del programma

Pr:              'label di inizio della subroutine
    result = 5 * y  'del codice tanto
    result = result + 100 'per fare qualcosa
RETURN          'ritorna
```

# RIGHT()

## Azione

Restituisce il numero di caratteri specificati di una stringa, partendo da destra.

## Sintassi

var = **RIGHT**(var1 ,st )

## Note

var	Stringa alla quale sarà assegnato il risultato.
Var1	Stringa di origine sulla quale operare.
st	Posizione dalla quale partire con l'estrazione.

Tutte le stringhe devono essere dello stesso tipo : internal or external.

## Vedere anche

LEFT , MID

## Esempio

```
Dim s As XRAM String * 15, z As XRAM String * 15
s = "ABCDEFGH"
z = Right(s,2)
Print z           'FG
End
```

# ROTATE

## Azione

Scorre tutti i bit a destra o a sinistra di una posizione.

## Sintassi

**ROTATE** *var* , **LEFT/RIGHT** [ , *shifts*]

## Note

<b>var</b>	Variabile di tipo Byte, Integer/Word o Long.
<b>shifts</b>	Numero di scorrimenti da effettuare.

Il flag di carry viene interessato dall'operazione di scorrimento, occupando il posto del bit più significativo o meno significativo secondo la direzione dello scorrimento. Il risultato è identico a quello prodotto da un'istruzione assembler RLC oppure RRC.

Se questo comportamento è indesiderato, azzerare il bit di carry prima dello scorrimento per mezzo dell'istruzione CLR C (Clear Carry).

## Vedere anche

SHIFTIN , SHIFTOUT

## Esempio

```
Dim a as Byte
a = 128
ROTATE a, LEFT , 2
Print a          '1
```

Codice generato:

```
Mov R7,#2
Mov R0,#h'21
Mov a,@r0
Rlc a
Djnz r7,*-1
Mov @r0,a
```

# SELECT

## Azione

Esegue un'istruzione da un elenco di istruzioni in relazione al valore di un valore o di un'espressione.

## Sintassi

```
SELECT CASE var  
  CASE test1 : statements  
  [CASE test2 : statements ]  
  CASE ELSE : statements  
END SELECT
```

## Note

var	Variabile da analizzare.
Test1	Valore da analizzare.
Test2	Valore da analizzare.

## Vedere anche

-

## Esempio

```
Dim b2 as byte  
SELECT CASE b2                                'set bit 1 della porta 1  
  CASE 2 : PRINT "2"  
  CASE 4 : PRINT "4"  
  CASE IS >5 : PRINT ">5"                    'un test richiede la parola chiave IS  
  CASE ELSE  
END SELECT  
END
```

# SET

## Azione

Setta (pone a 1) un bit di porta (P1.x,P3.x) oppure di una variabile interna di tipo Bit/Byte/Integer/Word.

## Sintassi

**SET** bit

**SET** var.x

## Note

bit	Può essere P1.x, P3.x o qualsiasi bit di variabile dove $x=0\div7$ .
var	Può essere una variabile di tipo Byte, Integer o Word.
x	Bit di una variabile ( $0\div7$ ) da settare. ( $0\div15$ per Integer/Word)

## Vedere anche

RESET

## Esempio

```
Dim b1 as Bit, b2 as byte, c as Word
SET P1.1      'set bit 1 della porta 1
SET b1        'variabile di tipo bit
SET b2.1      'set del bit 1 della var b2
SET C.15      'set del più alto bit della Word
```

# SHIFTCURSOR

---

## Azione

Scorre il cursore del display LCD a sinistra o a destra di una posizione.

## Sintassi

**SHIFTCURSOR LEFT / RIGHT**

## Vedere anche

SHIFTLCD

## Esempio

```
LCD "Hello"  
SHIFTCURSOR LEFT  
End
```

# SHIFTIN and SHIFTOUT

## Azione

Invia o riceve una variabile attraverso un pin di porta, in forma di un treno di bit seriali con invio sincrono ad un segnale di clock.

## Sintassi

SHIFTIN pin , pclock , var , option

SHIFTOUT pin , pclock , var , option

## Note

pin	Pin di porta da utilizzare come input/output.
pclock	Pin di porta su cui generare il clock.
var	Variabile assegnata all'operazione di shift.
Option	Opzioni possibili : 0 - MSB fatto scorrere in/out per primo quando clock va basso 1 - MSB fatto scorrere in/out per primo quando clock va alto 2 - LSB fatto scorrere in/out per primo quando clock va basso 3 - LSB fatto scorrere in/out per primo quando clock va alto Aggiungendo l'opzione 4 a SHIFTIN s'intende che il clock per lo scorrimento sia generato esternamente.

In relazione al tipo di variabile saranno necessari più o meno shift per completare l'invio. Per un byte necessiteranno 8 shifts mentre 16 shifts serviranno per un Integer.

## Vedere anche

## Esempio

Dim a as byte

```
SHIFTIN P1.0 , P1.1 , a , 0
```

```
SHIFTOUT P1.2 , P1.1 , a , 0
```

Per l'esempio di SHIFTIN questo è il codice generato:

```
Setb P1.1
Mov R0,#h'21
Mov r2,#h'01
__UNQLBL1:
Mov r3,#8
__UNQLBL2:
Clr P1.1
Nop
Nop
Mov c,P1.0
Rlc a
Setb P1.1
Nop
Nop
Djnz r3,__UNQLBL2
Mov @r0,a
Dec r0
Djnz r2,__UNQLBL1
```

Il codice generato dipende, naturalmente, dai parametri.

Per scorrere con un segnale esterno di clock:  
SHIFTIN P1.0, P1.1 , a , 4 'add 4 for external clock

Codice generato:

```
Mov R0,#h'21
Mov r2,#h'01
__UNQLBL1:
Mov r3,#8
__UNQLBL2:
Jnb P1.1,*+0
Mov c,P1.0
Rlc a
Jb P1.1,*+0
Djnz r3,__UNQLBL2
Mov @r0,a
Dec r0
Djnz r2,__UNQLBL1
```

# SHIFTLCD

---

## Azione

Scorre il display LCD a sinistra o a destra di una posizione.

## Sintassi

**SHIFTLCD LEFT / RIGHT**

## Note

-

## Vedere anche

SHIFTCURSOR

## Esempio

```
LCD "Very long text"  
SHIFTLCD LEFT  
Wait 1  
SHIFTLCD RIGHT  
End
```

# SOUND

## Azione

Invia impulsi ad un pin di porta.

## Sintassi

**SOUND** pin, duration, frequency

## Note

pin	Qualsiasi pin di porta, come P1.0 ecc.
duration	Numero di impulsi da inviare. Byte, Integer/Word o costante compreso tra 1÷ 32768.
Frequency	Tempo per il quale il pin è forzato alto e basso.

Collegando un altoparlante oppure un cicalino ad un pin di porta (vedere hardware), è possibile utilizzare l'istruzione SOUND per produrre dei toni.

La porta è commutata alta e bassa per il numero di microsecondi specificato in *frequency*. Questo loop viene eseguito il numero di volte specificato in *duration*.

## Vedere anche

-

## Esempio

```
SOUND P1.1 , 10000, 10          'BEEP
End
```

# SPACE()

## Azione

Restituisce una stringa composta da più caratteri di spaziatura.

## Sintassi

var = **SPACE(x)**

## Note

x	Numero di caratteri di spaziatura.
Var	Stringa alla quale è assegnato il risultato.

Specificando zero per x, si otterrà una stringa di 255 bytes poiché non viene effettuato alcun controllo su assegnazioni di stringhe con lunghezza zero.

## Esempio

```
Dim s as XRAM String * 15, z as XRAM String * 15
```

```
s = Space(5)
```

```
Print " { " ; s ; " } " ' {     }
```

```
Dim A as Byte
```

```
A = 3
```

```
S = Space(a)
```

Codice generato per le ultime 2 linee :

```
;----- library routine -----
```

```
_sStr_String:
```

```
Mov @r1,a
```

```
Inc r1
```

```
Djnz r2,_sStr_String
```

```
Clr a
```

```
Mov @r1,a
```

```
Ret
```

```
;-----
```

```
Mov R1,#h'22 ; location of string
```

```
Mov R2,h'21 ; number of spaces
```

```
Mov a,#32
```

```
Acall _sStr_String
```

# SPIIN

## Azione

Legge un valore dal bus SPI.

## Sintassi

SPIIN var, bytes

## Note

var	Variabile alla quale assegnare il valore letto dal bus SPI.
bytes	Numero di bytes da leggere.

## Vedere anche

SPIOUT , CONFIG SPI

## Esempio

```
Dim a(10) as byte
CONFIG SPI = SOFT, DIN = P1.0, DOUT = P1.1, CS=P1.2, CLK = P1.3
SPIIN a(1) , 4      'legge 4 bytes
```

# SPIOUT

## Azione

Invia il valore di una variabile sul bus SPI.

## Sintassi

SPIOUT var , bytes

## Note

var	Variabile che contiene il valore da inviare sul bus SPI.
bytes	Numero di bytes da inviare.

## Vedere anche

SPIIN , CONFIG SPI

## Esempio

```
CONFIG SPI = SOFT, DIN = P1.0, DOUT = P1.1, CS=P1.2, CLK = P1.3
Dim a(10) as Byte , X As Byte
SPIOUT a(1) , 5      'invia 5 bytes
SPIOUT X , 1        'invia 1 byte
```



# STOP

---

## Azione

Arresta l'esecuzione di un programma.

## Sintassi

**STOP**

## Note

Per terminare un programma può essere impiegata anche l'istruzione **END**.

Quando si raggiunge un'istruzione END o STOP viene prodotto un loop senza fine.

## Esempio

```
PRINT var          'visualizza qualcosa
STOP              'è tutto
```

# STOP TIMERx

## Azione

Arresta il timer/counter specificato.

## Sintassi

**STOP** timer

## Note

timer	TIMER0, TIMER1, TIMER2, COUNTER0 or COUNTER1.
-------	---

Per sospendere l'esecuzione di un'interrupt è possibile anche arrestare il timer.

TIMER0 e COUNTER0 sono lo stesso dispositivo.

## Vedere anche

START TIMERx

## Esempio

```
'-----  
'                                     (c) 1997,1998 MCS Electronics  
'-----  
' file: TIMER0.BAS  
' demo: ON TIMER0  
' *TIMER1 è usato come generatore di baudrate per RS-232  
'-----  
Dim Count As Byte , Gt As Byte  
  
Config Timer0 = Timer , Gate = Internal , Mode = 2  
'Timer0 = counter : timer0 operates as a counter  
'Gate = Internal   : no external gate control  
'Mode = 2         : 8-bit auto reload (default)  
  
On Timer0 Timer_0_int  
Load Timer0 , 100                               'quando il timer raggiunge 100 avviene  
'un'interrupt  
Enable Interrupts                               'abilita l'uso delle interrupts  
Enable Timer0                                   'abilita il timer  
  
Rem Setting Of Priority  
Priority Set Timer0                             'alla priorità più alta  
Start Timer0                                   'avvia il timer  
  
Count = 0                                       'reset del counter  
Do  
    Input "Number " , Gt  
    Print "You entered : " ; Gt  
Loop Until Gt = 1                               'loop finchè viene premuto ESC  
Stop Timer0  
End  
  
Rem The Interrupt Handler For The Timer0 Interrupt  
Timer_0_int:  
    Inc Count
```

```
If Count = 2 Then
  Print "Timer0 Interrupt avvenuto"
  Count = 0
End If
Return
```

# STR()

## Azione

Restituisce un numero sotto forma di stringa.

## Sintassi

var = **Str**( x )

## Note

var	Variabile di tipo String.
X	Variabile numerica.

**x : Byte, Integer, Word, Long, Single.**

La stringa deve essere sufficientemente grande per contenere il risultato.

## Vedere anche

VAL

## Differenze da QB

In QB STR() restituisce una stringa con uno spazio in testa (leading).  
In BASCOM questo non avviene.

## Esempio

```
Dim a as Byte, S as XRAM String * 10
a = 123
s = Str(a)
Print s
End
```

# STRING()

## Azione

Restituisce una stringa contenente il carattere ASCII n ripetuto m volte.

## Sintassi

var = **STRING**(m ,n )

## Note

var	Stringa alla quale è assegnato il risultato.
n	Codice ASCII da assegnare alla stringa.
m	Numero di caratteri identici da assegnare.

Non è possibile utilizzare il codice ASCII zero, poiché viene utilizzato dal compilatore per segnalare la fine di una stringa.

Specificando zero per m, si otterrà una stringa di 255 bytes poiché non viene effettuato alcun controllo su assegnazioni di stringhe con lunghezza zero. Qualora fosse necessaria questa funzionalità informate MCS Electronics.

## Vedere anche

SPACE

## Esempio

```
Dim s as XRAM String * 15
s = String(5,65)
Print s                'AAAAA
End
```

# SUB

## Azione

Definisce una Subroutine.

## Sintassi

**SUB Name**[(var1)]

## Note

name	Nome della subroutine. Può essere impiegata qualsiasi parola non riservata.
var1	Nome del parametro.

Ciascuna subroutine deve essere terminata con l'istruzione END SUB.

La dichiarazione di una Subroutine deve essere effettuata prima di scrivere la procedura relativa alla subroutine.

Il tipo ed il nome dei parametri devono essere identici sia nella dichiarazione sia nella procedura della subroutine.

I parametri sono GLOBALI per tutta l'applicazione e devono essere dimensionati con l'istruzione DIM come qualsiasi altra variabile.

Questo consente di condividere i parametri di una subroutine con il programma principale, come illustrato nell'esempio seguente :

```
Dim a as byte, b1 as byte, c as byte      'dimensiona le variabili
Declare Sub Test(a as byte)              'dichiara la subroutine
a = 1 : b1 = 2: c = 3                    'assegna le variabili

Print a ; b1 ; c                          'visualizza le variabili

Call Test(b1)                             'chiama la subroutine
Print a ; b1 ; c                          'visualizza le variabili di nuovo
End

Sub Test(a as byte)                       'inizio della procedura/subroutine
  print a ; b1 ; c                        'visualizza le variabili
End Sub
```

## Vedere anche

CALL, DECLARE

## Esempio

-

# SWAP

## Azione

Scambia tra loro due variabili dello stesso tipo.

## Sintassi

**SWAP** var1, var2

## Note

var1	Variabile di tipo Bit, Byte, Integer o Word.
var2	Variabile dello stesso tipo di var1.

Dopo lo scambio var1 conterrà il valore di var2 mentre var2 quello di var1.

## Esempio

```
Dim a as integer,b1 as integer
a = 1 : b1 = 2           'assegna due integers
SWAP a, b1              'li scambia
PRINT a ; b1
```

# THIRDLINE

---

## Azione

Posiziona il cursore del display LCD a capo della terza linea.

## Sintassi

**THIRDLINE**

## Note

-

## Vedere anche

UPPERLINE , LOWERLINE , FOURTHLINE

## Esempio

```
Dim a as byte
a = 255
LCD a
Thirdline
LCD a
Upperline
End
```

# UPPERLINE

---

## Azione

Posiziona il cursore del display LCD a capo della linea più alta.

## Sintassi

**UPPERLINE**

## Note

-

## Vedere anche

LOWERLINE THIRDLINE FOURTHLINE

## Esempio

```
Dim a as byte
a = 255
LCD a
Lowerline
LCD a
Upperline
End
```

# VAL()

## Azione

Converte una stringa rappresentante un numero in numero.

## Sintassi

`var = Val( s )`

## Note

<code>var</code>	Variabile numerica alla quale assegnare il valore di <code>s</code> .
<code>s</code>	Variabile di tipo stringa.

**var :** Byte, Integer, Word, Long, Single.

## Vedere anche

STR

## Esempio

```
Dim a as byte, s As XRAM string * 10
s = "123"
a = Val(s)           'converte la stringa
Print a
End
```

# VARPTR()

## Azione

Restituisce l'indirizzo di memoria al quale è memorizzata una variabile.

## Sintassi

```
var = VARPTR( var2 )
```

## Note

var	Variabile alla quale assegnare l'indirizzo di var2.
var2	Variabile della quale si richiede l'indirizzo.

## Vedere anche

PEEK POKE

## Esempio

```
Dim I As Integer , B1 As Byte  
B1 = Varptr(I)
```

Codice generato :

```
Mov h'23, #h'21
```

# WAIT

## Azione

Sospende l'esecuzione del programma per un tempo predefinito.

## Sintassi

WAIT seconds

## Note

seconds	Numero di secondi di attesa.
---------	------------------------------

Il ritardo è basato sulla frequenza di clock di 12 Mhz.

Questo comando non consente temporizzazioni accurate.

Nel caso si verificassero delle interrupts nel corso del ritardo, questo sarà prolungato del tempo necessario all'esecuzione dell'interrupt.

## Vedere anche

DELAY

## Esempio

```
WAIT 3          'attende per tre secondi
Print "*"      
```

# WAITKEY

## Azione

Attende finché sia ricevuto un carattere nel buffer seriale.

## Sintassi

var = **WAITKEY**

## Note

var	Variabile alla quale assegnare il valore ASCII del carattere ricevuto nel buffer seriale.
-----	---

var : **Byte, Integer, Word, Long, String.**

## Vedere anche

INKEY

## Esempio

```
Dim A As Byte
A = Waitkey           'attende un carattere
Print A
```

# WAITMS

## Azione

Sospende l'esecuzione del programma per un tempo predefinito in millisecondi.

## Sintassi

WAITMS mS

## Note

mS	Numero di millisecondi di attesa. (1÷255)
----	---

Il ritardo è basato sulla frequenza di clock di 12 Mhz.

Questo comando non consente temporizzazioni accurate.

Nel caso si verificassero delle interrupts nel corso del ritardo, questo sarà prolungato del tempo necessario all'esecuzione dell'interrupt.

Questa istruzione è prevista per l'uso con le istruzioni del bus I2C. Quando si effettua una scrittura su una EEPROM collegata ad un bus I2C è necessario attendere 10 mS prima della successiva istruzione di scrittura.

## Vedere anche

DELAY WAIT

## Esempio

```
WAITMS 10           'attende 10 millisecondi
Print "*"           
```

# WHILE .. WEND

---

## Azione

Esegue una serie di istruzioni, in loop, fintanto che la condizione specificata rimane vera.

## Sintassi

```
WHILE condition
    istruzioni
WEND
```

## Note

Le istruzioni contenute tra **WHILE** e **WEND** saranno eseguite fino a quando la condizione specificata in **WHILE** è verificata.

Se la condizione non è verificata il programma riprende all'istruzione che segue **WEND**.

## Vedere anche

**DO .. LOOP**

## Esempio

```
WHILE a <= 10
    PRINT a
    INC a
WEND
```

## Hardware - display LCD

Il display LCD può essere collegato come segue:

DISPLAY LCD	PORTA	PIN
DB7	P1.7	14
DB6	P1.6	13
DB5	P1.5	12
DB4	P1.4	11
E	P1.3	6
RS	P1.2	4
RW	Ground	5
Vss	Ground	1
Vdd	+5 Volt	2
Vo	0-5 Volt	3

Questa connessione lascia disponibili P1.1 e P1.0 e P3 per altri usi.

E' possibile definire collegamenti diversi specificando i pin di porta nel menu Options LCD. Il tipo di display LCD può essere selezionato con l'istruzione CONFIG LCD.

Il display LCD lavora in modalità 4 bit.

Vedere l'istruzione \$LCD per il funzionamento in modalità 8 bit.

BASCOM dispone di molte istruzioni per la gestione del display LCD.

Per quanti volessero un maggiore controllo l'esempio seguente può essere d'aiuto.

Acc = 5                    'carica un valore nel registro A  
Call Lcd\_control        'è il valore di controllo del display  
Acc = 65                'carica un nuovo valore (la lettera A)  
Call Write\_lcd         'lo scrive sul display LCD

Lcd\_control e Write\_lcd sono subroutines assembler che possono essere richiamate da BASCOM.

Verificare le specifiche del display LCD utilizzato per un corretto impiego.

## Microprocessori supportati

---

Alcuni microprocessori dispongono di caratteristiche aggiuntive rispetto agli AT89C2051/8051.

**8032/8052/AT89S8252**  
TIMER2

**AT89S8252**  
WATCHDOG  
DATA EEPROM  
Pin di porta con funzioni alternative

**80515,80535,80517,80535**  
GETAD  
WATCHDOG  
BAUDRATE GENERATOR  
INTERRUPTS e PRIORITY

**80517,80537**  
GETAD  
WATCHDOG  
BAUDRATE GENERATOR  
BAUDRATE GENERATOR1  
INTERRUPTS e PRIORITY

# AT89S8252 WATCHDOG

Il microprocessore AT89S8252 incorpora un timer di watchdog.

Un timer di watchdog è un timer che provvede a resettare il microprocessore al raggiungimento di un certo valore (tempo).

Quindi, durante l'esecuzione del programma è necessario resettare questo timer prima che completi il suo conteggio. Questa funzione viene utilizzata per garantire che il programma stia lavorando correttamente.

Quando un programma non funziona oppure si arena in un loop senza fine il timer di watchdog non viene azzerato e quindi si produce un reset automatico con conseguente riavvio del programma.

**START WATCHDOG** avvia il timer di watchdog.  
**STOP WATCHDOG** arresta il timer di watchdog.  
**RESET WATCHDOG** resetta (azzerà) il timer di watchdog.

[Vedere anche](#)

CONFIG WATCHDOG

## Esempio

```
'-----  
'                               (c) 1998 MCS Electronics  
' WATCHD.BAS demonstrates the AT89S8252 watchdog timer  
' select 89s8252.dat !!!  
'-----  
Config Watchdog = 2048           'reset dopo 2048 mSec  
Start Watchdog                   'start del timer di watchdog  
Dim I As Word  
For I = 1 To 10000  
    Print I                       'visualizza il valore  
    ' Reset Watchdog  
    'il loop for next non sarà completato per l'intervento del timer di watchdog  
    'togliendo il simbolo di commento all'istruzione RESET WATCHDOG verrà invece  
    'completato perché il wd-timer sarà resettato prima che arrivi a 2048 msec  
Next  
End
```

# WATCHDOG

Il microprocessore AT89S8252 incorpora un timer di watchdog.

Un timer di watchdog è un timer che provvede a resettare il microprocessore al raggiungimento di un certo valore (tempo).

Quindi, durante l'esecuzione del programma è necessario resettare questo timer prima che completi il suo conteggio. Questa funzione viene utilizzata per garantire che il programma stia lavorando correttamente.

Quando un programma non funziona oppure si arena in un loop senza fine il timer di watchdog non viene azzerato e quindi si produce un reset automatico con conseguente riavvio del programma.

**CONFIG WATCHDOG = value**

**value** Tempo trascorso il quale il timer di WD genera un reset.  
Valori possibili, in millisecondi :  
16,32,64,128,256,512,1024 o 2048

**START WATCHDOG** avvia il timer di watchdog.

**STOP WATCHDOG** arresta il timer di watchdog.

**RESET WATCHDOG** resetta (azzerata) il timer di watchdog.

## Esempio

```
DIM A AS INTEGER
CONFIG WATCHDOG = 2048           'produce un reset dopo circa 2 secondi
START WATCHDOG                   'avvia il WD
DO
  PRINT a
  a = a + 1                       'smette in caso di reset
  REM RESET WATCHDOG             'eliminando REM lavorerà correttamente
LOOP
END
```

# DATA EEPROM

Il microprocessore AT89S8252 incorpora 2Kbytes di flash EEPROM.

Questa memoria può essere utilizzata per memorizzare dati.

Per questo sono previste due specifiche istruzioni : WRITEEEPROM e READEEPROM.

**WRITEEEPROM** var [, address ]

<b>var</b>	Qualsiasi nome di Variabile BASCOM.
<b>Address</b>	Indirizzo di EEPROM dove scrivere i dati, tra 0÷2047. Se viene omesso l'indirizzo questo sarà assegnato da BASCOM automaticamente e sarà possibile individuarlo leggendo nel report file.

**READEEPROM** var [, address ]

<b>var</b>	Qualsiasi nome di Variabile BASCOM.
<b>Address</b>	L'indirizzo di EEPROM dal quale leggere i dati, tra 0÷2047. L'indirizzo può essere omesso se i dati sono stati precedentemente memorizzati con l'istruzione <b>WRITEEEPROM</b> poiché in questo caso il compilatore è in grado di risalire all'indirizzo assegnato automaticamente.

## Esempio

```
Dim S As String * 15 , S2 As String * 10
S = "Hello" : S2 = "test"
```

```
Dim L As Long
L = 12345678
Writeeprom S
Writeeprom S2
Writeeprom L

S = "" : S2 = "" : L = 0
Readeeprom L : Print L
Readeeprom S : Print S
Readeeprom S2 : Print S2
End
```

'scrive le stringhe  
'scrive il long  
'clear delle variabili

## Pin di porta con funzioni alternative

Le porte del microprocessore AT89S8252 hanno delle funzioni alternative e sono riassunte nella tabella seguente.

Port Pin	Funzione alternativa
P1.0	T2 ingresso di conteggio esterno per timer.counter 2, uscita del segnale di clock
P1.1	T2EX capture/reload trigger e flag di direzione di timer/counter 2
P1.4	/SS Ingresso di selezione Slave
P1.5	MOSI uscita dati master, ingresso dati slave per SPI
P1.6	MISO ingresso dati master, uscita dati slave per SPI
P1.7	SCK uscita clock master, ingresso clock slave per SPI
P3.0	RxD ingresso porta seriale asincrona
P3.1	TxD uscita porta seriale asincrona
P3.2	/INT0 ingresso interrupt 0
P3.3	/INT1 ingresso interrupt 1
P3.4	T0 ingresso esterno timer 0
P3.5	T1 ingresso esterno timer 1
P3.6	/WR strobe di scrittura per memoria dati esterna
P3.7	/RD strobe di lettura per memoria dati esterna

/ indica ingresso negato, attivo basso

# TIMER2 in 8032 e compatibili

Alcuni microprocessori incorporano timer addizionali : TIMER2.

Questa sezione descrive il TIMER2 per microprocessori 8032 compatibili e non si applica al TIMER2 presente nei microprocessori 80C535 ed altri.

TIMER2 è un timer/counter a 16-bit which che può funzionare sia come timer sia come counter. TIMER2 dispone di 3 modalità di funzionamento : capture, auto-reload (conteggio avanti o indietro), e generatore di baud rate.

## Capture mode

In modalità capture esistono due opzioni :

- timer/counter a 16-bit che al completamento del conteggio mette a 1 il bit TF2, che è il bit di overflow del TIMER2. Questo bit può essere utilizzato per generare una interrupt.

Modalità Counter :

**CONFIG TIMER2 = COUNTER, GATE = INTERNAL, MODE = 1**

Modalità Timer :

**CONFIG TIMER2=TIMER, GATE= INTERNAL,MODE =1**

- Come sopra, ma con la funzione aggiuntiva che una transizione da 1 a 0 sull'ingresso T2EX produce il trasferimento del contenuto dei registri TL2 e TH2 di TIMER2 dentro i registri di capture RCAP2L e RCAP2H.

Modalità Counter :

**CONFIG TIMER2 = COUNTER, GATE = EXTERNAL, MODE = 1**

Modalità Timer :

**CONFIG TIMER2=TIMER,GATE=EXTERNAL,MODE=1**

Inoltre una transizione di T2EX mette a 1 il bit EXF2 in T2CON. EXF2, come TF2, può generare un'interrupt.

La routine di interrupt di TIMER2 può verificare i bit TF2 e EXF2 per determinare quale evento ha causato l'interrupt.

(in questa modalità non esiste valore di reload. Anche quando un evento di capture avviene su T2EX il contatore prosegue il conteggio delle transizioni su T2EX oppure gli impulsi di clock del timer ottenuti con  $osc/12$ )

## Modalità Auto reload

In modalità auto reload a 16-bit, TIMER2 può essere configurato come timer o contatore programmabile avanti/indietro. La direzione del conteggio è determinata dal bit DCEN.

TIMER2 conterà fino a **&HFFFF** raggiunta la fine del conteggio metterà a 1 il bit TF2 che è il flag di overflow. Questo produce il reload dei registri di TIMER2 con il valore a 16-bit presente in RCAP2L e RCAP2H.

I valori in RCAP2L e RCAP2H verranno preimpostati da software.

Modalità Counter :

**CONFIG TIMER2=COUNTER,GATE=INTERNAL,MODE=0**

Modalità Timer :

**CONFIG TIMER2=COUNTER,GATE=INTERNAL,MODE=0**

Quando EXEN2=1 un overflow oppure una transizione da 1 a 0 sull'ingresso T2EX possono causare il reload di 16-bit. Questa transizione mette anche a 1 il bit EXF2. Se l'interrupt di TIMER2 è abilitata può essere generata quando TF2 oppure EXF2 sono allo stato logico 1.

Modalità Counter :

`CONFIG TIMER2=COUNTER,GATE=EXTERNAL,MODE=0`

Modalità Timer :

`CONFIG TIMER2=TIMER,GATE=EXTERNAL,MODE=0`

TIMER2 può inoltre contare avanti o indietro. In questa modalità il pin T2EX può essere utilizzato per controllare la direzione del conteggio. Quando a T2EX è applicato uno stato logico 1 TIMER2 conta in avanti (incremento).

L'overflow del TIMER2 avviene al raggiungimento di **&HFFFF** e mette a 1 il flag TF2, che può generare un'interrupt, se abilitata. L'overflow del timer produce anche il reload dei registri TL2 e TH2 con i valori contenuti in RCAP2L e RCAP2H (16-bit).

Counter mode:

`CONFIG TIMER2=COUNTER,GATE=INTERNAL/EXTERNAL,MODE=0,DIRECTION=UP`

Timer mode:

`CONFIG TIMER2=COUNTER,GATE=INTERNAL/EXTERNAL,MODE=0,DIRECTION=UP`

Uno stato logico 0 applicato al pin T2EX forza il TIMER2 a contare indietro (decremento).

L'underflow di TIMER2 avverrà quando TL2 e TH2 assumeranno lo stesso valore presente in RCAP2L e RCAP2H. L'underflow di TIMER2 metterà allo stato logico 1 il flag TF2 e ricaricherà il valore **&HFFFF** nei registri TL2 e TH2 del timer.

Modalità Counter :

`CONFIG  
TIMER2=COUNTER,GATE=INTERNAL/EXTERNAL,MODE=0,DIRECTION=DOWN`

Modalità Timer :

`CONFIG  
TIMER2=COUNTER,GATE=INTERNAL/EXTERNAL,MODE=0,DIRECTION=DOWN`

Il flag esterno TF2 cambia di stato ad ogni overflow oppure underflow di TIMER2.

Il flag EXF2 non genera interrupt in modalità contatore avanti/indietro.

## **Generatore di Baud rate**

Questa modalità può essere selezionata per generare il baud rate per la porta seriale asincrona, liberando TIMER1 per altri compiti.

`CONFIG TIMER2=TIMER,GATE=INTERNAL,MODE=2`

## **Solo Ricezione**

Questa modalità può essere selezionata per generare il baud rate solo per il ricevitore. TIMER1 può essere usato per generare un diverso baud rate in trasmissione.

`CONFIG TIMER2=TIMER,GATE=INTERNAL,MODE=3`

TIMER1 dovrà essere predisposto per questo uso con istruzioni assembler.

## Solo Trasmissione

Questa modalità può essere selezionata per generare il baud rate solo per il trasmettitore. TIMER1 può essere usato per generare un diverso baud rate in ricezione.

`CONFIG TIMER2=TIMER,GATE=INTERNAL,MODE=4`

TIMER1 dovrà essere predisposto per questo uso con istruzioni assembler.

## Uscita di Clock

Alcune varianti di processori 8052 hanno la possibilità di generare su P1.0 un segnale di clock con duty cycle pari al 50%.

`CONFIG TIMER2=TIMER,MODE=5`

La frequenza prodotta è pari a  $(f_{OSC} / 4) / (65536 - \text{CAPTURE})$

CAPTURE = valore impostato nel registro di capture.

## Come determinare cosa ha causato un'interrupt

Analizzando il bit T2CON.7 si può determinare se l'interrupt è stata causata da un overflow. Analizzando il bit T2CON.6 si può determinare se l'interrupt è stata causata da una transizione negativa su T2EX.

Timer2\_ISR:

```
If T2CON.7 = 1 Then
  Print "overflow di timer"
Else
  If T2CON.6 = 1 Then
    Print "transizione esterna"
  End if
End If
Return
```

## 80515 INTERRUPTS E PRIORITÀ

I microprocessori 80515 e 80535 dispongono di più interrupts ed il livello delle priorità è gestito diversamente rispetto al classico 8051.

Abilitazione interrupts:

ENABLE AD	'convertitore A/D
ENABLE INT2 INT3 INT4 INT5 INT6	'interrupt esterna 2-6
ENABLE TIMER2EX	'reload esterno timer2

Disabilitazione interrupts:

DISABLE AD	'convertitore A/D
DISABLE INT2 INT3 INT4 INT5 INT6	'interrupt esterna 2-6
DISABLE TIMER2EX	'reload esterno timer2

Selezione delle priorità:

PRIORITY SET|RESET source , level  
level può essere 0,1,2 o 3.(0=più bassa, 3=più alta)

Le sorgenti possono essere :

- INT0/ADC
- TIMER0/INT2
- INT0/INT3
- TIMER1/INT4
- SERIAL/INT5
- TIMER2/INT6

Attenzione, solo una di una coppia può essere selezionata.

PRIORITY SET INT4,3 'imposterà INT4 alla massima priorità.

Quando due interrupts avvengono contemporaneamente la prima ad essere eseguita sarà quella a priorità maggiore e in caso di identica priorità sarà la prima in ordine di elenco ad essere servita. Quindi ad una richiesta contemporanea di TIMER1 ed INT4, impostate per avere la stessa priorità, TIMER1 sarà servita per prima.

Per maggiori dettagli vedere la specifica documentazione tecnica.

# GETAD

## Azione

Recupera il valore di una conversione analogica da uno dei canali AD 0÷7.  
Per microprocessori 80517 o 80537 sono disponibili canali tra 0÷11.

## Sintassi

var = GETAD(channel, range)

## Note

var	Variabile alla quale assegnare il valore A/D letto
channel	Identificativo del canale da misurare
range	Selezione del campo di misura 0 = 0-5 Volt 192 = 0 - 3.75 Volt 128 = 0 - 2.5 Volt 64 = 0 - 1.25 Volt 12 = 3.75 - 5 Volt 200 = 2.5 - 3.75 Volt 132 = 1.25 - 2.5 Volt

L'istruzione GETAD() è disponibile solo con microprocessori 80515, 80535, 80517 e 80535 poiché fa uso di specifiche caratteristiche del chip.

## Vedere anche

## Esempio

```
Dim b1 as Byte, Channel as byte, ref as byte
channel=0           'ingresso P6.0
ref=0              'range 0 ÷ 5 Volt
b1=getad(channel, ref)  'salva A/D in b1
```

## 80515 WATCHDOG

---

I microprocessori 80515 e 80535 dispongono di un timer di watchdog.

Questo è un timer a 16 bit che non può essere arrestato e produrrà un reset dopo 65535 uS con un clock a 12MHz !

START WATCHDOG

'avvia il timer di watchdog.

RESET WATCHDOG

'resetta (azzerà) il timer di watchdog.

# 80537 INTERRUPTS E PRIORITÀ

I microprocessori 80517 e 80537 dispongono di più interrupts ed il livello delle priorità è gestito diversamente rispetto al classico 8051.

Abilitazione interrupts:

ENABLE AD	'convertitore A/D
ENABLE INT2 INT3 INT4 INT5 INT6	'interrupt esterno 2-6
ENABLE TIMER2EX	'reload esterno timer2
ENABLE CTF	'interrupt di timer compare
ENABLE SERIAL1	'interrupt seriale asincrona 1

Disabilitazione interrupts:

DISABLE AD	'convertitore A/D
DISABLE INT2 INT3 INT4 INT5 INT6	interrupt esterno 2-6
DISABLE TIMER2EX	'reload esterno timer2
DISABLE CTF	'interrupt di timer compare
DISABLE SERIAL1	'interrupt seriale asincrona 1

Selezione delle priorità :

PRIORITY SET|RESET source , level  
level può essere 0,1,2 o 3.(0=più bassa, 3=più alta)

Le sorgenti possono essere :

INT0/ADC/SERIAL1  
TIMER0/INT2  
INT0/INT3  
TIMER1/CTF/INT4  
SERIAL/INT5  
TIMER2/INT6

Attenzione, sol una di una tripletta può essere selezionata.

PRIORITY SET INT4,3                      'imposterà INT4 alla massima priorità.

Quando due interrupts avvengono contemporaneamente la prima ad essere eseguita sarà quella a priorità maggiore e in caso di identica priorità sarà la prima in ordine di elenco ad essere servita. Quindi ad una richiesta contemporanea di TIMER1 ed INT4, impostate per avere la stessa priorità, TIMER1 sarà servita per prima.

Per maggiori dettagli vedere la specifica documentazione tecnica.

# CONFIG BAUD1

---

## Azione

Configura il microprocessore per utilizzare il generatore interno di baud rate sul canale seriale asincrono 1.

Questo generatore di baud rate è disponibile solo nei microprocessori 80517 e 80537.

## Sintassi

CONFIG BAUD1 = baudrate

## Note

baudrate	Baudrate da utilizzare : 2048 ÷ 37500
----------	---------------------------------------

I microprocessori 80517 e 80537 dispongono di 2 porte seriali asincrone integrate.

## Vedere anche

CONFIG BAUD

## Esempio

```
CONFIG BAUD1 = 9600 'usa il generatore di baud rate interno
Print "Hello"
End
```